

非完整系统 Hamilton 原理的驻值特性

梁立孚¹ 梁忠宏² 石志飞²

(叶开沅推荐, 1994年2月18日收到, 1997年5月29日收到修改稿)

摘 要

本文论证了非完整系统的 Hamilton 原理的驻值特性, 指出运用 Appell-Chetaev 条件的 Hamilton 原理和不应用 Appell-Chetaev 条件的 Hamilton 原理都是驻值变分原理。并且, 讨论了几个有关问题。

关键词 变分原理 非完整系统 稳定作用量 分析动力学

一、引 言

1894年Hertz引入非完整系统的概念^[1], 他认为Hamilton原理不适用于非完整系统, 它不满足带有不定乘子的Lagrange方程。因此, Hölder^[2], Суслов^[3]和Воронен^[4]致力于建立新型的变分原理。Capon重申Hertz的观点, 他认为Hölder的理论是不对的^[5]。Jeffreys和Pars反对Capon的论断^[6,7]。Pars将Hölder的著名论文[2]视为变分原理理论的奠基性工作。他认为, 对于非完整系统,

$$\delta \int_{t_0}^{t_1} L(q, \dot{q}, t) dt = 0 \quad (1.1)$$

形式的Hamilton原理是不对的, 而

$$\int_{t_0}^{t_1} \delta L(q, \dot{q}, t) dt = 0 \quad (1.2)$$

形式的Hamilton原理是正确的。对线性的约束系统, Kerner认为方程(1.1)形式的Hamilton原理仅仅对完整系统才是正确的^[8]。Неймарк和Фуфаев认为Hamilton原理取何种形式取决于对 d - δ 交换性持何种观点^[9]。Зумянцев对这一问题进行了系统的研究, 他指出, Суслов形式的Hamilton原理和Воронен形式的Hamilton原理均可变换为Hölder形式的Hamilton原理^[10]。Зумянцев进一步指出, 仅仅对满足条件

$$\sum_{s=1}^n \sum_{\beta=1}^g \mu_{\beta} \left(\frac{\partial f_{\beta}}{\partial q_s} - \frac{d}{dt} \frac{\partial f_{\beta}}{\partial \dot{q}_s} \right) \delta q_s = 0 \quad (1.3)$$

1 哈尔滨船舶工程大学航天系, 哈尔滨 150001

2 哈尔滨工业大学航天学院, 哈尔滨 150001

或者

$$\sum_{\beta=1}^g \frac{\partial T}{\partial \dot{q}_{\sigma+\beta}} A_{\sigma}^{\beta} = 0 \quad (1.4)$$

的非完整系统的运动, Hamilton原理才具有方程(1.2)的形式, 才是稳定作用量原理^[11]. 他还强调指出, 对非完整系统, 条件(1.3)或条件(1.4)仅在极个别的情况下才满足.

在本文中, 我们证明应用Appell-Chetaev条件的Hamilton原理和不应用Appell-Chetaev条件的Hamilton原理都是稳定作用量变分原理. 并且, 讨论一些有关的问题.

二、Hamilton原理的驻值特性

让我们考虑一个动力学系统, 该系统由 Lagrange 函数 $L(q, \dot{q}, t)$ 和非完整约束的独立方程

$$f_{\beta}(q, \dot{q}, t) = 0 \quad (\beta=1, 2, \dots, g) \quad (2.1)$$

来描述. 一般说来约束方程对 \dot{q} 不是线性的. 这里 q_s 和 $\dot{q}_s \equiv dq_s/dt$ 是 Lagrange 坐标和广义速度, t 是时间. 脚标 $s=1, 2, \dots, n, n>g$. 在通常的动力学系统情形, L 是 $T+U$, 其中 $T(q, \dot{q}, t)$ 是系统的动能, $U(q, t)$ 是力函数. 由于方程(3.1)的独立性, 即秩

$$\text{rank}(\partial f_{\beta}/\partial \dot{q}_s) = g \quad (2.2)$$

所以它们可表为如下形式

$$\dot{q}_{\sigma+\beta} = \varphi_{\beta}(q_s, \dot{q}_{\sigma}, t) \quad (\sigma=1, 2, \dots, \varepsilon; \varepsilon=n-g) \quad (2.3)$$

其中, \dot{q}_{σ} 为独立的广义速度.

以下, 我们将用规范的方法^{[12][16]}来证明, 应用Appell-Chetaev条件的 Hamilton 原理和不应用Appell-Chetaev条件的 Hamilton 原理都是稳定作用量原理.

