

周期排列抛物形系列沟槽引起的线性水波Bragg共振及共振相位上移

潘俊杰,刘焕文,李长江

Bragg Resonance and Phase Upshift of Linear Water Waves Excited by a Finite Periodic Array of Parabolic Trenches PAN Junjie, LIU Huanwen, and LI Changjiang

在线阅读 View online: https://doi.org/10.21656/1000-0887.420123

您可能感兴趣的其他文章

Articles you may be interested in

不同索力斜拉索的主共振瞬时相频特性

Transient Primary Resonance Phase-Frequency Characteristics of Stay Cables With Different Tensions 应用数学和力学. 2021, 42(11): 1126–1135

Hamilton系统下基于相位误差的精细辛算法

A Highly Precise Symplectic Direct Integration Method Based on Phase Errors for Hamiltonian Systems 应用数学和力学. 2019, 40(6): 595–608

双参数非线性非局部奇摄动抛物型初始--边值问题的广义解

Generalized Solutions to Nonlinear Nonlocal Singularly Perturbed Parabolic Initial–Boundary Problems With Two Parameters 应用数学和力学. 2017, 38(12): 1405–1411

线载和弹性支承作用面内运动薄板磁固耦合双重共振

Double Resonance of Magnetism-Solid Coupling of in-Plane Moving Thin Plates With Linear Loads and Elastic Supports 应用数学和力学. 2021, 42(7): 713-722

一类含五次非线性恢复力的Duffing系统共振与分岔特性分析

Analysis of Resonance and Bifurcation Characteristics of Some Duffing Systems With Quintic Nonlinear Restoring Forces 应用数学和力学. 2019, 40(10): 1122–1134

1:2内共振情况下点阵夹芯板动力学的奇异性分析

A Singularity Analysis on Dynamics of Symmetric Cross-Ply Composite Sandwich Plates Under 1:2 Resonance 应用数学和力学. 2018, 39(5): 506-528



关注微信公众号,获得更多资讯信息

http://www.applmathmech.cn

周期排列抛物形系列沟槽引起的线性水波 Bragg 共振及共振相位上移^{*}

潘俊杰1, 刘焕文1, 李长江2

(1. 浙江海洋大学 船舶与海运学院,浙江 舟山 316022;2. 浙江微昊工程技术有限公司,浙江 舟山 316000)

(我刊编委刘焕文来稿)

摘要: 该文解析研究了有限个周期排列的抛物形沟槽激发的水波 Bragg 共振.首先,利用变量替换,先将系数为隐 函数的修正缓坡方程 (MMSE)转化为系数为显函数的显式方程.然后,构造了修正缓坡方程的 Frobenius 级数解,并 给出了级数解的收敛条件.最后,利用质量守恒的耦合条件,建立了反射系数的解析公式.根据反射系数的解析公式, 分析了沟槽个数、沟槽深度与宽度对 Bragg 共振峰值、共振相位和共振带宽的影响.当沟槽深度和宽度固定而沟槽 个数增加时,共振峰值逐渐增大并趋向于 1,而共振带宽则逐渐变窄并趋于固定值.当沟槽个数和宽度固定时, Bragg 共振峰值随沟槽深度增加而增加.当沟槽个数和深度固定时,Bragg 共振反射峰值随沟槽宽度增加而先增后减, 预示了沟槽存在某个宽度使得共振峰值达到最大,为 Bragg 共振反射针对沟槽宽度的优化奠定了理论基础.特别地, 前不久在有限个周期排列旋轮线形沟槽上刚刚观察到的 Bragg 共振反射峰值相位的上移现象,再次在该文考虑的抛 物形沟槽上得到确认,表明针对有限周期排列的沟槽地形,Bragg 共振反射峰值的相位上移是一个普遍现象.也因此 说明,凡是正弦沙纹和周期人工沙坝所激发的 Bragg 共振反射,其主振相位将会下移,而凡是周期系列沟槽所激发的 Bragg 共振反射,无论沟槽形状如何,其主振相位都将上移.另外,我们从 Bragg 共振的原始定义出发,定量地解释了 相位上移发生的数学机理.

关 键 词: 修正缓坡方程; 抛物线形沟槽; 级数解; Bragg 共振反射; 相位下移; 相位上移 中图分类号: 0357.41 **文献标志码:** A DOI: 10.21656/1000-0887.420123

Bragg Resonance and Phase Upshift of Linear Water Waves Excited by a Finite Periodic Array of Parabolic Trenches

PAN Junjie¹, LIU Huanwen¹, LI Changjiang²

(1. School of Naval Architecture and Maritime, Zhejiang Ocean University, Zhoushan, Zhejiang 316022, P.R.China;
 2. Zhejiang Weihao Engineering Technology Co., Ltd., Zhoushan, Zhejiang 316000, P.R.China)
 (Contributed by LIU Huanwen, M. AMM Editorial Board)

Abstract: The Bragg resonant reflection excited by a finite periodic array of parabolic trenches was analytically studied. First, the modified mild-slope equation (MMSE) with implicit coefficients was transformed into an ordinary differential equation with explicit coefficients through variable substitution. Second, an analytical solution to the MMSE was

作者简介: 潘俊杰 (1995—), 男, 硕士 (E-mail: 865171184@qq.com);

收稿日期: 2021-05-04;修订日期: 2021-09-30

基金项目: 国家自然科学基金 (11572092; 51879237); 浙江省高校"钱江学者"人才基金

刘焕文 (1963—), 男, 教授, 博士, 博士生导师 (通讯作者. E-mail: liuhuanwen@zjou.edu.cn).

引用格式: 潘俊杰,刘焕文,李长江.周期排列抛物形系列沟槽引起的线性水波 Bragg 共振及共振相位上移[J].应用数 学和力学,2022,43(3):237-254.

established in terms of the Frobenius series, and the convergence condition for the series solution was given. Finally, by means of the mass-conservation matching conditions, an analytical formula for the reflection coefficient was built. With the analytical formula, the effects of the number, the depth and the width of trenches on the peak value, the phase and the band width of the resonance, were investigated. The results show that, when the depth and width of trenches keep constant, and the number of trenches increases, the Bragg resonance peak value will increase up to 1, while the resonance bandwidth will narrow down and approach a fixed value. When the number and width of trenches keep constant, the Bragg resonance peak value will increase with the depth of trenches. When the number and depth of trenches keep constant, the Bragg resonance peak value will increase at first and then decrease with the width of trenches, which implies that there exists a certain width of trenches to make the Bragg resonance peak value reach the maximum, laying a theoretical base for the optimization of Bragg resonance vs. the trench width. Particularly, the phase upshift of the Bragg resonance wave reflection peak value recently observed over finite periodically arranged cycloidal trenches, was confirmed again over the parabolic trenches. That implies that, the phase upshift of the Bragg resonance reflection peak value is a common phenomenon excited by finite periodic trenches with arbitrary cross sections. Consequently, for sinusoidal ripples and periodic artificial bars, the phase of the Bragg resonance reflection will shift downward, while for an array of periodic trenches, regardless of the shape of the trench cross section, the phase of the Bragg resonance reflection will shift upward. In addition, starting from the initial definition of the Bragg resonance, the mathematical mechanism of the phenomenon of phase upshift is well explained.

Key words: modified mild-slope equation; parabolic trench; series solution; Bragg resonant reflection; phase downshift; phase upshift

引 言

Bragg 共振 (Bragg resonance) 是一类特殊的共振现象, 最早由 Bragg 父子于 1913 年在对 X 射线通过晶体 引起的反射进行实验时所发现^[1].通过理论分析, 他们建立了著名的 Bragg 共振原理: 当晶体间距为 X 射线波 长一半的整数倍时, X 射线的反射达到最大.这一原理在固体力学甚至整个物理学中得到广泛应用, 如光纤光 栅传感器和光纤光栅滤波器等, 而 Bragg 父子也因为此重要发现于 1915 年双双获得诺贝尔物理学奖.

Bragg 共振现象后来被发现在其他很多领域同样存在.至于在水波领域的拓广,主要始于 Davies^[2] 的工作.他利用常规摄动分析,导出了水波越过正弦沙纹海底时 Bragg 共振的激发条件:正弦沙纹的波长为表面入 射波波长的一半.该结果同时得到了实验数据^[3-4] 的印证.这些早期的开创性工作引发了大量有关正弦沙纹地 形激发 Bragg 共振反射的后继性研究^[5-19].

受正弦沙纹海底激发 Bragg 共振形成驻波护岸甚至驻波造陆的启示, Mei 等^[20]于 1988 年首次提出人工 沙坝的概念, 建议在近岸波浪破碎带之外修建与岸平行且等间距周期排列的人工沙坝. 相比于传统防波堤, 系 列人工沙坝具有诸多优点: 第一, 因没于水下, 沙坝两侧的水体和鱼类等生物均可以不受阻碍地自由交换, 而 且堤上容易长出苔藓, 可吸引浮游生物的聚集, 有利于改善海域环境和保持海洋生态系统. 第二, 沙坝浸没水 下, 不会产生视觉冲击, 破坏近海景观环境. 第三, 坝顶可设计成低于平均低潮位, 小型船舶航行不受影响. 第 四, 多个小沙坝散布在较宽海床, 不会给不够坚硬的海底增加大的承重. 最后, 科学合理地布置沙坝, 使之满足 Bragg 共振条件, 即沙坝间距约为当地入射波波长一半, 则能对入射波产生强反射.

