

文章编号: 1000-0887(2003) 01-0019-06

一些数学物理问题中的 Hamilton 方程^{*}

陈 勇¹, 郑 宇², 张鸿庆¹

(1. 大连理工大学 数学系, 大连 116023; 2. 华东师范大学数学系, 上海 200062)

(本刊编委张鸿庆来稿)

摘要: 讨论了新的一系列在数学物理方程中微分方程的 Hamilton 正则表示, 其中包括变系数 2 阶对称方程的 Hamilton 系统, 关于常系数的 4 阶对称方程新的非齐次 Hamilton 表示, MKdV 方程以及 KP 方程的正则表示

关键词: 无穷维 Hamilton 系统; Hamilton 正则方程; Hamilton 算子; MKdV 方程;
KP 方程

中图分类号: O175.29 文献标识码: A

引 言

Hamilton 系统是力学, 数学, 物理学中十分重要的研究内容, 尤其在八十年代冯康先生^[1]首次提出无限维辛算法以来, Hamilton 系统的研究在理论和应用上得到了进一步深入. 因此, 自然要考虑哪类微分方程解由 Hamilton 系统来重写或表示. 目前, 许多数学家, 物理学家对此类问题进行了广泛而深入的研究, 见[2~5]. 直至今日许多重要的方程例如波动方程, Schrödinger 方程, Maxwell 方程, 以及 KdV 方程, 都具有各种 Hamilton 结构.

本文中, 第一部分我们首先介绍了一些必要的概念, 定义和基本结果; 本文第二部分进一步地研究了文[6]中关于在数学物理中 Hamilton 正则表示的问题, 讨论了在数学, 物理中偏微分方程变系数和非齐次的情形.

1 无限维 Hamilton 系统

历史上在经典力学中, Hamilton 系统来自 Lagrange 系统, 现在考虑 n 维光滑流形 M 上 Lagrange 系统在某点 $q \in M$ 的局部坐标 (U, q) 下, 它能表示为

$$\frac{d}{dt} \left(\frac{\partial L(q, \dot{q})}{\partial \dot{q}} \right) = \frac{\partial L(q, \dot{q})}{\partial q},$$

其中 $L(q, \dot{q})$ 是一个光滑函数, 称为 Lagrange 密度, 这个方程在切丛 TM 上能等价地表示为如下方程:

* 收稿日期: 2001_04_03; 修订日期: 2002_06_18

基金项目: 国家自然科学基金资助项目 (10072013, G19998030600); 高等学校青年骨干教师科学基金项目; 上海市重点学科基金项目

作者简介: 陈勇(1960—), 男, 广东人, 博士 (E-mail: chen Yong@dlut.edu.cn).

$$\begin{cases} \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial L(\mathbf{q}, \mathbf{q}')}{\partial \mathbf{q}'} \right) = \frac{\partial L(\mathbf{q}, \mathbf{q}')}{\partial \mathbf{q}}, \\ \mathbf{q}' = \frac{d}{dt} \mathbf{q}, \end{cases}$$

根据从 TM 到 TM^* 的 Legendre 变换:

$$\mathbf{p} = \frac{\partial L}{\partial \mathbf{q}'},$$

$$H(\mathbf{q}, \mathbf{p}) = \mathbf{p}\mathbf{q}' - L(\mathbf{q}, \mathbf{q}'),$$

其中 L 是关于 \mathbf{q}' 非退化的, 因此, 在余切丛 TM^* 上 Lagrange 系统可以等价地由 Hamilton 系统表示.

$$\begin{cases} \dot{\mathbf{q}} = \frac{\partial H}{\partial \mathbf{p}}, \\ \dot{\mathbf{p}} = - \frac{\partial H}{\partial \mathbf{q}}, \end{cases}$$

类似地, 它能被一般地推广到无穷维情形. 设 $\mathbf{u} = (u_1, \dots, u_{2m})^T$ 是关于 $(t, x_1, \dots, x_{n-1}) \in \Omega \subset R^n$ 的向量函数, 记

$$\begin{aligned} \mathbf{u}' &= \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} = \left(\frac{\partial u_1}{\partial t}, \dots, \frac{\partial u_{2m}}{\partial t} \right)^T, \quad D^i \mathbf{u} = (D^i u_1, \dots, D^i u_{2m})^T, \\ D^i u_j &= \left(\frac{\partial^i u_j}{\partial x_1^i}, \dots, \frac{\partial^i u_j}{\partial x_{k_1} \dots \partial x_{k_i}} \right)^T, \quad H[\mathbf{u}] = H(\mathbf{x}, \mathbf{u}, D^1 \mathbf{u}, \dots, D^k \mathbf{u}). \end{aligned}$$