2.1 应用Appell-Chetaev条件的情况

2.1.1 必要性——由Hamilton驻值原理推导运动方程

Hamilton原理的泛函为

$$\Pi_1 = \int_{t_0}^{t_1} L(q_1, \dot{q}_1, t) dt \quad (2.4)$$

其附加条件为

$$f_{\beta}(q_{1s}, \dot{q}_{1s}, t) = 0 \quad (2.5)$$

或者

$$\dot{q}_{1\sigma+\beta} = \varphi_{\beta}(q_s, \dot{q}_{1\sigma}, t) \quad (2.6)$$

将 Π_1 变分, 并令 $\delta \Pi_1 = 0$, 则有

$$\delta \Pi_1 = \int_{t_0}^{t_1} \sum_{s=1}^n \left(\frac{\partial L}{\partial q_{1s}} \delta q_{1s} + \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_{1s}} \delta \dot{q}_{1s} \right) dt = 0 \quad (2.7)$$

其附加条件变换为

$$\sum_{s=1}^n \frac{\partial f_{\beta}}{\partial \dot{q}_{1s}} \delta q_{1s} = 0 \quad (\text{Appell-Chetaev条件}) \quad (2.8)$$

或者

$$\delta q_{1\epsilon+\beta} = \sum_{\sigma=1}^{\epsilon} \frac{\partial \varphi_{\beta}}{\partial \dot{q}_{1\sigma}} \delta q_{1\sigma} \quad (\text{Appell-Chetaev 条件}) \quad (2.9)$$

引入 Lagrange 乘子 μ_{β} , 将附加条件(2.8)纳入泛函(2.7)中, 则有

$$\delta \Pi_1 = \int_{t_0}^{t_1} \left[\sum_{s=1}^n \left(\frac{\partial L}{\partial q_{1s}} \delta q_{1s} + \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_{1s}} \delta \dot{q}_{1s} \right) + \sum_{\beta=1}^g \mu_{\beta} \sum_{s=1}^n \frac{\partial f_{\beta}}{\partial \dot{q}_{1s}} \delta q_{1s} \right] dt = 0 \quad (2.10)$$

经分部积分并假设存在边界条件

$$\delta q_{1s} = 0 \quad (t = t_0 \text{ 或者 } t = t_1) \quad (2.11)$$

则(2.10)式可以变换为

$$\delta \Pi_1 = \int_{t_0}^{t_1} \sum_{s=1}^n \left(\frac{\partial L}{\partial q_{1s}} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_{1s}} + \sum_{\beta=1}^g \mu_{\beta} \frac{\partial f_{\beta}}{\partial \dot{q}_{1s}} \right) \delta q_{1s} dt = 0 \quad (2.12)$$

由于引入 Lagrange 乘子, 使得 δq_{1s} 相互独立, 故得驻值条件

$$\frac{\partial L}{\partial q_{1s}} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_{1s}} + \sum_{\beta=1}^g \mu_{\beta} \frac{\partial f_{\beta}}{\partial \dot{q}_{1s}} = 0 \quad (2.13)$$

方程(2.13)即所谓真实轨道方程, 它表示泛函 Π_1 取驻值的必要条件.

我们亦可用代入法来处理问题.

经分部积分, 并考虑到边界条件(2.11), 可将(2.7)式变换为

$$\delta \Pi_1 = \int_{t_0}^{t_1} \left[\sum_{\sigma=1}^{\epsilon} \left(\frac{\partial L}{\partial q_{1\sigma}} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_{1\sigma}} \right) \delta q_{1\sigma} + \sum_{\beta=1}^g \left(\frac{\partial L}{\partial q_{1\epsilon+\beta}} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_{1\epsilon+\beta}} \right) \delta q_{1\epsilon+\beta} \right] dt = 0 \quad (2.14)$$

将(2.9)式代入(2.14)式, 可得

$$\delta \Pi_1 = \int_{t_0}^{t_1} \sum_{\sigma=1}^{\epsilon} \left[\frac{\partial L}{\partial q_{1\sigma}} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_{1\sigma}} + \sum_{\beta=1}^g \left(\frac{\partial L}{\partial q_{1\epsilon+\beta}} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_{1\epsilon+\beta}} \right) \frac{\partial \varphi_{\beta}}{\partial \dot{q}_{1\sigma}} \right] \delta q_{1\sigma} dt = 0 \quad (2.15)$$

由于 $\delta q_{1\sigma}$ 的独立性, 故由上式可得泛函 Π_1 的驻值条件

$$\frac{\partial L}{\partial q_{1\sigma}} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_{1\sigma}} + \sum_{\beta=1}^g \left(\frac{\partial L}{\partial q_{1\epsilon+\beta}} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_{1\epsilon+\beta}} \right) \frac{\partial \varphi_{\beta}}{\partial \dot{q}_{1\sigma}} = 0 \quad (2.16)$$

方程(2.16)亦为真实轨道方程.