人工沙坝的概念自提出以来,受到了学者们的广泛关注^[21-26],2015年前的研究进展可参见文献[27]. 2016年,Liu等^[28]除了采用物理实验研究半圆形人工沙坝的Bragg共振,同时针对半圆形的特殊形状运用多 极展开和极坐标变换,使得对半圆形沙坝上方的变水深地形不需采用分段常水深的台阶系列去近似逼近,也 可以直接进行特征函数展开.2017年,Zeng等^[29]建立了线性长波越过斜坡上系列矩形沙坝时反射系数的解析 解.2020年,Liu等^[30]构造了线性水波越过梯形人工沙坝时修正缓坡方程的Taylor级数形式的解析解.他们第 一次揭示了当梯形沙坝相对于入射波长的无维化上底宽、下底宽以及无维化水深和浸没深固定时,反射系数 是关于沙坝间距相对于表面入射波波长的无量纲变量两倍的周期函数,且周期为1.这说明海底地形波动和表 面水波波动的周期性能够通过反射系数的周期性表现出来.他们还发现Bragg主振的振幅并非总是大于其他 所有高阶 Bragg 共振的振幅.另外,随着梯形沙坝宽度或高度的增加, Bragg 主振峰和高阶共振峰的相位向低频下移的现象变得越来越明显.

最近,受抛物形镜面对太阳光线聚焦作用的启发, Zhang 等^[31] 首次将直线平行的周期波动地形改进设计成 V-形弯曲后的周期波动地形,使之可同时形成水波的 Bragg 共振和聚焦双重效应,为增大波能的提取效率 开启了新的思路. Hao 等^[32] 在此基础上将其拓广设计成抛物形弯曲后的周期波动地形.

海底地形中除了周期排列的正弦沙纹和周期排列的系列人工沙坝可引起水波的 Bragg 共振反射以外,互 相近似平行且周期排列的沟槽系列同样会引起水波的 Bragg 共振反射.最近,有关水波越过周期排列的系列 沟槽所导致的 Bragg 共振反射已有学者开始进行研究. 2018 年, Kar 等[33] 采用边界元法数值研究了水波越过 海底沟槽的情形.2020年, Kar 等^[34]研究了线性浅水波越过海底斜坡上系列矩形沟槽时的 Bragg 共振,结果显 示,带有海底斜坡的系列矩形沟槽比不带海底斜坡的系列矩形沟槽导致的 Bragg 反射要强.2021年,Guo 等^[35] 基于 Liu 等^[36] 建立的波浪被单个旋轮线形潜堤和沟槽反射的修正缓坡方程解析解,进一步解析研究了旋 轮线形 Bragg 潜堤和沟槽对线性波的 Bragg 共振反射, 第一次发现了当水波越过周期排列的一列沟槽时, Bragg 共振反射的主振相位及高阶共振相位均出现频率上移的现象.这与正弦沙纹地形或周期人工沙坝激发 的 Bragg 共振所呈现的特点截然不同.在此之前我们熟知的是,当水波越过海底正弦沙纹地形或周期排列的 系列沙坝时, Bragg 共振反射的主振及高阶共振的激发频率均小于传统 Bragg 原理所预测的频率, 称之为频率 下移 (frequency downshift) 或相位下移 (phase downshift). 频率下移现象引起了众多学者的兴趣和关注, 对正弦 沙纹地形激发的频率下移现象的研究参见文献 [8-9, 11], 对人工沙坝激发的频率下移现象的研究可参见文 献 [24-25, 28, 30, 37]. 最近, Liu 等^[38] 基于 Bloch 波的能带理论研究了线性浅水波越过抛物形和半余弦形两类 人工沙坝的频率下移, 而 Liang 等^[18] 则基于 Mathieu 不稳定定理给出了预测主振偏移性质的定量公式. Guo 等^[35]所发现的与以往完全不同的频率上移现象表明,周期排列的系列沟槽和系列沙坝分别激发表面波产生 Bragg 共振反射的激发频率有着本质的不同,值得进一步研究.

由于 Guo 等^[53] 仅仅研究了水波被周期排列的有限个旋轮线形沟槽反射的情形,那么一个自然而然的问题就是,Bragg 共振反射峰值的相位上移现象是否对有限周期排列的任意形状的沟槽而言都是普遍现象呢? 换言之,到底是有限周期排列的任意形状沟槽都将引起相位上移现象,还是仅仅只有具旋轮线形状的有限周期系列沟槽才会引起相位上移现象?为了回答此问题,本文中我们基于修正缓坡方程^[10],拟进一步解析研究线性波越过海底周期排列的有限个抛物形沟槽时的 Bragg 共振反射.首先,我们将每个抛物形沟槽所在的区间分为两个单调子区间.然后在每个小区间上引入变量替换,使得带隐函数系数的修正缓坡方程转变为系数全部为显函数的等价微分方程,据此构造了等价微分方程的 Frobenius 级数解,并确定了级数解的收敛区域.最后,利用质量守恒耦合条件和两个相邻子区间的公共边界的耦合,建立了*N*个周期排列的抛物形沟槽引起表面波反射的反射系数的解析公式.基于解析公式,讨论了抛物形沟槽的个数、深度和宽度对 Bragg 共振反射的影响.

1 抛物形系列沟槽引起线性水波反射的解析解

考虑海底地形为如图1所示的N个周期排列的全等抛物形沟槽,其水深函数如下:

$$h(x) = \begin{cases} h_0 - 4b \left[\left(\frac{x - x_{j,1}}{w} \right)^2 - \frac{x - x_{j,1}}{w} \right], & x \in [x_{j,1}, x_{j,3}], \ j = 1, 2, \cdots, N, \\ h_0, & \text{others,} \end{cases}$$
(1)

其中 $b = h_1 - h_0, x_{j,1} = (j-1)d, x_{j,2} = (j-1)d + \frac{w}{2}, x_{j,2} = (j-1)d + w.$

我们研究一列线性水波在N个全等沟槽上的传播. 假定抛物形沟槽较浅, 底部变化较缓, 比如最大斜率不 超过 1:1, 则根据文献 [10], 自由水面位移函数η(x)满足如下修正缓坡方程:

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}x}\left(u_0(h)\frac{\mathrm{d}\eta(x)}{\mathrm{d}x}\right) + \left[k^2(x)u_0(h) + u_1(h)\frac{\mathrm{d}^2h(x)}{\mathrm{d}x^2} + u_2(h)\left(\frac{\mathrm{d}h(x)}{\mathrm{d}x}\right)^2\right]\eta(x) = 0,\tag{2}$$

其中

$$u_0(h) = \frac{g}{2k} \tanh(kh) \left(1 + \frac{2kh}{\sinh(2kh)} \right),\tag{3}$$

$$u_1(h) = \frac{g \operatorname{sech}^2 kh}{4(2kh + \sinh(2kh))} (\sinh(2kh) - 2kh \cosh(2kh)), \tag{4}$$

$$u_{2}(h) = \frac{gkscen kh}{12(2kh + sinh(2kh))^{3}} \left[16(kh)^{4} + 32(kh)^{3} sinh(2kh) - 9 sinh(2kh) sinh(4kh) + 6kh(2kh + 2 sinh(2kh))(cosh^{2}(2kh) - 2 cosh(2kh) + 3) \right],$$
(5)

k(x)为波数,由如下隐式的线性波色散关系决定:

$$\omega^2 = gk(x) \tanh(k(x)h(x)),$$

(6)

其中ω为角频率,g为重力加速度.



不妨设具有单位振幅的波浪自左向右传播.易知,在所有常水深区域,修正缓坡方程(2)退化为 Helmholtz

方程,因此相应的自由液面位移函数容易解出为

$$\eta(x) = \begin{cases} e^{ik_0 x} + A_R e^{-ik_0 x}, & x \leq x_{1,1} = 0, \\ A_5^{(j)} e^{ik_0 (x - x_{j+1,1})} + A_6^{(j)} e^{-ik_0 (x - x_{j+1,1})}, & x \in [x_{j,3}, x_{j+1,1}], j = 1, 2, \cdots, N-1, \\ A_T e^{ik_0 (x - x_{N,3})}, & x \geq x_{N,3}, \end{cases}$$
(7)

其中k₀为水深h₀对应的波数, A_R和A_T分别为反射和透射系数, 所有复常数A_R, A_T, A₅^(j)为待定.