对 $k \in \mathbf{N}$, H 总是无穷可微的函数. 对于每个这样的函数 H , 有一个泛函

$$\mathcal{H} = \int_{\Omega} H[\mathbf{u}] dt dx.$$

记所有此类泛函之集为 \mathcal{F}

定义 1.1 称如下偏微分方程(组)为无穷维 Hamilton 方程或系统:

$$\mathbf{u}' = \mathcal{D} \frac{\delta \mathcal{H}}{\delta \mathbf{u}},$$

其中 \mathcal{D} 为 Hamilton 算子, 它是关于函数的线性算子, 能用于定义如下 Poisson 结构:

$$\{ \mathcal{H}, \mathcal{L} \} = \int_{\Omega} \left(\frac{\delta \mathcal{H}}{\delta \mathbf{u}} \right)^T \mathcal{D} \left(\frac{\delta \mathcal{L}}{\delta \mathbf{u}} \right) dx,$$

对任意 $\mathcal{H}, \mathcal{L} \in \mathcal{F}$ 可以证明算子

$$\mathbf{J} = \begin{pmatrix} \mathbf{0} & \mathbf{I}_{m \times m} \\ -\mathbf{I}_{m \times m} & \mathbf{0} \end{pmatrix}$$

是一个 Hamilton 算子. 当 $D = \mathbf{J}$, 对应的 Hamilton 系统被称为无穷维 Hamilton 正则系统. 应用变分理论中的 Vainberg 定理, 易证当且仅当如下形式线性偏微分方程组为无穷维线性正则 Hamilton 方程

$$\frac{d}{dt} \mathbf{u} = \begin{pmatrix} \mathbf{F} & \mathbf{Q} \\ \mathbf{P} & -\mathbf{F}^* \end{pmatrix} \mathbf{u}$$

其中 $\mathbf{F}, \mathbf{P}, \mathbf{Q}$ 是线性偏微分算子阵, 独立于 ∂_t , 且 $\mathbf{P}^* = \mathbf{P}, \mathbf{Q}^* = \mathbf{Q}, \mathbf{F}^*, \mathbf{P}^*$ 和 \mathbf{Q}^* 是 $\mathbf{F}, \mathbf{P}, \mathbf{Q}$ 的对偶算子

2 Hamilton 正则系统的表示

例 2.1 考虑如下一般具有光滑变系数的 2 阶对称方程:

$$\sum_{i=1}^n \frac{d}{dx_i} \left(\sum_{j=1}^n a_i \frac{\partial u}{\partial x_j} \right) + \frac{1}{2} \sum_{1 \leq i \leq j \leq n} \frac{d}{dx_j} \left(a_{ij} \frac{\partial u}{\partial x_i} \right) + \frac{d}{dx_i} \left(a_{ij} \frac{\partial u}{\partial x_j} \right) + cu = 0 \quad (1)$$

此方程为泛函 \mathcal{L} 的 Euler-Lagrange 方程

$$\mathcal{L} = \int_{\Omega} \left[-\frac{1}{2} \sum_{i=1}^n a_i \left(\frac{\partial u}{\partial x_i} \right)^2 - \frac{1}{2} \sum_{1 \leq i \leq j \leq n} a_{ij} \frac{\partial u}{\partial x_i} \frac{\partial u}{\partial x_j} + \frac{1}{2} cu^2 \right] dx$$

设 $a_{k_0} \neq 0$ 对 $1 \leq k_0 \leq n$, 记 $a_{ij} = \frac{a_{ij}}{a_{k_0}}, \partial_{x_i} = \frac{\partial}{\partial x_i}, \partial_{x_i x_j}^2 = \frac{\partial^2}{\partial x_i \partial x_j}$.