2.1.2 充分性——由运动方程推导 Hamilton 原理的泛函

将方程(2.13)乘以 δq_{1s} , 相加并积分, 可得

$$\int_{t_0}^{t_1} \sum_{s=1}^n \left(\frac{\partial L}{\partial q_{1s}} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_{1s}} + \sum_{\beta=1}^g \mu_{\beta} \frac{\partial f_{\beta}}{\partial \dot{q}_{1s}} \right) \delta q_{1s} dt = 0 \quad (2.17)$$

经分部积分, 并考虑到边界条件(2.11), (2.17)式可以变换为

$$\int_{t_0}^{t_1} \left[\sum_{s=1}^n \left(\frac{\partial L}{\partial q_{1s}} \delta q_{1s} + \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_{1s}} \delta \dot{q}_{1s} \right) + \sum_{\beta=1}^g \mu_{\beta} \sum_{s=1}^n \frac{\partial f_{\beta}}{\partial \dot{q}_{1s}} \delta q_{1s} \right] dt = 0 \quad (2.18)$$

应用附加条件(2.8), 则(2.18)式变换为

$$\int_{t_0}^{t_1} \sum_{s=1}^n \left(\frac{\partial L}{\partial q_{1s}} \delta q_{1s} + \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_{1s}} \delta \dot{q}_{1s} \right) dt = 0 \quad (2.19)$$

(2.19)式可以处理为一个泛函的驻值问题,

$$\Pi_1 = \int_{t_0}^{t_1} L(q_1, \dot{q}_1, t) dt \quad (2.4)$$

其附加条件为(2.5)式.

类似如上的做法, 将(2.16)式乘以 $\delta q_{1\sigma}$, 相加并积分, 可得

$$\int_{t_0}^{t_1} \sum_{\sigma=1}^e \left[\frac{\partial L}{\partial q_{1\sigma}} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_{1\sigma}} + \sum_{\beta=1}^g \left(\frac{\partial L}{\partial q_{1\sigma+\beta}} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_{1\sigma+\beta}} \right) \frac{\partial \varphi_\beta}{\partial \dot{q}_{1\sigma}} \right] \delta q_{1\sigma} dt = 0 \quad (2.20)$$

经分部积分, 并考虑到边界条件(2.11), 则(2.20)式可以变换为

$$\begin{aligned} & \int_{t_0}^{t_1} \left[\sum_{\sigma=1}^e \left(\frac{\partial L}{\partial q_{1\sigma}} \delta q_{1\sigma} + \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_{1\sigma}} \delta \dot{q}_{1\sigma} \right) + \sum_{\beta=1}^g \frac{\partial L}{\partial q_{1\sigma+\beta}} \sum_{\sigma=1}^e \frac{\partial \varphi_\beta}{\partial \dot{q}_{1\sigma}} \delta q_{1\sigma} \right. \\ & \left. + \sum_{\beta=1}^g \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_{1\sigma+\beta}} \frac{d}{dt} \sum_{\sigma=1}^e \frac{\partial \varphi_\beta}{\partial \dot{q}_{1\sigma}} \delta q_{1\sigma} \right] dt = 0 \end{aligned} \quad (2.21)$$

应用附加条件(2.9), 则(2.21)式变换为

$$\int_{t_0}^{t_1} \left[\sum_{\sigma=1}^e \left(\frac{\partial L}{\partial q_{1\sigma}} \delta q_{1\sigma} + \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_{1\sigma}} \delta \dot{q}_{1\sigma} \right) + \sum_{\beta=1}^g \left(\frac{\partial L}{\partial q_{1\sigma+\beta}} \delta q_{1\sigma+\beta} + \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_{1\sigma+\beta}} \delta \dot{q}_{1\sigma+\beta} \right) \right] dt = 0 \quad (2.22)$$

(2.22)式可以处理为一个泛函的驻值问题

$$\Pi_1 = \int_{t_0}^{t_1} L(q_1, \dot{q}_1, t) dt \quad (2.4)$$

其附加条件为(2.9)式.

2.2 不应用Appell-Chetaev条件的情况

2.2.1 必要性——由Hamilton驻值原理推导运动方程

Hamilton原理的泛函为

$$\Pi_2 = \int_{t_0}^{t_1} L(q_2, \dot{q}_2, t) dt \quad (2.23)$$

其附加条件为

$$f_\beta(q_2, \dot{q}_2, t) = 0 \quad (2.24)$$

将 Π_2 变分, 并令 $\delta \Pi_2 = 0$, 则有

$$\delta \Pi_2 = \int_{t_0}^{t_1} \sum_{s=1}^n \left(\frac{\partial L}{\partial q_{2s}} \delta q_{2s} + \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_{2s}} \delta \dot{q}_{2s} \right) dt = 0 \quad (2.25)$$

