

文章编号: 1000-0887(1999)06-0654-07

一类一阶中立型方程解的渐近性与振动性^{*}

王培光

(河北大学 数学系, 河北 保定 071002)

(李骊推荐)

摘要: 讨论具有连续分布滞量的一阶中立型微分方程

$$\frac{d}{dt} \left[x(t) - \sum_{i=1}^m p_i(t) x(t - \tau_i) \right] + \int_a^b f(t, \zeta, x[g(t, \zeta)]) d\sigma(\zeta) = 0, \quad (1)$$

给出了非振动解当 $t \rightarrow \infty$ 时收敛于零的充分条件和方程(1) 所有解振动的判据。

关键词: 中立型方程; 渐近性; 振动性; 连续分布滞量

中图分类号: O175.12 文献标识码: A

引 言

由于中立型方程的广泛应用, 使得人们对解的性质的研究越来越多^[1,2]。对于一阶中立型方程, 文[3,4] 讨论了具有离散时滞的渐近和振动情况, 文[5] 则讨论了具有连续分布滞量的情况, 本文进一步考虑更具一般形式的一阶方程

$$\frac{d}{dt} \left[x(t) - \sum_{i=1}^m p_i(t) x(t - \tau_i) \right] + \int_a^b f(t, \zeta, x[g(t, \zeta)]) d\sigma(\zeta) = 0, \quad (1)$$

给出方程(1) 非振动解当 $t \rightarrow \infty$ 时趋于零的充分条件和一切解振动的判据。注意到方程(1) 包含了如下形式的方程

$$\frac{d}{dt} \left[x(t) - \sum_{i=1}^m p_i(t) x(t - \tau_i) \right] + \sum_{j=1}^n f_j(t, x[g_j(t)]) = 0$$

文[3,4,5] 讨论的方程是上述方程的特殊形式, 因而本文工作推广和改进了文[3~5] 中已有的部分结果。

本文总假定 $\tau_i (i = 1, 2, \dots, m)$ 是正数; $p_i(t) \in C([t_0, +\infty), \mathbf{R}^+)$; $g(t, \zeta) \in C([t_0, +\infty) \times [a, b], \mathbf{R}^+)$; $g(t, \zeta)$ 分别关于 t 和 ζ 非减, 且 $g(t, \zeta) \leq t, \zeta \in [a, b]$, $\lim_{t \rightarrow +\infty} \min_{\zeta \in [a, b]} \{g(t, \zeta)\} = +\infty$; $f(t, \zeta, x) \in C([t_0, +\infty) \times [a, b] \times \mathbf{R}, \mathbf{R})$; $\sigma(\zeta) \in ([a, b], \mathbf{R})$ 非减; 方程(1) 中的积分是 Stieltjes 积分。

定义 1 方程(1) 的解称为振动的, 如果它有任意大的零点, 否则, 称它为非振动的。

定义 2 方程(1) 称为振动的, 如果它的每个解都是振动的。

为叙述方便, 假设文中关于函数值的不等式对一切充分大的 t 成立。

* 收稿日期: 1997-11-10; 修订日期: 1999-02-08

基金项目: 河北省自然科学基金资助项目(197091)

作者简介: 王培光(1963~), 男, 副教授, 国内外公开刊物发表论文 30 余篇, 有著作 1 部, 教材 1 部。

1 引 理

为得到我们的主要结论, 给出如下引理

引理 1^[5] 设 $x(t)$ 是方程(1) 的有界解. 令

$$y(t) = x(t) - \sum_{i=1}^m p_i(t)x(t - \tau_i),$$

若下列极限存在

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^m p_i(t) = p, \quad \lim_{t \rightarrow \infty} p_{i_0}(t) = p_{i_0} \quad (2)$$

其中 $i_0 \in \{1, 2, \dots, m\}$, 且 $0 < p \leq 1$. 则

(I) 当 $p = 1$ 时, $\lim_{t \rightarrow \infty} y(t) = 0$;

(II) 当 $p < 1$ 时, $\lim_{t \rightarrow \infty} x(t)$ 存在.