定义:

$$A = \frac{1}{2}(\alpha_1 + \alpha_2), \quad B = -\frac{1}{a_{k_0}}, \quad C = -\frac{1}{4} \gamma + \omega - \frac{1}{4} \lambda,$$

$$A^* = -A + \frac{1}{2} \beta, \quad \beta = \sum_{i=1}^{k_0} \frac{\partial a_{ik_0}}{\partial x_i} + \sum_{i=k_0+1}^n \frac{\partial a_{k_0 i}}{\partial x_i},$$

$$\alpha_1 = \sum_{i=1}^{k_0-1} a_{ik_0} \partial_{x_i}, \quad \alpha_2 = \sum_{i=k_0+1}^n a_{k_0 i} \partial_{x_i},$$

$$\gamma = (r_1 r_2 - 2r_3) \partial_{x_i x_j}^2, \quad \omega = \sum_{i \neq k_0} a_i \partial_{x_i}^2$$

$$\lambda = \left(\sum_{i=1}^4 \lambda_i - 4\lambda_5 - 2\lambda_6 \right) \partial_{x_i},$$

$$r_1 = \sum_{i=1}^{k_0-1} a_{ik_0} + \sum_{i=k_0+1}^n a_{k_0 i}, \quad r_2 = \sum_{i=1}^{k_0-1} a_{ik_0} + \sum_{i=k_0+1}^n a_{k_0 i}, \quad r_3 = \sum_{i,j \neq k_0} a_{ij},$$

$$\lambda_1 = \sum_{i=1}^{k_0-1} \sum_{j=1}^{k_0-1} \frac{\partial(a_{ik_0} a_{jk_0})}{\partial x_j}, \quad \lambda_2 = \sum_{i=1}^{k_0-1} \sum_{j=k_0+1}^n \frac{\partial(a_{ik_0} a_{k_0 j})}{\partial x_j},$$

$$\lambda_3 = \sum_{i=k_0+1}^n \sum_{j=1}^{k_0-1} \frac{\partial(a_{k_0 i} a_{jk_0})}{\partial x_j}, \quad \lambda_4 = \sum_{i=k_0+1}^n \sum_{j=k_0+1}^n \frac{\partial(a_{k_0 i} a_{k_0 j})}{\partial x_j},$$

$$\lambda_5 = \sum_{i \neq k_0} \frac{\partial a_i}{\partial x_i}, \quad \lambda_6 = \sum_{i,j \neq k_0} \frac{\partial a_{ij}}{\partial x_j}.$$

当我们定义 $v = a_{k_0} (Au - \partial u / \partial x_{k_0})$, 这个方程等价于如下 Hamilton 系统,

$$\frac{\partial}{\partial x_{k_0}} \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A & B \\ C & -A^* \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix}.$$

特别当方程 (1) 的所有系数都是常数, 此 Hamilton 系统恰为文 [6] 中的例 2.1.

例 2.2 如文 [6], 考虑如下 4 阶具有常系数的方程

$$\sum_{i+j=4} a_{ij} \frac{\partial^4 u}{\partial x^i \partial y^j} + \sum_{i+j=2} a_{ij} \frac{\partial^2 u}{\partial x^i \partial y^j} + eu = 0 \quad (2)$$

此方程为泛函 \mathcal{F} 的 Euler-Lagrange 方程:

$$\mathcal{F}[u] = \int_{\Omega} K dx,$$

$$K = \frac{a_{40}}{2} \left(\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} \right)^2 + \frac{a_{04}}{2} \left(\frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \right)^2 + \frac{a_{22}}{2} \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + \frac{a_{31}}{2} \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} -$$

$$\frac{a_{20}}{2} \left(\frac{\partial u}{\partial x} \right)^2 - \frac{a_{02}}{2} \left(\frac{\partial u}{\partial y} \right)^2 - \frac{a_{11}}{2} u_x u_y + \frac{e u^2}{2}.$$

设 $a_{40} \neq 0$ 我们定义

$$\alpha_1 = -\frac{a_{22}}{2a_{40}} \partial_y^2, \quad \alpha_2 = -\frac{a_{31}}{2a_{40}} \partial_y, \quad \alpha_3 = \frac{1}{a_{40}},$$

$$\alpha_4 = \left[-\frac{a_{22}^2}{4a_{40}} + a_{04} \right] \partial_y^4 + a_{02} \partial_y^2 + e, \quad \alpha_5 = \left[-\frac{a_{31} a_{22}}{4a_{40}} + \frac{a_{13}}{2} \right] \partial_y^3 + \frac{a_{11}}{2} \partial_y,$$

$$\alpha_6 = \frac{a_{31}^2}{4a_{40}} \partial_y^2 - a_{20}, \quad \alpha_7 = \frac{a_{22}}{2a_{40}} \partial_y^2, \quad \alpha_8 = -\frac{a_{31}}{2a_{40}} \partial_y.$$