接下来致力于求解变水深沟槽区域上的自由液面位移函数.在第*j*个沟槽的前壁区间*I_j*₁ = [*x_j*₁,*x_j*₂]上,注 意水深*h*(*x*)为单调函数,所以存在反函数:

$$x = \psi_1^{(j)}(h) = x_{j,2} - \frac{w}{2\sqrt{b}}\sqrt{h_1 - h}.$$
(8)

运用 Liu 和 Zhou^[39] 与 Liu 和 Xie^[40] 建立的求解修正缓坡方程的变量替换技术,在修正缓坡方程 (2) 中引 入如下变量替换:

 $K = k(x)h(x), \tag{9}$

则利用线性波色散关系(6)的等价形式

$$h = \frac{g}{\omega^2} K \tanh K, \tag{10}$$

可将式(8)改写为

$$x = x_{j,2} - \frac{w}{2\sqrt{b}}\sqrt{h_1 - \frac{g}{\omega^2}K\tanh K}.$$
(11)

注意到水深函数 (1) 在区间 $I_{j,1}$ 上严格单调递减,易证,由方程 (9) 和 (11) 定义的变量替换 $x \to K$ 为 1-1 映射.显然,该映射将 $I_{j,1}$ 映射到区间 $[K_0, K_1] = [k_0h_0, k_1h_1]$,其中 k_1 为水深 h_1 对应的波数.原来的位移函数 $\eta(x)$ 在变量 替换 $x \to K$ 后变为新变量K的函数,记为 $\xi(K)$,即

$$\eta(x) = \eta \left(x_{j,2} - \frac{w}{2\sqrt{b}} \sqrt{h_1 - \frac{g}{\omega^2} K \tanh K} \right) := \xi(K).$$
(12)

将式(8)代入文献[39]中的显式方程(19),则本文中关于旧变量*x*的隐式修正缓坡方程(2)被成功转化为 如下关于新变量*K*的显式常微分方程:

$$\xi'' + S(K)\xi' + T(K)\xi = 0, \tag{13}$$

其中

$$S(K) = \frac{2}{\sinh(2K)} + \frac{(\tanh K)(2K + \sinh(2K))}{2(\sinh(2K))(K \tanh K - K_1 \tanh K_1)},$$
(14)

$$T(K) = \mu(K) \left[\frac{\omega^2 w^2 + 8g(h_0 - h_1)P(K)\tanh K}{16g(h_0 - h_1)(K\tanh K - K_1\tanh K_1)} + Q(K) \right],$$
(15)

式中

$$\mu(K) = \left(1 + \frac{2K}{\sinh(2K)}\right)^2 = \frac{(2K + \sinh(2K))^2}{\sinh^2(2K)},$$

$$P(K) = \frac{\sinh(2K) - 2K\cosh(2K)}{(2K + \sinh(2K))^2},$$

$$Q(K) = \frac{16K^4 + \sinh(2K)(32K^3 - 9\sinh(4K)) + 12K(K + \sinh(2K))(\cosh^2(2K) - 2\cosh(2K) + 3)}{3(2K + \sinh(2K))^4}.$$

方程 (13) 尽管已经由隐式常微分方程转变为显式常微分方程,但其系数均为变系数,非常冗长复杂,几乎不可能构造其封闭解.我们退而求其次,接下来致力于构造它的级数解.为此需要先寻找级数展开式的展开 点,它必须取在方程 (13) 的正则奇点,而不能取在方程 (13) 的本性奇点.容易看出*K* = *K*₁导致*S*(*K*)和*T*(*K*)表达 式中的分母为零,显然为方程 (13) 的奇点.接下来我们证明*K* = *K*₁仅为方程 (13) 的正则奇点而非本性奇点.

由于tanh K在点K = K₁处是解析的,可将tanh K在K = K₁处进行 Taylor 展开,于是有

$$K \tanh K - K_1 \tanh K_1 = (K - K_1) \left[\tanh K_1 + K \sum_{i=1}^{\infty} \frac{\tanh^{(i)} K_1}{i!} (K - K_1)^{i-1} \right] := (K - K_1) F(K).$$
(16)

因此可得

$$(K - K_1)S(K) = \frac{2(K - K_1)}{\sinh(2K)} + \frac{(\tanh K)(2K + \sinh(2K))}{2F(K)\sinh(2K)},$$
(17)

$$(K - K_1)^2 T(K) = (K - K_1)\mu(K) \left[\frac{8gbP(K)(\tanh K) - \omega^2 w^2}{16gbF(K)} + (K - K_1)Q(K) \right].$$
(18)

注意到

$$F(K_1) = \tanh K_1 + \frac{K_1}{2\cosh^2 K_1} = \frac{2K_1 + \sinh(2K_1)}{2\cosh^2 K_1} = \frac{(\tanh K_1)(2K_1 + \sinh(2K_1))}{\sinh(2K_1)},$$
(19)

不难证明

$$\lim_{K \to K_1} (K - K_1) S(K) = \frac{1}{2},$$
(20)

$$\lim_{K \to K_1} (K - K_1)^2 T(K) = 0.$$
(21)

这证明了 $K = K_1$ 仅为方程 (13) 的正则奇点而非本性奇点.于是根据 Frobenius 级数理论^[41], 方程 (13) 的通解可 以在 $K = K_1$ 展开成如下 Frobenius 级数:

$$\xi(K) = \sum_{m=0}^{\infty} a_m(c) (K - K_1)^{m+c},$$
(22)

其中a0(c)=1,而常数c将由后面出现的指标方程决定.将以上通解代入方程(13),有

$$\sum_{m=0}^{\infty} a_m(c) [(m+c)(m+c-1) + (m+c)\widetilde{S}(K) + \widetilde{T}(K)](K-K_1)^m = 0,$$
(23)

其中 $\tilde{S}(K) = (K - K_1)S(K)$, $\tilde{T}(K) = (K - K_1)^2 T(K)$. 在方程 (23) 中令 $K = K_1$, 并利用式 (20) 和 (21), 得到指标方程 c(c-1)+c/2 = 0, 因此解得 $c_1 = 0$ 和 $c_2 = 1/2$.通过合并式 (23) 中 $K - K_1$ 的同次幂项, 可以递推确定系数 $a_m(c)$:

$$a_m(c) = -\frac{1}{(c+m)\left(c+m-\frac{1}{2}\right)} \sum_{n=1}^m a_{m-n} \left[(c+m-n)d_n + e_n \right], \qquad m = 1, 2, 3, \cdots,$$
(24)

其中

$$d_n = \frac{1}{n!} \left. \frac{\mathrm{d}^n \widetilde{S}(K)}{\mathrm{d}K^n} \right|_{K=K_1}, \quad e_n = \frac{1}{n!} \left. \frac{\mathrm{d}^n \widetilde{T}(K)}{\mathrm{d}K^n} \right|_{K=K_1}.$$
(25)

由于c1和c2相差一个非整数,所以方程(13)的两个特解可分别表示为如下的 Frobenius 级数:

$$\xi_1(K) = \sum_{m=0}^{\infty} a_m(0)(K - K_1)^m,$$
(26)

$$\xi_2(K) = \sum_{m=0}^{\infty} a_m \left(\frac{1}{2}\right) (K - K_1)^{m+1/2}.$$
(27)

再结合式 (12), 区间I_i1上自由液面位移函数η(x)可表示为以上两个特解的线性组合:

$$\eta(x) = A_1^{(j)}\xi_1(K) + A_2^{(j)}\xi_2(K) = A_1^{(j)}\sum_{m=0}^{\infty} a_m(0) \left[k(h(x))h(x) - K_1\right]^m + A_2^{(j)}\sum_{m=0}^{\infty} a_m\left(\frac{1}{2}\right) \left[k(h(x))h(x) - K_1\right]^{m+1/2}, \quad (28)$$

其中A₁^(j)和A₂^(j)为待定系数.

接下来考虑第*j*个沟槽的后壁区间*I_j*₂ = [*x_j*₂,*x_j*₃],水深函数仍如式(1)所示,但其反函数与前壁区间上的反函数(8)不同,这里变为

$$x = \psi_2^{(j)}(h) = x_{j,2} + \frac{w}{2\sqrt{b}}\sqrt{h_1 - h}.$$
(29)

同样运用 Liu 和 Zhou^[39] 与 Liu 和 Xie^[40] 创立的求解修正缓坡方程的变量替换技术,也在修正缓坡方程 (2) 中引入变量替换 (9),则由线性波的色散关系 (10),式 (29) 可改写为

$$x = x_{j,2} + \frac{w}{2\sqrt{b}}\sqrt{h_1 - \frac{g}{\omega^2}K \tanh K}.$$
 (30)

注意到水深函数在 $I_{j,2}$ 上也严格单调递减,易知由方程 (9) 和 (29) 定义的变量替换 $x \to K$ 亦为 1-1 映射,它 将 $I_{j,2}$ 映射到区间[K_0, K_1].位移函数 $\eta(x)$ 在变量替换后变为K的函数,记作 $\zeta(K)$,即

$$\eta(x) = \eta \left(x_{j,2} + \frac{w}{2\sqrt{b}} \sqrt{h_1 - \frac{g}{\omega^2} K \tanh K} \right) := \zeta(K).$$
(31)

将式 (29) 代人文献 [39] 中的显式方程 (19), 则第 *j*个沟槽后壁区间 *I*_{*j*2}上关于旧变量 *x*的隐式修正缓坡方程 (2) 被成功转化为区间[*K*₀, *K*₁]上关于新变量 *K*的显式常微分方程:

$$\zeta'' + S(K)\zeta' + T(K)\zeta = 0.$$
(32)

因为方程 (32) 与方程 (13) 在形式上完全一致, 故方程 (32) 的通解也可表为两个特解ξ₁(*K*)和ξ₂(*K*)的线性 组合, 所以第*j*个沟槽后壁区域*I*_{i2}上的自由液面位移函数η(*x*)可表示为

$$\eta(x) = A_3^{(j)}\xi_1(K) + A_4^{(j)}\xi_2(K) = A_3^{(j)}\sum_{m=0}^{\infty} a_m(0) \left[k(h(x))h(x) - K_1\right]^m + A_4^{(j)}\sum_{m=0}^{\infty} a_m\left(\frac{1}{2}\right) \left[k(h(x))h(x) - K_1\right]^{m+1/2}, \quad (33)$$

其中 $A_3^{(j)}$ 和 $A_4^{(j)}$ 为待定系数.