引理 2^[6] 设下列条件(A₁)、(A₂)、(A₃) 成立,

(A₁) 存在 $\varphi(t, \zeta) \in C([t_0, +\infty) \times [a, b], \mathbf{R}^+)$, 使得 $\varphi(\varphi(t, \zeta), \zeta) = g(t, \zeta)$, $\varphi(t, \zeta)$

关于 t, ζ 非减, 并且

$$t \geq \varphi(t, \zeta) \geq g(t, \zeta), \quad \lim_{t \rightarrow +\infty} \min\{\varphi(t, \zeta)\} = +\infty;$$

$$(A_2) \quad \lim_{t \rightarrow +\infty} \int_{g(t, b)}^t \int_a^b Q(s, \zeta) d\sigma(\zeta) ds > \frac{1}{e} \quad (e \text{ 为某一正数});$$

$$(A_3) \quad \lim_{t \rightarrow +\infty} \int_{\varphi(t, b)}^t \int_a^b Q(s, \zeta) d\sigma(\zeta) ds > 0;$$

则 (I) 一阶泛函微分不等式

$$x'(t) + \int_a^b Q(t, \zeta)x[g(t, \zeta)]d\sigma(\zeta) \leq 0$$

没有最终为正的解;

(II) 一阶泛函微分不等式

$$x'(t) + \int_a^b Q(t, \zeta)x[g(t, \zeta)]d\sigma(\zeta) \geq 0$$

没有最终为负的解.

2 主要结果

定理 1 设条件(2) 成立, 并且 $0 < p < 1$, 若存在函数 $Q(t, \zeta) \in C([t_0, +\infty) \times [a, b], \mathbf{R}^+)$ 和 $F(x) \in C(\mathbf{R}, \mathbf{R})$, 使得

$$f(t, \zeta, x) \operatorname{sgn} x \geq Q(t, \zeta)F(x) \operatorname{sgn} x, \quad (3)$$

$$-F(-x) \geq F(x) \geq \lambda x > 0 \quad (x > 0, \lambda \text{ 为某正数}). \quad (4)$$

又若

$$\int_a^+ \int_a^b Q(s, \zeta) d\sigma(\zeta) ds = +\infty, \quad (5)$$

则方程(1) 的每个非振动解当 $t \rightarrow +\infty$ 时都收敛于零.

证明 设方程(1) 存在非振动解 $x(t)$, 并且 $x(t) > 0$, 令

$$y(t) = x(t) - \sum_{i=1}^m p_i(t)x(t - \tau_i),$$

则

$$y'(t) = - \int_a^b f(t, \zeta, x[g(t, \zeta)]) d\sigma(\zeta) \leq - \int_a^b Q(t, \zeta) F(x[g(t, \zeta)]) d\sigma(\zeta) \leq - \lambda \int_a^b Q(t, \zeta) x[g(t, \zeta)] d\sigma(\zeta) \leq 0. \quad (6)$$

由(6)知, $y(t)$ 为最终单调递减的, 因而有

$$y(t) \leq y[g(t, \zeta)] = x[g(t, \zeta)] - \sum_{i=1}^m p_i [g(t, \zeta)] x[g(t, \zeta) - \tau_i] \leq x[g(t, \zeta)], \quad (7)$$

于是对于充分大的 t , 我们有

$$0 \geq y'(t) + \lambda \int_a^b Q(t, \zeta) x[g(t, \zeta)] d\sigma(\zeta) \geq y'(t) + \lambda y(t) \int_a^b Q(t, \zeta) d\sigma(\zeta). \quad (8)$$

由(8)式, 得

$$\frac{d}{dt} \left[y(t) \exp \left[\int_T^t \int_a^b \lambda Q(s, \zeta) d\sigma(\zeta) ds \right] \right] \leq 0 \quad (t \geq T).$$

对于上式从 T 到 t 积分, 得

$$y(t) \leq y(T) \exp \left[- \int_T^t \int_a^b \lambda Q(s, \zeta) d\sigma(\zeta) ds \right]. \quad (9)$$

令 $A = \max\{y(T), 0\}$, 我们有

$$x(t) = y(t) + \sum_{i=1}^m p_i(t) x(t - \tau_i) \leq \sum_{i=1}^m p_i(t) x(t - \tau_i) + A \exp \left[- \int_T^t \int_a^b \lambda Q(s, \zeta) d\sigma(\zeta) ds \right]. \quad (10)$$

下面我们证明 $x(t)$ 是方程(1) 的有界解.