定义 $\theta = \phi(x, y, u) + \frac{\partial u}{\partial x_{40}}$, $\phi(x, y)$ 是任意光滑函数, 即这个方程能等价地写成如下的

Hamilton 系统:

$$\frac{\partial}{\partial x_{40}} \begin{pmatrix} u \\ \theta \\ \lambda \\ m \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ \alpha_1 & \alpha_2 & 0 & \alpha_3 \\ \alpha_4 & \alpha_5 & 0 & \alpha_7 \\ -\alpha_5 & \alpha_6 & -1 & \alpha_8 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u \\ \theta \\ \lambda \\ m \end{pmatrix} - \mathbf{V},$$

$$\text{其中 } \mathbf{V}^T = \left[-\phi, \phi_x + \frac{a_{31}}{2a_{40}} \phi_y, -\frac{1}{2} \left[a_{13} - \frac{a_{23} a_{31}}{a_{40}} \right] \phi_{xy}, \frac{a_{11}}{2} \phi_y, -\frac{a_{31}^2}{4a_{40}} \phi_{yy} + a_{20} \phi \right],$$

此结果与文[6]结果相比较, 我们看到这是非齐次 Hamilton 系统的另一种情形. 特别如果 $\phi = 0$, 这正是文[6]的情形. 现在, 让我们讨论如下数学和物理的非线性问题.

例 2.3 考虑 MKdV 方程

$$\phi_t = \phi_{xxx} - 6\phi^2 \phi_x. \quad (3)$$

定义 $\phi = u_x$, 我们得到如下 u 的方程

$$u_{xxx} - 6u_x u_{xx} - u_{xt} = 0, \quad (4)$$

它是泛函 \mathcal{L} 的 Euler-Lagrange 方程

$$\mathcal{L} = \int_{\Omega} \left[\frac{1}{2} (u_{xx})^2 + \frac{1}{2} u_x u_t + \frac{1}{2} u_x^4 \right] dx dt.$$

记 $v = u_x + \phi(t, x)$, 其中 ϕ 是 x 和 t 的任意光滑函数. 则如下 Hamilton 系统等价于方程(4):

$$\frac{\partial}{\partial x} \begin{pmatrix} u \\ v \\ \lambda \\ m \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \delta \mathcal{H} / \delta \lambda \\ \delta \mathcal{H} / \delta m \\ -\delta \mathcal{H} / \delta u \\ -\delta \mathcal{H} / \delta v \end{pmatrix},$$

或

$$\begin{cases} u_x = v - \phi, \\ v_x = m + \phi_x, \\ \lambda = -\frac{1}{2}v_t + \frac{1}{2}\phi_t, \\ m_x = \frac{1}{2}u_t + 2(v - \phi)^3 - \lambda, \end{cases}$$

其中

$$\mathcal{H} = \int_{\Omega} H dx dt \quad (\Omega \subset R^2),$$

和

$$H[u, v, \lambda, m] = \frac{1}{2}m^2 + m\phi_x - \frac{1}{2}(v - \phi)u_t - \frac{1}{2}(v - \phi)^4 + \lambda(v - \phi).$$

最终考虑如下 Kadomtsev_Petvishvili 方程, 它描述了水波在 2 维介质中运动, 通常称为 KP 方程.

$$\text{例 2.4} \quad v_{xt} = v_{xxx} + 6v_x v_{xx} + 3a^2 v_{yy}, \quad (5)$$

其中 a 是一般的任意常数, 特别 $a = 1, -1, i, -i$. 设函数 $u = v_x$ 对任意方程(5) 的解 v 即 u 满足如下方程:

$$u_{xt} = (u_{xxx} + 6uu_x)_x + 3a^2 u_{yy}, \quad (6)$$

它最早是由 Kadomtsev_Petvishvili 提出的, 方程(5) 是泛函 \mathcal{L} 的 Euler_Lagrange 方程

$$\mathcal{L} = \int_{\Omega} \left[\frac{1}{2}(v_{xx})^2 + \frac{1}{2}v_x v_t - (v_x)^3 - \frac{3a^2}{2}(v_y)^2 \right] dt dx dy.$$