为了确定系数 A_R , A_T 以及 $A_T^{(j)}$, $j = 1, 2, \dots, N$, t = 1, 2, 3, 4, 根据文献 [42], 自由液面位移函数 $\eta(x)$ 需满足如下 质量守恒耦合条件:

$$\eta(x_i^-) = \eta(x_i^+),\tag{34}$$

$$\eta'(x_i^-) + \eta(x_i^-) \frac{u_1(h(x_i))}{u_0(h(x_i))} h'(x_i^-) = \eta'(x_i^+) + \eta(x_i^+) \frac{u_1(h(x_i))}{u_0(h(x_i))} h'(x_i^+).$$
(35)

$$\begin{pmatrix} 1\\ A_{\rm R} \end{pmatrix} = \boldsymbol{H}_1 \boldsymbol{S}_2 \begin{pmatrix} A_1^{(1)}\\ A_2^{(1)} \end{pmatrix},\tag{36}$$

其中

$$\boldsymbol{H}_{1} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ \Pi_{0} & \bar{\Pi}_{0} \end{pmatrix}^{-1} = \frac{1}{\bar{\Pi}_{0} - \Pi_{0}} \begin{pmatrix} \bar{\Pi}_{0} & -1 \\ -\Pi_{0} & 1 \end{pmatrix},$$
(37)

$$\mathbf{S}_{2} = \begin{pmatrix} \xi_{1}(K_{0}) & \xi_{2}(K_{0}) \\ \xi_{1}'(K_{0}) & \xi_{2}'(K_{0}) \end{pmatrix}, \tag{38}$$

$$\Pi_0 = -\left(1 + \frac{2K_0}{\sinh(2K_0)}\right) \left(\frac{1}{k_0} \frac{u_1(h_0)}{u_0(h_0)} - \frac{\mathrm{iw}}{4b}\right),\tag{39}$$

Π₀为Π₀的共轭复数.

$$\begin{pmatrix} A_5^{(j-1)} \\ A_6^{(j-1)} \end{pmatrix} = H_1 S_2 \begin{pmatrix} A_1^{(j)} \\ A_2^{(j)} \end{pmatrix}.$$
(40)

当
$$x = x_{j,2}, j = 1, 2, 3, \dots, N$$
时,条件 (34) 和 (35) 变为
($A^{(j)}$) ($A^{(j)}$)

$$\begin{pmatrix} A_1^{(j)} \\ A_2^{(j)} \end{pmatrix} = E \begin{pmatrix} A_3^{(j)} \\ A_4^{(j)} \end{pmatrix},$$
(41)

其中

$$\boldsymbol{E} = \begin{pmatrix} 1 & 0\\ 0 & -1 \end{pmatrix}. \tag{42}$$

当
$$x = x_{j,3}, j = 1, 2, 3, \dots, N-1$$
时, 条件 (34) 和 (35) 变为

$$\begin{pmatrix} A_3^{(j)} \\ A_4^{(j)} \end{pmatrix} = S_2^{-1} W_2 \begin{pmatrix} A_5^{(j)} \\ A_6^{(j)} \end{pmatrix},$$
(43)

其中

$$W_{2} = \begin{pmatrix} e^{ik_{0}(w-d)} & e^{-ik_{0}(w-d)} \\ \bar{\Pi}_{0}e^{ik_{0}(w-d)} & \Pi_{0}e^{-ik_{0}(w-d)} \end{pmatrix}.$$
(44)

当x = x_{N,3}时,条件(34)和(35)变为

$$\begin{pmatrix} A_3^{(N)} \\ A_4^{(N)} \end{pmatrix} = S_2^{-1} \begin{pmatrix} 1 \\ \bar{\Pi}_0 \end{pmatrix} A_{\mathrm{T}}.$$
(45)

最后,结合式(36)、(40)、(41)、(43)、(45),可得

$$\begin{pmatrix} 1\\ A_{\rm R} \end{pmatrix} = \left(\boldsymbol{H}_1 \boldsymbol{S}_2 \boldsymbol{E} \boldsymbol{S}_2^{-1} \boldsymbol{W}_2\right)^{N-1} \boldsymbol{H}_1 \boldsymbol{S}_2 \boldsymbol{E} \boldsymbol{S}_2^{-1} \begin{pmatrix} 1\\ \bar{\Pi}_0 \end{pmatrix} A_{\rm T} = \begin{pmatrix} c_3\\ c_4 \end{pmatrix} A_{\rm T}.$$
(46)

因此,由N个周期排列的全等抛物形沟槽引起线性水波反射的反射系数的解析解为

$$K_{\rm R} = |A_{\rm R}| = \left|\frac{c_4}{c_3}\right|.\tag{47}$$

当n = 1时,式(46)可简化为

$$\begin{pmatrix} 1 \\ A_{\rm R} \end{pmatrix} = \boldsymbol{H}_1 \boldsymbol{S}_2 \boldsymbol{E} \boldsymbol{S}_2^{-1} \begin{pmatrix} 1 \\ \bar{\Pi}_0 \end{pmatrix} A_{\rm T} = \frac{2}{\left(\bar{\Pi}_0 - \Pi_0\right) W(\xi_1, \xi_2)} \begin{pmatrix} \bar{\Pi}_0(\xi_1 \xi_2' + \xi_1' \xi_2) - \xi_1' \xi_2' - \bar{\Pi}_0^2 \xi_1 \xi_2 \\ \xi_1' \xi_2' + |\Pi_0|^2 \xi_1 \xi_2 - \operatorname{Re}(\Pi_0)(\xi_1 \xi_2' + \xi_1' \xi_2) \end{pmatrix} A_{\rm T},$$
(48)

其中, $W(\xi_1,\xi_2) = \xi_1(K_0)\xi'_2(K_0) - \xi_2(K_0)\xi'_1(K_0), |\Pi_0|$ 为复数 Π_0 的模, $\operatorname{Re}(\Pi_0)$ 为复数 Π_0 的实部.因此有

$$K_{\rm R} = \left| \frac{\xi_1'(K_0)\xi_2'(K_0) + |\Pi_0|^2\xi_1(K_0)\xi_2(K_0) - \operatorname{Re}(\Pi_0) \left[\xi_1(K_0)\xi_2'(K_0) + \xi_1'(K_0)\xi_2(K_0)\right]}{\bar{\Pi}_0 \left[\xi_1(K_0)\xi_2'(K_0) + \xi_1'(K_0)\xi_2(K_0)\right] - \xi_1'(K_0)\xi_2'(K_0) - \bar{\Pi}_0^2\xi_1(K_0)\xi_2(K_0)} \right|.$$
(49)

2 级数解收敛的条件以及判断收敛与否的算例演示

虽然式 (28) 和 (33) 给出的是修正缓坡方程的精确解析解, 但它们并非封闭解, 而只是 Frobenius 级数 解.实际计算时, 对一列具有特定宽度w、水深h₀和h₁和间距d的抛物形沟槽, 外海入射波周期或频率的变化, 将 引起两个参数K₁和K₀的变化. 而级数 (26) 和 (27) 并不是在任何情况下都收敛, 它们的收敛是有条件的.本节首 先推导出它们收敛的条件, 然后通过两个实际算例来具体演示如何判断所构造的 Frobenius 级数解是否收敛.

首先考察式 (26) 和 (27) 中级数解 $\xi_1(K)$ 和 $\xi_2(K)$ 的收敛性.注意到方程 (13) 的所有奇异点如下: 1) sinh(2K) = 0的所有复根, 即 $K = \frac{n\pi}{2}$ i, $n = 0, \pm 1, \pm 2, \cdots$, 它们全部位于虚轴上, 参见图 2 中的红色圆点.

2) 2K + sinh(2K) = 0的所有复根, 参见图 2 中的蓝色圆点, 其分析可参见文献 [39].

3) $K \tanh K = K_1 \tanh K_1$ 的复根, 它包含两个实根 $K = \pm K_1$ (参见图 2 中的两个绿色圆点) 以及依赖于水深 h_1 和角频率 ω 的一些虚根.因为这些虚根随 h_1 和 ω 变化而变化, 所以它们在虚轴上的位置并不固定, 因此在图 2 中并未标出, 但我们只需记住它们在虚轴上就可以了.



图 2 方程 (13) 除K tanh K = K₁ tanh K₁的虚根外的所有奇异点
 Fig. 2 Singularities of eq.(13) except for the imaginary roots of K tanh K = K₁ tanh K₁
 注 为了解释图中的颜色,读者可以参考本文的电子网页版本,后同.