若不然, 则存在点列 $\{t_n\}$, 其中 $t_n \in [T, +\infty)$, 并且 $\lim_{n \rightarrow +\infty} t_n = +\infty$; 使得

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} x(t_n) = +\infty, \quad x(t_n) = \max_{T \leq t \leq t_n} x(t). \quad (11)$$

由(10)可知, 对于充分大的 n ,

$$x(t_n) \leq \sum_{i=1}^m p_i(t_n) x(t_n - \tau_i) + A \exp \left[- \int_T^{t_n} \int_a^b \lambda Q(s, \zeta) d\sigma(\zeta) ds \right] \leq x(t_n) \sum_{i=1}^m p_i(t_n) + A \exp \left[- \int_T^{t_n} \int_a^b \lambda Q(s, \zeta) d\sigma(\zeta) ds \right]. \quad (12)$$

由条件(2)可知, 存在正整数 N , 当 $n \geq N$ 时,

$$\sum_{i=1}^m p_i(t_n) < 1, \quad (13)$$

从而

$$x(t_n) \leq A \exp \left[- \int_T^{t_n} \int_a^b \lambda Q(s, \zeta) d\sigma(\zeta) ds \right] \left\| \left(1 - \sum_{i=1}^m p_i(t_n) \right) \right\|. \quad (14)$$

由(5)可得

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} x(t_n) \leq \lim_{n \rightarrow +\infty} A \exp \left[- \int_T^{t_n} \int_a^b \lambda Q(s, \zeta) d\sigma(\zeta) ds \right] \left\| \left(1 - \sum_{i=1}^m p_i(t_n) \right) \right\| =$$

$$A \lim_{n \rightarrow +\infty} \exp \left[- \int_T^t \int_a^b \lambda Q(s, \zeta) d\sigma(\zeta) ds \right] \setminus (1-p) = 0 \quad (15)$$

由(11)得矛盾, 因此 $x(t)$ 是有界的, 并且 $y(t)$ 也是有界的。

由引理1可知, $\lim_{t \rightarrow +\infty} x(t)$ 存在, 令

$$\lim_{t \rightarrow +\infty} x(t) = M, \quad (16)$$

由 $x(t)$ 最终为正, 可得 $M \geq 0$ 。

若 $M > 0$, 对充分大的 t , 可得 $x(t) > M/2$, 且

$$\begin{aligned} 0 &\geq y'(t) + \lambda \int_a^b Q(t, \zeta) x[g(t, \zeta)] d\sigma(\zeta) \geq \\ &y'(t) + \frac{1}{2} M \int_a^b Q(t, \zeta) d\sigma(\zeta). \end{aligned} \quad (17)$$

对于(17)式, 从 T_1 到 t 积分, 可得

$$y(t) \leq y(T_1) - \frac{1}{2} M \int_{T_1}^t \int_a^b Q(s, \zeta) d\sigma(\zeta) ds.$$

由(5)知, 上式与 $y(t)$ 有界矛盾。因此 $\lim_{t \rightarrow +\infty} x(t) = 0$ 。

若 $x(t) < 0$, 令 $z(t) = -x(t)$, 此时方程(1)为

$$\frac{d}{dt} \left[z(t) - \sum_{i=1}^m p_i(t) z(t - \tau_i) \right] + \int_a^b f^*(t, \zeta, z[g(t, \zeta)]) d\sigma(\zeta) = 0, \quad (18)$$

其中

$$f^*(t, \zeta, z[g(t, \zeta)]) \equiv -f(t, \zeta, -z[g(t, \zeta)]).$$

由(3)和(4), 得

$$\begin{aligned} f^*(t, \zeta, z[g(t, \zeta)]) &\equiv -f(t, \zeta, -z[g(t, \zeta)]) \geq \\ &Q(t, \zeta) \left\{ -F(-z[g(t, \zeta)]) \right\} \geq Q(t, \zeta) F(z[g(t, \zeta)]), \end{aligned}$$

因此, 采用与证明方程(1)当 $x(t) > 0$ 时的相同方法, 即可证明 $\lim_{t \rightarrow +\infty} z(t) = 0$, 从而有 $\lim_{t \rightarrow +\infty} x(t) = 0$ 。

定理2 设条件(2)、(3)、(4)和(A₁)、(A₂)、(A₃)成立, 若 $0 < p < 1$, 则方程(1)振动。

证明 设 $x(t)$ 是方程(1)的一个非振动解, 并且 $x(t) > 0$ 。注意到由条件(2)可知积分

$$\lim_{t \rightarrow +\infty} \int_T^t \int_a^b Q(s, \zeta) d\sigma(\zeta) ds$$

发散, 即条件(5)成立, 根据定理1得 $\lim_{t \rightarrow +\infty} x(t) = 0$ 。

令

$$y(t) = x(t) - \sum_{i=1}^m p_i(t) x(t - \tau_i),$$

则

$$\lim_{t \rightarrow +\infty} y(t) = 0 \quad (19)$$

由条件(3)、(4)和(6)式, 我们有

$$\begin{aligned} y'(t) &= - \int_a^b f(t, \zeta, x[g(t, \zeta)]) d\sigma(\zeta) \leq \\ &- \lambda \int_a^b Q(t, \zeta) x[g(t, \zeta)] d\sigma(\zeta) < 0, \end{aligned}$$