设 $w = v_x + \phi(t, x, y)$, 其中 ϕ 是 (t, x, y) 的任意光滑函数, 即可以证明方程(5) 能用如下 Hamilton 方程等价地表示:

$$\frac{\partial}{\partial x} \begin{pmatrix} v \\ w \\ \lambda \\ m \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \delta \mathcal{H} / \delta \lambda \\ \delta \mathcal{H} / \delta m \\ -\delta \mathcal{H} / \delta v \\ -\delta \mathcal{H} / \delta w \end{pmatrix},$$

$$\begin{cases} v_x = w - \phi, \\ w_x = m + \phi_x, \\ \lambda = -\frac{1}{2}w_t + \frac{1}{2}\phi_t + 3a^2 v_{yy}, \\ m_x = \frac{1}{2}v_t - 3(w - \phi)^2 - \lambda, \end{cases}$$

其中 $\mathcal{H} = \int_{\Omega} H dx dt$, 且

$$H[v, w, \lambda, m] = \frac{1}{2}m^2 + m\phi_x - \frac{1}{2}(w - \phi)v_t + (w - \phi)^3 + \frac{3a^2}{2}(v_y)^2 + \lambda(w - \phi).$$

注: 推广以上例 2.1 和例 2.2 的结果, 我们可得到关于一般对称线性偏微分方程的等价 Hamilton 系统. 对于定义在 $\Omega \subset R^m$ 上的具有变系数的一般线性 Euler_Lagrange 偏微分方程

$$f(u, u^{(1)}, \dots, u^{(2n)}) = 0,$$

如果对于某个 $1 \leq i \leq r$, $\forall x \in \Omega$, $\frac{\partial^{2n} u}{\partial x_i^{2n}}$ 的系数 $a_i(x)$ 满足 $a_i(x) \neq 0$, 那么此方程可以由有限甚至无穷多个 Hamilton 正则系统等价地表示.

同时根据以上等价的 Hamilton 系统, 在域 $\Omega \subset R^n$ 某些合适的边界条件下, 我们可得到一些沿着相应的变量(在例 2.2 中, 为 $x_{0i} \neq 0$) 的守恒能量, 进而有助于对此问题的进一步研究, 如可积性研究等.

[参 考 文 献]

- [1] FENG Kang. On difference schemes and symplectic geometry[A]. In: D Schmidt Ed. Proceeding of 1984 Beijing International Symposium on Differential Geometry and Differential Equations [C]. Beijing: Science Press, 1985, 42—58.
- [2] Olver P J. Applications of Lie Group to Differential Equations [M]. New York: Springer-Verlag, 1986.
- [3] Gardner C S. Korteweg-de Vries equations and generalization IV The Korteweg-de Vries equations as a Hamiltonian system[J]. J Math Phys, 1971, 12(8): 1548—1551.
- [4] Magri F. A simple model of the integrable Hamiltonian equation[J]. J Math Phys, 1978, 19(5): 1156—1162.
- [5] Abraham R, Marsden J E, Ratiu T. Manifolds Tensor Analysis and Applications [M]. New York: Springer-Verlag, 1990.
- [6] 郑宇, 张鸿庆. 固体力学中的 Hamilton 正则表示[J]. 力学学报, 1996, 28(1): 119—125.

The Hamiltonian Equations in Some Mathematics and Physics Problems

CHEN Yong¹, ZHENG Yu², ZHANG Hong-qing¹

(1. Department of Mathematics, Dalian University of Technology, Dalian 116023, China;

2. Department of Mathematics, East China Normal University, Shanghai 200062, China)

Abstract: Some new Hamiltonian canonical system are discussed for a series of partial differential equations in Mathematics and Physics. It includes the Hamiltonian formalism for the symmetry 2_order equation with the variable coefficients, the new nonhomogeneous Hamiltonian representation for 4_order symmetry equation with constant coefficients, the one of MKdV equation and KP equation.

Key words: infinite dimensional Hamiltonian system; Hamiltonian canonical system; Hamiltonian operator; MKdV equations; KP equation