根据 Frobenius 级数理论, 两个级数 $\xi_1(K)$ 和 $\xi_2(K)$ 在整个区间[K_0, K_1]上收敛的充要条件是, 以级数展开点 K_1 为圆心, 且以 $K_1 - K_0$ 为半径的复圆盘 $|K - K_1| \leq K_1 - K_0$ 不能包含方程 (13)的除 K_1 外的任何奇异点.注意到 $K_0 > 0$, 位于虚轴上的所有奇异点不可能在复圆盘之内. 而其他不在虚轴上除 K_1 外的所有奇异点中, 距离 K_1 最 近的奇异点为关于x轴对称的两个奇异点K = 1.125 36±2.106 20i. 只要这两个奇异点不落入复圆盘之内, 则所 有奇异点都不会落入该复圆盘内. 因此式 (26) 和 (27)中级数解 $\xi_1(K)$ 和 $\xi_2(K)$ 收敛的充要条件是如下不等式成立:

 $K_1 - K_0 < \sqrt{(K_1 - 1.125\ 36)^2 + (0 - 2.106\ 2)^2} = \sqrt{(K_1 - 1.125\ 36)^2 + 4.436\ 078\ 44}.$ (50) 上述不等式在几何上为一个以三条曲线 $K_0 = K_1 - \sqrt{(K_1 - 1.125\ 36)^2 + 4.436\ 078\ 44}, K_0 = K_1 \pi K_0 = 0$ 为边界围成 的右边没有边界的开放区域,如图 3 所示阴影部分,它即为级数解*ξ*₁(*K*)和*ξ*₂(*K*)的收敛区域.当且仅当点 (*K*₁,*K*₀)落在该阴影区域内,*ξ*₁(*K*)和*ξ*₂(*K*)收敛.由图 3 可以看出,当*K*₁ < 2.6,即沟槽不太深时,对任何*K*₀ < *K*₁,两 个级数解 (26) 和 (27) 都无条件收敛.而当2.6 < *K*₁ < 10,即沟槽适当深时,只要*K*₀ > 1.009,即海床的整体水深 *h*₀不是太浅,则两个级数解 (26) 和 (27) 也都收敛.





接下来,我们将通过两个实际的算例来演示如何判断两个级数解(26)和(27)的收敛性.

正如前面所指出的,当且仅当(K_1, K_0)落在如图 3 所示的阴影区域内,式 (26) 和 (27) 中的级数解 $\xi_1(K)$ 和 $\xi_2(K)$ 才是收敛的.

进一步地,为了演示如何准确判断 $\xi_1(K)$ 和 $\xi_2(K)$ 收敛,第一个例子我们考虑一组抛物形沟槽,其整体水深 $h_0 = 0.7$ m,沟槽最深处水深 $h_1 = 1.2$ m.因为级数解的收敛性条件 (50) 与沟槽个数N、沟槽宽度w和沟槽间距 d无关,因此不用设定N, w和d的具体数据.考虑所有满足条件0.03 $\leq K_0 \leq 5.0$ 的入射波,此时入射波周期T的变 化范围为0.75 s $\leq T \leq 55.96$ s.由线性波色散关系 (10) 有

$$K_1 \tanh K_1 = \frac{1.2}{0.7} K_0 \tanh K_0, \qquad 0.03 \le K_0 \le 5.0.$$
 (51)

当K0由 0.03 变化到 5.0 时,通过对以上方程数值求解K1,便可以得出(K1,K0)的移动轨迹如下:

$$\left\{ (K_1, K_0) : K_1 \tanh K_1 = \frac{1.2}{0.7} K_0 \tanh K_0, \qquad 0.03 \le K_0 \le 5.0 \right\}.$$
(52)

上述(*K*₁,*K*₀)的移动轨迹体现在几何上为一条曲线线段,在图 3 中以红色线段标注.因为整条线段全部落 在阴影区域中,据此可以断定式 (26) 和 (27) 中的 Frobenius 级数*ξ*₁(*K*)和*ξ*₂(*K*)均收敛.

第二个例子我们考虑一组抛物形沟槽,整体水深*h*₀ = 0.2 m, 沟槽最深处水深为*h*₁ = 4.0 m.考虑所有满足条件0.10≤*K*₀≤0.75的入射波,此时入射波周期*T*的变化范围为1.3 s≤*T*≤8.99 s.类似于第一个算例,可得到*K*₁随*K*₀变化而变化的如下关系式:

$$K_1 \tanh K_1 = \frac{4.0}{0.2} K_0 \tanh K_0, \qquad 0.10 \le K_0 \le 0.75.$$
 (53)

当K₀由 0.10 变化到 0.75 时,对以上方程数值求解K₁,亦可得出(K₁,K₀)的移动轨迹如下:

$$\left\{ (K_1, K_0) : K_1 \tanh K_1 = \frac{4.0}{0.2} K_0 \tanh K_0, \qquad 0.10 \le K_0 \le 0.75 \right\}.$$
(54)

上述(K_1, K_0)的移动轨迹为图 3 中的绿色线段.因该线段没有完全落在阴影区域,故 $\xi_1(K)$ 和 $\xi_2(K)$ 对周期 T在1.3 s \leq T \leq 8.99 s中的所有入射波并不能都保证其收敛性.若将 K_0 限制在0.1 \leq K $_0$ \leq 0.45,也即将周期 T 限制 在2.06 s \leq T \leq 8.99 s,则 $\xi_1(K)$ 和 $\xi_2(K)$ 都将收敛.

3 模型验证:与边界元数值解的比较

考虑等距排列的抛物形沟槽,其参数为N = 4, h₀ = 1.0 m, w = 4 m, d = 7 m, 然后让h₁变化, 分别考虑h₁为1.1 m, 1.2 m, 1.3 m 和1.4 m 的 4 种工况,此时沟槽的无量纲深度 H = b/h₀分别为 0.1, 0.2, 0.3和0.4.首先,针对 0.002 24 ≤ K₀ ≤ 2.244,也即0.005 < 2d/L ≤ 5.0,先采用本文解析模型对这 4 种工况进行计算.接下来,为了检验 本文解析解的正确性,我们采用边界元数值模型对0.005 ≤ K₀ ≤ 2.244,即0.011 14 < 2d/L ≤ 5.0,也进行了计算, 其边界元模型由滕斌和侯志莹^[43]建立,他们将流域分割为距离沟槽阵列较远的上游流域、下游流域和沟槽所 在的中间流域,在上、下游流域对速度势做特征展开,中间流域则采用边界元方法离散求解 Laplace 方程,最 后将三个区域解联立求解.不过,文献 [43] 中仅仅计算了地形相对简单的单个对称和非对称二维沙坝和沟槽 对波浪的反射,结果表明在缓坡条件下,边界元数值解与修正缓坡方程的解析解^[44] 吻合得很好.其实,该边界 元模型也可用于计算周期排列的有限系列抛物形沟槽引起的水波 Bragg 共振反射,不过地形更复杂,因而使 得处理起来也更复杂.为了继续验证本文的解析解,我们这里也借用该模型同时计算本节考虑的 4 种工况.

在采用边界元模型计算时,计算区域取为[-4(*d*-*w*), *Nd*+*w*+4(*d*-*w*)]×[-*h*(*x*), 0],在计算区域的边界上 总共用到 1600 个二次元单元,其中左右边界均用到 50 个二次元单元,而自由面边界和海底地形边界均用到 750 个二次元单元,其中每个沟槽上 50 个单元,两个相邻间的沟槽之间 50 个单元,沟槽区域的前后各用到 200 个单元.而采用本文解析模型计算时,依据本文前述级数解收敛的判断方法可以很容易判断出,本文解析 模型的级数解*ξ*₁(*K*)和*ξ*₂(*K*)对于上述 4 种工况在整个区间0.005 ≤ 2*d*/*L* ≤ 5.0 中均收敛.两种不同模型计算得到 的结果参见图 4.容易看出,对 4 组不同深度的沟槽,采用两种不同模型计算得到的结果几乎完全一致,因为 4 种情形下最大的海底地形斜率分别为 0.1, 0.2, 0.3 和 0.4,都在修正缓坡方程的适用范围内 (即海底地形最大 斜率不超过 1:1).两个解相互之间很高的吻合程度佐证了本文解析模型的正确性.



图 4 采用本文解析模型和基于 Laplace 方程的边界元模型⁽⁴⁾ 分别计算得到的两个解的比较 Fig. 4 Comparison between the present solution and the BEM solution^[43] to Laplace's equation

需要指出的是,当2d/L很小时,图4(a)、(b)中边界元解可见翘尾现象,即当2d/L→0时反射系数并不为0,原因是此时相应的入射波波长很长,比如2d/L=0.01114对应的入射波长为L≈1256.73 m,因此在数值计

算中,若想完整地抓住入射波信息,理论上要求计算区域在沟槽阵列的前后至少应留有一个波长的长度.但是,对于上面考虑的海底系列沟槽的4个工况,假若沟槽阵列前后真留一个波长的长度,则计算区域应取为[-1269.23,1269.23],而沟槽阵列所在的区域仅为[-12.5,12.5],导致沟槽阵列在整个计算区域中的相对分辨率不够.因此当2*d*/*L*很小时,实际计算区域在沟槽阵列的前后其实又做不到真的留一个波长的长度.图4(a)~(d)中目前呈现的4个边界元解是在沟槽阵列前后各留有4(*d*-*w*)=12 m进行计算的结果.可见当2*d*/*L*很小时,边界元方法中的翘尾现象无法彻底消除.这可能也是很多数值模型都将计算区域的左端点取得离0有一定距离的原因,例如文献[15]中的图5、6,文献[21]中的图3~7,文献[45]中的图2,文献[46]中的图1~9.但本文为了边界元结果的全域呈现和真实呈现,在采用文献[43]的边界元模型计算时仍令2*d*/*L*的最小取值为0.01114,即*K*₀=0.005.