即 $y(t)$ 为最终递减的, 并且有 $y(t) > 0$ 。

进一步由

$$y(t) < y[g(t, \zeta)] = x[g(t, \zeta)] - \sum_{i=1}^m p_i [g(t, \zeta)] x[g(t, \zeta) - \tau_i] \leq x[g(t, \zeta)],$$

得

$$y'(t) + \lambda \int_a^b Q(t, \zeta) y[g(t, \zeta)] d\sigma(\zeta) \leq 0 \quad (20)$$

根据引理 2 知(20) 没有最终为正的解, 得矛盾.

若 $x(t) < 0$, 采用定理 1 证明中同样的方法, 亦可得出结论.

定理 3 设条件(2)、(3)、(4)和(5)成立, 若

$$\sum_{i=1}^m p_i(t) = 1, \quad (21)$$

则方程(1) 振动.

证明 设 $x(t)$ 是方程(1) 的非振动解, 并且 $x(t) > 0$, 令

$$y(t) = x(t) - \sum_{i=1}^m p_i(t)x(t - \tau_i).$$

类似于定理 1 的证明方法, 得

$$y'(t) \leq \lambda \int_a^b Q(t, \zeta) x[g(t, \zeta)] d\sigma(\zeta) \leq 0, \quad (22)$$

即 $y(t)$ 为最终递减的, 且由(5) 知, 当 $t \rightarrow +\infty$ 时, $y(t)$ 不能最终趋于零.

如果 $y(t)$ 最终为负, 不妨设 $y(t) < 0$, 则对于 $t \geq T$, 有

$$y(t) \leq y(T) < 0 \quad (23)$$

以下我们证明 $x(t)$ 是有界的. 若不然, 则有 $\overline{\lim}_{t \rightarrow +\infty} x(t) = +\infty$, 即存在点列 $\{t_n\}$, 其中 $t_n \in [T, +\infty)$, 并且 $\lim_{n \rightarrow +\infty} t_n = +\infty$, 使得

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} x(t_n) = +\infty, \quad x(t_n) = \max_{T \leq t \leq t_n} x(t). \quad (24)$$

由(21), 得

$$x(t_n) = y(t_n) + \sum_{i=1}^m p_i(t_n)x(t_n - \tau_i) \leq y(T) + x(t_n) \sum_{i=1}^m p_i(t_n) = y(T) + x(t_n), \quad (25)$$

于是有 $y(T) \geq 0$, 与(23) 矛盾. 因此 $x(t)$ 是有界的, $y(t)$ 也是有界的. 再由引理 1, 可得 $\lim_{t \rightarrow +\infty} y(t) = 0$, 与(22)、(23) 矛盾.

其次, 如果 $y(t)$ 最终为正, 则对于 $t \geq T_1$, 有

$$y(t) > 0 \quad (26)$$

由(26), 得

$$x(t) > \sum_{i=1}^m p_i(t)x(t - \tau_i) \quad t \geq T_1. \quad (27)$$

若 $\lim_{t \rightarrow +\infty} x(t) = 0$, 则存在点列 $\{t_n\}$, 其中 $t_n \in [T_1, +\infty)$, 并且 $\lim_{n \rightarrow +\infty} t_n = +\infty$, 使得

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} x(t_n) = 0, \quad x(t_n) = \min_{T_1 \leq t \leq t_n} x(t). \quad (28)$$

由(27)、(28), 得

$$x(t_n) > \sum_{i=1}^m p_i(t_n)x(t_n - \tau_i) \geq x(t_n) \sum_{i=1}^m p_i(t_n) = x(t_n), \quad (29)$$

导致矛盾。从而有 $\lim_{t \rightarrow +\infty} x(t) > 0$, 即存在 $T^* > T_1$ 及常数 $A > 0$, 使得

$$x(t) > A, \quad x[g(t, \zeta)] > A \quad t \geq T^*. \quad (30)$$

由(22), 得

$$y'(t) \leq M \int_a^b Q(t, \zeta) d\sigma(\zeta). \quad (31)$$

对(31)式从 T^* 到 t 积分得

$$y(t) \leq y(T^*) - M \int_{T^*}^t \int_a^b Q(s, \zeta) d\sigma(\zeta) ds. \quad (32)$$