另一方面,本文解析解并不存在任何翘尾的问题.事实上,当2d/L=0.005时,本文解析解计算出4个工况 下的反射系数值分别为0.00111,0.00207,0.00290和0.00364.此时入射波波长为2800m,4个宽度仅为4m, 高分别为0.1m,0.2m,0.3m和0.4m的沟槽对于波长如此长的入射波而言,其影响几乎可以忽略不计,因此 从物理上推断,其反射系数显然应接近于0,这个推断与本文解析解计算的结果完全符合.解析解与边界元解 在这一点上的差异也反映出寻找解析解的重要性,除了计算机位数引起的舍入误差(也即机器误差)外,解析 解不存在任何截断误差.因此解析解和实验解都被作为检验和验证数值解的标准,但解析解的获取成本却远 远低于实验解的获取成本.

4 本文解析解与线性摄动解析解的比较

基于经典的一阶摄动法, Miles^[47] 建立了连续微幅波动海底地形或障碍物引起表面波反射的反射系数的 通用解析公式如下:

$$R_{\text{Miles}} = \left| \frac{2k_0^2}{2k_0 h_0 + \sinh(2k_0 h_0)} \int_{-\infty}^{\infty} \delta(x) e^{2ik_0 x} dx \right|,$$
(55)

其中δ(x)为海底地形或障碍物的形函数,其高度从海底的平均深度h₀算起.将该通用解析公式具体应用于本文的抛物形系列沟槽,注意到相应的形函数为

$$\delta(x) = \begin{cases} -4b \left[\left(\frac{x - x_{j,1}}{w} \right)^2 - \frac{x - x_{j,1}}{w} \right], & x \in [x_{j,1}, x_{j,3}], \ j = 1, 2, 3, \cdots, N, \\ 0, & \text{others,} \end{cases}$$
(56)

可得反射系数的经典摄动解析解如下:

$$R_{\text{Miles}} = \begin{cases} \frac{4(h_1 - h_0)}{w(2k_0h_0 + \sinh(2k_0h_0))} \sqrt{\frac{1 - \cos(2Nk_0d)}{1 - \cos(2k_0d)}} \left| \cos(k_0w) - \frac{1}{k_0w} \sin(k_0w) \right|, & \frac{2d}{L} \neq i, \\ \frac{4N(h_1 - h_0)}{w(2k_0h_0 + \sinh(2k_0h_0))} \left| \cos(k_0w) - \frac{1}{k_0w} \sin(k_0w) \right|, & \frac{2d}{L} = i. \end{cases}$$
(57)

值得指出的是, Miles 的通用公式 (55) 是基于经典的一阶摄动法导出的, 其适用条件仅限于摄动法的小参数假设, 即沟槽的无量纲深度 H 必须很小. 另外, 从式 (57) 的第二式可知, 当沙坝间距d 为入射波半波长L/2的 整数倍时, 若N足够大,则反射系数R_{Miles}有可能无界, 说明 Miles 的通用公式 (55) 在N 很大时将会崩溃失效. 这 与 Mei^[5] 指出当沙纹个数足够大时, Davies^[2] 关于正弦沙纹地形 Bragg 共振反射的摄动解析解将崩溃失效是 完全一致的.

考虑一列共 8 个抛物形沟槽, 先固定如下参数: h₀ = 1 m, w = 4 m, d = 7 m, 然后让h₁变化, 分别取h₁为1.05 m, 1.15 m, 1.25 m 和1.35 m, 此时沟槽的无量纲深度 H 分别为 0.05, 0.15, 0.25和0.35. 分别采用本文基于修正缓坡方程的级数形式解析解模型和 Miles 基于经典一阶摄动法的封闭形式解析解模型对此进行计算, 计算结果参见图 5.如图 5(a) 所示, 当H = 0.05时, 采用两种方法计算得到的结果几乎完全一致, 这就互相印证了两个结果的正确. 但随着 H 的值逐步增大, 即当H = 0.15和 0.25 时, 两个解的差别也随之逐步显现, 参见图 5(b)、(c), 原因在于 Miles 基于经典一阶摄动法的通用公式 (55) 已经不再适用, 因而产生了较大误差. 最后, 当H = 0.35时, 基

于一阶摄动法的解析解模型完全崩溃,因为采用它所计算出来的反射系数竟然超过了1,达到了1.1153,这显然是错误和荒谬的.

作为对比,本文基于修正缓坡方程建立的解析模型并不受小参数的限制,唯一要求的是海底地形变化相 对较缓.正如文献 [44] 所显示的,在计算单个梯形沙坝或沟槽引起的波浪反射时,只要海底地形斜率不超过 1:1,则基于修正缓坡方程的解析模型与文献 [48] 的基于 Laplace 方程的特征函数展开模型 (EFEM) 的解吻 合得很好,参见文献 [44] 中的图 3(b)、5(b) 和 6(b).因此本文建立的基于修正缓坡方程的解析解与 Miles 的摄 动解析解相比,其适用范围大,既不受沟槽个数的限制,也适用斜率不超过 1:1 的沟槽.





5 沟槽个数对 Bragg 共振反射峰值、带宽和相位的影响

为研究沟槽个数对反射系数特别是共振反射系数的影响,考察具如下参数的系列沟槽: $h_0 = 0.7 \text{ m}$, $h_1 = 1.2 \text{ m}$, w = 2.0 m, d = 3.0 m, 并令沟槽个数N从1增加到20,计算范围为 $0.05 \leq 2d/L \leq 3.0$,等价于2m $\leq L \leq 120 \text{ m}$.由第2节讨论知,本文解析模型中的级数解 $\xi_1(K)$ 和 $\xi_2(K)$ 对所有20种情形在整个范围 $0.05 \leq 2d/L \leq 3.0$ 中均收敛.相应计算结果参见图 6.

可以看出,当沟槽个数N增加时,Bragg 共振反射的所有主振峰值 (图 6 中以圆点表示)均相应地逐步增加,很快就达到了 1.而相应共振带的带宽则随沟槽个数增加而逐步变窄,依据文献 [13,49],Bragg 共振反射的 共振带以无限周期列抛物形沟槽相应的 Bloch 波带隙 (band gap)为极限,这与有限周期排列人工沙坝导致的 现象一致,参见文献 [38] 的图 3 和图 11.

现在来看 Bragg 共振主振发生的相位, 它们均向右发生了偏移, 即发生在2*d*/*L* > 1的位置. 在此之前, 不少的计算结果, 包括数值解^[28,49]、实验解^[28]和解析解^[11,24-26]均表明, 由海底周期排列的正弦沙纹地形或人工沙坝导致的海洋表面波的 Bragg 共振反射^[13], 并不遵循传统的 Bragg 原理, 精确地出现在2*d*/*L* = 1, 而是出现在2*d*/*L* < 1的位置, 简称相位下移 (phase downshift), 参见文献 [8-9, 11]. 最近, Liu 等^[14]建立的基于修正缓坡方程

的解析模拟表明,由正弦沙纹地形引起的 Bragg 共振,若沙纹个数固定,令沙纹高度增加时,相位下移现象会 变得更加明显,参见文献 [14] 中的图 11(c)~(k). Liu 等针对三种特定沙纹地形给出的 135 个工况的计算结果进 一步揭示出,当正弦沙纹个数大于 8 时, Bragg 主振峰的相位将不再随沙纹个数的改变而改变,而是固定不动,参见文献 [14] 中的表 2.当正弦沙纹个数大于 12 时, Bragg 高阶共振峰的相位也不再随沙纹个数的改变而改 变,也是固定不动,参见文献 [14] 中的表 3.关于人工沙坝系列引起的 Bragg 共振相位下移的研究参见文献 [24-26].类似地,几乎所有这些早期研究的零星算例 (数值的或实验的) 都表明,当人工沙坝个数改变时,相位 下移的程度也随之改变.而 Liu 等^[30] 针对一类特定梯形沙坝的 30 个工况的计算结果则进一步揭示出,前述结 论仅对沙坝个数很少的情形成立,一旦沙坝个数相对比较大时,共振峰值的相位下移将不再随沙坝个数的改 变而改变,而是固定不动,参见文献 [30] 中的表 1.



Fig. 6 Influences of the number of trenches on the Bragg resonance and the resonance bandwidth

回到上面所说的 Bragg 共振相位向右边高频方向移动的现象.该现象最近才刚刚由 Guo 等^[55] 第一次观测 到.他们研究的是周期排列的旋轮线形系列沟槽所激发的水波 Bragg 共振反射,与以前发现的相位下移现象 相对照,此现象被 Guo 等^[55] 命名为"相位上移"(phase upshift).本文中,相位上移现象再次在周期排列的抛物 形系列沟槽上得到确认,说明了针对周期排列的沟槽地形,它极可能是一个普遍现象.换言之,只要是周期排列的系列沟槽,无论沟槽形状如何(如常见的矩形、梯形、三角形、半余弦、半圆形等),相应的共振相位就会上移.我们预测,这个最近才刚刚发现的新现象后续有望吸引学者们开展进一步的深入研究.

对于由正弦沙纹和人工沙坝引起的 Bragg 共振反射出现的相位下移现象,虽然背后隐藏的定量化数学机理尚不清楚,但关于其定性化的物理机制的解释已经不少.Guazzelli 等^[9]将此现象的发生归于瞬逝波模态.Liu 和 Yue^[11]将此现象的发生归于表面波的非线性性(波陡),海底地形变化涉及的非线性效应(坡陡),以及水深条件等因素不能严格满足线性理论的假设.Chang 和 Liou^[24]将此现象的发生归于沙坝对反射波相速度的减缓.最近,Liang 等^[18]基于 Mathieu 不稳定理论给出了波浪在正弦沙纹地形上传播时 Bragg 共振相位的理

论预测公式.

本文研究的是线性波在系列沟槽上的传播,并非系列沙坝上的传播,且没有考虑瞬逝波模态,因此 Bragg 共振相位上移现象可解释为周期排列沟槽的存在使得水波传播速度加快,因为波浪传播相速度近似与 水深的平方根成正比.事实上,对近岸浅水波,相速度 $C = \sqrt{\frac{g}{k} \tanh(kh)}$ 可近似简化为 $C \approx \sqrt{gh}$.可见水越深水波 传播速度越快.下面以两个沟槽为例来解释它们所激发的 Bragg 共振反射相位上移现象.

首先, 假定沟槽非常浅非常浅, 根据传统 Bragg 原理, Bragg 共振反射发生的条件为: 2*d* = *nL*, 其中*n*为正整数.其物理解释为, 入射波沿*x*轴正向传播遇到第1个沟槽时, 将产生沿*x*轴负向传播的反射波和继续正向传播的透射波, 为叙述方便, 分别称它们为第1反射波和第1透射波.第1透射波继续正向传播距离*d*后, 在遇到第2个沟槽时又将再次产生负向传播的反射波和继续正向传播的透射波, 分别称它们为第2反射波和第2透射波. 而第2反射波负向回传距离*d*后, 再经过第一沟槽时又将产生负向传播的透射波和正向传播的反射波, 为描述的统一起见, 称其中负向传播的透射波为第3反射波, 而正向传播的反射波为第3透射波. 所谓 Bragg 共振反射, 指的是第1反射波与第3反射波正好同相位叠加. 由于此时假定两个沟槽都非常浅, 因此无论是入射波、反射波, 还是透射波, 其传播的相速度都可以看做近似相同, 记作*C*. 因此, 要第1反射波与第3反射波同相位叠加产生 Bragg 共振反射, 则第3反射波自离开第一沟槽到再次回到第一沟槽期间走过距离2*d*所用的时间, 必须恰好等于第1反射波走过其波长*L*的整数倍*n*所花的时间, 即2*d*/*C* = *nL*/*C*, 也即2*d*/*L* = *n*.

现在假定考虑的两个抛物形沟槽具有一定深度,虽然第3反射波自离开第一沟槽继续正向传播到被第二 沟槽反射后再次回传并穿过第一沟槽所走过的距离仍然为2d,但是由于沟槽具有一定深度,第3反射波在通 过这个距离2d时的相速度比原来的要快,假定其平均相速度为C',则C' > C.因此,要第1反射波与第3反射波 同相位叠加产生 Bragg 共振反射,则第3反射波自离开第一沟槽到再次回传后穿过第一沟槽所走过距离2d所 用的时间,必须恰好等于第1反射波走过其波长 L 的整数倍n所花的时间,即2d/C' = nL/C,也即2d/L = C'n/C > n.显然,此时 Bragg 共振反射出现了相位上移现象.

6 沟槽深度对 Bragg 共振反射峰值、带宽和相位的影响

为讨论抛物形沟槽深度*b*对 Bragg 共振反射的影响, 对如下固定的沟槽参数 $h_0 = 0.5$ m, w = 2.0 m, d = 3.0 m, N = 4, 6, 8, 10, 令沟槽的无量纲深度 H取如下 5 个值: 0.2, 0.3, 0.4, 0.5, 0.6, 也即b = 0.10 m, 0.15 m, 0.20 m, 0.25 m, 0.30 m, 然后采用本文建立的基于修正缓坡方程的解析模型计算了当 $0.05 \le 2d/L \le 3.0$, 亦即 2 m $\le L \le 120$ m 时的反射系数, 其结果参见图 7.

从图 7 可以看出,当沟槽个数N、宽度w及相邻沟槽的间距d都固定的情况下,Bragg 主振峰值随沟槽深度的增加而增加.其次,当沟槽深度增加时,共振带宽也随之增加但增加的幅度不大.最后还可看出,在沟槽个数 N、宽度w以及间距d固定的情况下,共振相位随沟槽深度的增加向高频移动的幅度也增加,其原因与前面解释的一致,即沟槽越深,第3反射波自离开第一沟槽继续正向传播到被第二沟槽反射后再次回传并穿过第一沟槽的平均相速度更快,从而导致共振相位的上移幅度更大.





Fig. 7 內帽深度內 Bragg 央振的影响
Fig. 7 Influences of the trench depth on the Bragg resonance

7 沟槽宽度对 Bragg 共振反射峰值、带宽和相位的影响

最后,我们讨论沟槽宽度对 Bragg 共振反射峰值、带宽和相位的影响.对如下固定的沟槽参数: $h_0 = 0.7$ m, b = 0.5 m (即 $h_1 = 1.2$ m), d = 12 m, N = 4, 然后令宽度w分别取 1 m, 2 m, …, 12 m.采用本文建立的基于修正缓 坡方程的解析模型对 $0.05 \le 2d/L \le 3.0$,亦即 8 m $\le L \le 480$ m 时的反射系数进行计算,其结果参见图 8(a)~(c).



图 8 沟槽宽度对 Bragg 共振的影响 Fig. 8 Influences of the trench width on the Bragg resonance

先看沟槽宽度对 Bragg 共振反射峰值的影响. 将图 8(a)~(c) 中标记出的主振反射峰值以及相对应的相位 整合至图 8(d) 中,可以清晰地看出当抛物线形沟槽的宽度w由 1 m 增加到 8 m 时, Bragg 共振反射的峰值由 0.15918 单调增加至 0.72948,但当沟槽宽度w由 8 m 继续增加时, Bragg 共振反射的峰值则反而开始逐步降低,一直到 w = 12 m 时, Bragg 共振反射的峰值降为 0.59497. 这就意味着在这个特殊的工况下, Bragg 共振反射的峰值在 w = 8 m 的附近达到最大值.其次还可以看出,抛物线形沟槽的宽度w变化时,Bragg 共振带宽几乎不受影响.最后,在抛物线形沟槽个数N、沟槽深度b以及相邻沟槽之间间距d固定的情况下,Bragg 共振反射的主振相位随沟槽宽度的增加向高频移动的幅度也增加,其原因也与前面解释的一致,即沟槽越宽,水变深的范围更大,第3反射波自离开第一沟槽继续正向传播到被第二沟槽反射后再次回传并穿过第一沟槽的平均相速度更快,从而也导致共振相位的上移幅度更大.

8 结 论

针对周期排列的抛物线形有限系列沟槽对线性表面波的反射问题,本文构造了修正缓坡方程的 Frobenius级数解.在此基础上,结合矩阵乘法,给出了反射系数的解析公式.为了检验解析解的正确性,我们将 其与边界元解进行了对比,发现二者吻合很好,但边界元解对波长非常长的入射波有翘尾现象,意味着一定误 差的存在,而本文解析解没有翘尾现象.与 Miles 的一阶摄动解的比较反映了本文解析解适用性范围更广,可 以适用于深度较大的抛物沟槽(只要沟槽最大斜率不超过1:1),而摄动解在沟槽地形斜率很大时可能崩溃失效.

基于本文建立的反射系数的解析公式,我们分别讨论了抛物形沟槽个数、深度和宽度对 Bragg 共振反射 峰值、带宽和相位的影响.结果表明,当固定沟槽宽度与深度而令沟槽个数增加时,Bragg 共振峰值将随之相 应地增大,直到最终达到 1,即全反射,而 Bragg 共振带宽则逐步变窄,终止于一个固定的宽度而不再进一步变 窄.当固定沟槽个数和沟槽宽度,而令沟槽深度增加时,Bragg 共振峰值将随之相应地逐步增大,共振带宽也随 之稍微增加但增加的幅度不大.当固定沟槽个数和沟槽深度,而令沟槽宽度增加时,Bragg 共振峰值则先增后 减,说明存在一个特别的沟槽宽度,使得 Bragg 共振反射峰值达到最大.当固定沟槽个数和沟槽深度,而令沟 槽宽度增加时,Bragg 共振带宽基本不变.最重要的是,本文确认了周期排列的有限个抛物形沟槽也将导致 Bragg 共振的相位上移.该现象的再次确认说明了,相位上移对于有限个周期排列的任意形状的沟槽地形极大 可能是一个普遍现象,原因在于任意形状沟槽的存在都使得水深变深了.另外,计算结果显示,当增加沟槽深 度或宽度时,相位上移的幅度也随之增大,因为水深变深的程度随之增大.

致谢 本文作者衷心感谢浙江海洋大学科研启动基金 (Q1607) 对本文的资助和大连理工大学滕斌教授 提供的有关图 4 中边界元数值结果的计算程序.