令 $t \rightarrow +\infty$, 注意到(5), 有

$$\lim_{t \rightarrow +\infty} y(t) = -\infty, \quad (33)$$

与(26)矛盾。综上所述可知, 方程(1)的解 $x(t)$ 是振动的。

若 $x(t) < 0$, 用类似于定理1的证明方法亦可得到结论。

$$\text{例 1} \quad \frac{d}{dt} \left[x(t) - \sum_{i=1}^3 \left(\frac{1}{3i} - e^{-t} \right) x(t - \tau_i) \right] + \int_{-2}^1 p x(t + \zeta) e^{x^2(t + \zeta)} d\zeta = 0, \quad (34)$$

其中 $\tau_i > 0 (i = 1, 2, 3)$, $p > 0$ 为正数。此时相当于方程(1)中, $f(t, \zeta, x) = p x(t + \zeta) e^{x^2(t + \zeta)}$, $g(t, \zeta) = t + \zeta$; 我们可选择 $Q(t, \zeta) = p$, $F(x) = x e^{x^2}$, 则

(I) 取 $\varphi(t, \zeta) = t + \zeta/2$, 且当 $p > 1/e$ 时, 引理2的条件(A)成立, 由定理2可知方程(34)的所有解振动。

(II) 设方程(34)存在非振动解, 注意到

$$\int_{-\infty}^{\infty} \int_a^b Q(s, \zeta) d\sigma(\zeta) ds = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-2}^1 p d\sigma(\zeta) ds = +\infty,$$

由定理1知方程(34)的非振动解当 $t \rightarrow +\infty$ 时趋于零。

$$\text{例 2} \quad \frac{d}{dt} \left[x(t) - \frac{1}{2} x(t - \tau_1) - \frac{1}{2} x(t - \tau_2) \right] + \int_0^1 \frac{t + \zeta}{\cos \zeta} x \left(\frac{t}{2} + \zeta \right) e^{x^2(t/2 + \zeta)} d\zeta = 0 \quad (t \geq 2), \quad (35)$$

其中 $\tau_1, \tau_2 > 0$ 。此时相当于方程(1)中, $g(t, \zeta) = t/2 + \zeta$, $f(t, \zeta, x) = \frac{t + \zeta}{\cos \zeta} x e^{x^2}$ 。注意到

$$\frac{t + \zeta}{\cos \zeta} x e^{x^2} \operatorname{sgn} x \geq (t + \zeta) x e^{x^2} \operatorname{sgn} x \quad t \geq 2, \quad 0 \leq \zeta \leq 1,$$

可选取

$$Q(t, \zeta) = t + \zeta, \quad F(x) = x e^{x^2}.$$

由定理3可知, 方程(35)的所有解振动。

致谢 作者衷心感谢审稿人提出的合理建议和修改意见。

参 考 文 献

- [1] Brayton R K, Willoughby R A. On the numerical integration of a symmetric system of difference-differential equations of neutral type[J]. J Math Anal Appl, 1967, 18(1): 182~ 189.

- [2] Hale J. Theory of Functional Differential Equations [M]. New York: Springer-Verlag, 1997.
- [3] 俞元洪. 一阶中立型时滞微分方程解的振动性[J]. 科学通报, 1989, **34**(2): 158.
- [4] Ladas G, Sficas Y G. Oscillations of neutral delay differential equations[J]. Canad Math Bull, 1986, **29**(3): 438~ 445.
- [5] Fu Xilin, Yu Yuanhong. Asymptotic and oscillatory behaviors of a class of first order nonlinear neutral equation[J]. Ann Diff Eqs, 1993, **9**(1): 18~ 25.
- [6] Ruan Jiong. A class of differential inequalities with continuous distributed deviating arguments[J]. Acta Mathematica Sinica, 1987, **30**(5): 661~ 670.

Asymptotic and Oscillation for a Class of First Order Neutral Differential Equation

Wang Peiguang

(Department of Mathematics, Hebei University, Baoding, Hebei 071002, P R China)

Abstract: In this paper, the first order neutral differential equation with continuous distributed delay

$$\frac{d}{dt} \left[x(t) - \sum_{i=1}^m p_i(t) x(t - \tau_i) \right] + \int_a^b f(t, \zeta, x[g(t, \zeta)]) d\sigma(\zeta) = 0 \quad (1)$$

is concerned, and the asymptotic behavior of nonoscillatory solution and the oscillatory criteria are given for Equation (1).

Key words: neutral differential equation; asymptotic; oscillation; continuous distributed delay