参考文献(References):

- [1] BRAGG W H, BRAGG W L. The reflection of X-rays by crystal[J]. Proceedings of the Royal Society A: Mathematical, Physical and Engineering Sciences, 1913, 88(605): 428-438.
- [2] DAVIES A G. The reflection of wave energy by undulations on the seabed [J]. Dynamics of Atmospheres and Oceans, 1982, 6(4): 207-232.
- [3] HEATHERSHAW A D. Seabed-wave resonance and sand bar growth [J]. *Nature*, 1982, **296**(5855): 343-345.
- [4] DAVIES A G, HEATHERSHAW A D. Surface-wave propagation over sinusoidally varying topography[J]. Journal of Fluid Mechanics, 1984, 144(1): 419-443.
- [5] MEI C C. Resonant reflection of surface waters by periodic sandbars [J]. Journal of Fluid Mechanics, 1985, 152(1): 315-335.
- [6] DALRYMPLE R A, KIRBY J T. Water waves over ripples[J]. Journal of Waterway Port Coastal Ocean Engineering, 1986, 112(2): 309-319.
- [7] KIRBY J T. Current effects on resonant reflection of surface water waves by sand bars[J]. Journal of Fluid Mechanics, 1988, 186: 501-520.
- [8] BELZONS M, REY V, GUAZZELLI E. Subharmonic Bragg resonance for surface water waves[J]. Europhysics Letters, 1991, 16: 189-194.
- [9] GUAZZELLI E, REY V, BELZONS M. Higher-order Bragg reflection of gravity surface water waves[J]. Journal of Fluid Mechanics, 1992, 245: 301-317.
- [10] CHAMBERLAIN P G, PORTER D. The modified mild-slope equation[J]. Journal of Fluid Mechanics, 1995,

291: 393-407.

- [11] LIU Y, YUE D K P. On generalized Bragg scattering of surface waves by bottom ripples[J]. Journal of Fluid Mechanics, 1998, 356(1): 297-326.
- [12] ARDHUIN F, HERBERS T H C. Bragg scattering of random surface gravity waves by irregular seabed topography[J]. Journal of Fluid Mechanics, 2002, 451(1): 1-33.
- [13] PORTER R, PORTER D. Scattered and free waves over periodic beds[J]. Journal of Fluid Mechanics, 2003, 483: 129-163.
- [14] LIU H W, LI X F, LIN P. Analytical study of Bragg resonance by singly periodic sinusoidal ripples based on the modified mild-slope equation[J]. *Coastal Engineering*, 2019, **150**: 121-134.
- [15] LIU W, LIU Y, ZHAO X. Numerical study of Bragg reflection of regular water waves over fringing reefs based on a boussinesq model[J]. Ocean Engineering, 2019, 190: 106415.
- [16] PENG J, TAO A F, LIU Y M, et al. A laboratory study of class III Bragg resonance of gravity surface waves by periodic beds[J]. *Physics of Fluids*, 2019, 31(6): 067110.
- [17] 彭冀. 高阶非线性对波浪布拉格共振影响机制研究[D]. 博士学位论文. 南京: 河海大学, 2020. (PENG Ji. Influence mechanism of higher order nonlinearity on gravity wave Bragg resonance[D]. PhD Thesis. Nanjing: Hohai University, 2020.(in Chinese))
- [18] LIANG B, GE H, ZHANG L, et al. Wave resonant scattering mechanism of sinusoidal seabed elucidated by Mathieu Instability theorem [J]. Ocean Engineering, 2020, 218(2): 108238.
- [19] GAO J, MA X, DONG G, et al. Investigation on the effects of Bragg reflection on harbor oscillations[J]. Coastal Engineering, 2021, 170: 103977.
- [20] MEI C C, HARA T, NACIRI M. Note on Bragg scattering of water waves by parallel bars on the seabed[J]. Journal of Fluid Mechanics, 1988, 186: 147-162.
- [21] HSU T W, TSAI L H, HUANG Y T. Bragg scattering of water wave by multiply composite artificial bars[J]. Coastal Engineering Journal, 2003, 45(2): 235-253.
- [22] JEON C H, CHO Y S. Bragg reflection of sinusoidal waves due to trapezoidal submerged breakwaters[J]. Ocean Engineering, 2006, 33(14/15): 2067-2082.
- [23] WANG S K, HSU T W, TSAI L H, et al. An application of Miles theory to Bragg scattering of water waves by doubly composite artificial bars[J]. Ocean Engineering, 2006, 33(3/4): 331-349.
- [24] CHANG H K, LIOU J C. Long wave reflection from submerged trapezoidal breakwaters[J]. Ocean Engineering, 2007, 34(1): 185-191.
- [25] LIU H W, LUO H, ZENG H D. Optimal collocation of three kinds of artificial bars for Bragg resonant reflection by long waves[J]. Journal of Waterway, Port, Coastal and Ocean Engineering, 2015, 141(3): 1-17.
- [26] LIU H W, SHI Y P, CAO D Q. Optimization to parabolic bars for maximum Bragg resonant reflection of long waves[J]. Journal of Hydrodynamics, 2015, 27(3): 840-847.
- [27] 刘焕文. 沙坝及人工沙坝引起海洋表面波Bragg共振反射的研究进展[J]. 应用数学和力学, 2016, 37(5): 459-471.
 (LIU Huanwen. Advances in research on Bragg resonance of ocean surface waves by sandbars an artificial sandbars[J]. *Applied Mathematics and Mechanics*, 2016, 37(5): 459-471.(in Chinese))
- [28] LIU Y, LI H J, ZHU L. Bragg reflection of water waves by multiple submerged semi-circular breakwater[J]. Applied Ocean Research, 2016, 56: 67-78.
- [29] ZENG H, QIN B, ZHANG J. Optimal collocation of Bragg breakwaters with rectangular bars on sloping seabed for Bragg resonant reflection by long waves [J]. *Ocean Engineering*, 2017, **130**: 156-165.
- [30] LIU H W, ZENG H D, HUANG H D. Bragg resonant reflection of surface waves from deep water to shallow water by a finite array of trapezoidal bars[J]. *Applied Ocean Research*, 2020, **94**: 101976.
- [31] ZHANG H, TAO A, TU J, et al. The focusing waves induced by Bragg resonance with V-shaped undulating bottom[J]. Journal of Marine Science and Engineering, 2021, 9: 708.
- [32] HAO J, LI J, LIU S, et al. Wave amplification caused by Bragg resonance on parabolic-type topography[J]. Ocean Engineering, 2022, 244: 110442.

[33]	KAR P, KOLEY S, SAHOO T. Scattering of surface gravity waves over a pair of trenches[J]. Applied Mathem-
	atical Modelling, 2018, 62 : 302-320.

- [34] KAR P, KOLEY S, SAHOO T. Bragg scattering of long waves by an array of trenches [J]. Ocean Engineering, 2020, 198: 107004.
- [35] GUO F C, LIU H W, PAN J J. Phase downshift or upshift of Bragg resonance for water wave reflection by an array of cycloidal bars of trenches[J]. *Wave Motion*, 2021, **106**: 102794.
- [36] LIU H W, GUO F C, NI Y L. Analytical modeling of the wave reflection by a single cycloidal geotube or trench based on the modified mild-slope equation [J]. *Journal of Engineering Mechanics*, 2021, **148**: 04021152.
- [37] LIU H W. Band gaps for Bloch waves over an infinite array of trapezoidal bars and triangular bars in shallow water[J]. Ocean Engineering, 2017, 130: 72-82.
- [38] LIU H W, LIU Y, LIN P. Bloch band gap of shallow-water waves over infinite arrays of parabolic bars and rectified cosinoidal bas and Bragg resonance over finite arrays of bars[J]. Ocean Engineering, 2019, 188: 106235.
- [39] LIU H W, ZHOU X M. Explicit modified mild-slope equation for wave scattering by piecewise monotonic and piecewise smooth bathymetries[J]. *Journal of Engineering Mathematics*, 2014, 87(1): 29-45.
- [40] LIU H W, XIE J J. Series solution to the modified mild-slope equation for wave scattering by Homma islands[J]. *Wave Motion*, 2013, 50(4): 869-884.
- [41] SPIEGEL M R. Applied Differential Equations[M]. Prentice-Hall, 1981.
- [42] PORTER D, STAZIKER D. Extensions of the mild-slope equation[J]. Journal of Fluid Mechanics, 1995, 300: 367-382.
- [43] 滕斌, 候志莹. 变化地形上波浪传播模拟的二维BEM模型[C]//第十九届中国海洋(岸)工程学术讨论会论文集. 重庆, 2019: 379-384. (TENG Bin, HOU Zhiying. Two dimensional BEM model for modelling of wave propagation over varying topographies[C]//Proceedings of the 19th China Ocean (Shore) Engineering Symposium. Chongqing, 2019: 379-384.(in Chinese))
- [44] XIE J J, LIU H W. Analytical study for linear wave transformation by a trapezoidal breakwater or channel[J]. Ocean Engineering, 2013, 64: 49-59.
- [45] KIRBY J T, ANTON JP. Bragg reflection of waves by artificial bars[C]//Proceedings of the 22nd International Conference of Coastal Engineering. New York, 1990, 815: 481-510.
- [46] MATTIOLI F. Resonant reflection of a series of submerged breakwaters [J]. Il Nuovo Cimento C, 1990, 13: 823-833.
- [47] MILES J. Oblique surface-wave diffraction by a cylindrical obstacle[J]. Dynamics of Atmosphere and Ocean, 1981, 6(2): 121-123.
- [48] BENDER C J, DEAN R G. Wave transformation by two-dimensional bathymetric anomalies with sloped transitions[J]. Coastal Engineering, 2003, 50(1/2): 61-84.
- [49] LINTON C. Water waves over arrays of horizontal cylinders: band gaps and Bragg resonance[J]. Journal of Fluid Mechanics, 2011, 670: 504-526.