其附加条件变换为

$$\delta f_\beta = \sum_{s=1}^n \left(\frac{\partial f_\beta}{\partial q_{2s}} \delta q_{2s} + \frac{\partial f_\beta}{\partial \dot{q}_{2s}} \delta \dot{q}_{2s} \right) = 0 \quad (2.26)$$

引入 Lagrange 乘子 μ_β , 将附加条件(2.26)纳入泛函(2.25)中, 则有

$$\delta \Pi_2 = \int_{t_0}^{t_1} \left[\sum_{s=1}^n \left(\frac{\partial L}{\partial q_{2s}} \delta q_{2s} + \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_{2s}} \delta \dot{q}_{2s} \right) + \sum_{\beta=1}^g \mu_\beta \sum_{s=1}^n \left(\frac{\partial f_\beta}{\partial q_{2s}} \delta q_{2s} + \frac{\partial f_\beta}{\partial \dot{q}_{2s}} \delta \dot{q}_{2s} \right) \right] dt = 0$$

经分部积分, 并假设存在边界条件

$$\delta q_{2s} = 0 \quad (t = t_0 \text{ 或者 } t = t_1) \quad (2.28)$$

则(2.27)式以可变换为

$$\delta \Pi_2 = \int_{t_0}^{t_1} \sum_{s=1}^n \left[\frac{\partial L}{\partial q_{2s}} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_{2s}} + \sum_{\beta=1}^g \mu_{\beta} \left(\frac{\partial f_{\beta}}{\partial q_{2s}} - \frac{d}{dt} \frac{\partial f_{\beta}}{\partial \dot{q}_{2s}} \right) - \sum_{\beta=1}^g \dot{\mu}_{\beta} \frac{\partial f_{\beta}}{\partial \dot{q}_{2s}} \right] \delta q_{2s} dt = 0 \quad (2.29)$$

由于引入 Lagrange 乘子, 使得 δq_{2s} 相互独立, 故由(2.29)式可得泛函的驻值条件

$$\frac{\partial L}{\partial q_{2s}} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_{2s}} + \sum_{\beta=1}^g \mu_{\beta} \left(\frac{\partial f_{\beta}}{\partial q_{2s}} - \frac{d}{dt} \frac{\partial f_{\beta}}{\partial \dot{q}_{2s}} \right) - \sum_{\beta=1}^g \dot{\mu}_{\beta} \frac{\partial f_{\beta}}{\partial \dot{q}_{2s}} = 0 \quad (2.30)$$

方程(2.30)即所谓测地轨道方程, 它表示泛函 Π_2 取驻值的必要条件.

2.2.2 充分性——由运动方程推导 Hamilton 原理的泛函

将(2.30)式乘以 δq_{2s} , 相加并积分, 可得

$$\int_{t_0}^{t_1} \sum_{s=1}^n \left[\frac{\partial L}{\partial q_{2s}} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_{2s}} + \sum_{\beta=1}^g \mu_{\beta} \left(\frac{\partial f_{\beta}}{\partial q_{2s}} - \frac{d}{dt} \frac{\partial f_{\beta}}{\partial \dot{q}_{2s}} \right) - \sum_{\beta=1}^g \dot{\mu}_{\beta} \frac{\partial f_{\beta}}{\partial \dot{q}_{2s}} \right] \delta q_{2s} dt = 0 \quad (2.31)$$

经分部积分, 并考虑到边界条件(2.28), 可得

$$\int_{t_0}^{t_1} \left[\sum_{s=1}^n \left(\frac{\partial L}{\partial q_{2s}} \delta q_{2s} + \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_{2s}} \delta \dot{q}_{2s} \right) + \sum_{\beta=1}^g \mu_{\beta} \sum_{s=1}^n \left(\frac{\partial f_{\beta}}{\partial q_{2s}} \delta q_{2s} + \frac{\partial f_{\beta}}{\partial \dot{q}_{2s}} \delta \dot{q}_{2s} \right) \right] dt = 0 \quad (2.32)$$

应用附加条件(2.26), 则(2.32)式变换为

$$\int_{t_0}^{t_1} \sum_{s=1}^n \left(\frac{\partial L}{\partial q_{2s}} \delta q_{2s} + \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_{2s}} \delta \dot{q}_{2s} \right) dt = 0 \quad (2.33)$$

可以将(2.33)式处理为一个泛函的驻值问题

$$\Pi_2 = \int_{t_0}^{t_1} L(q_2, \dot{q}_2, t) dt \quad (2.23)$$

其附加条件为(2.24)式.

三、几点说明

3.1 关于条件(1.3)和(1.4)

我们在文[18]中曾经导出关系式

$$\frac{\partial f_{\beta}}{\partial q_s} = \frac{d}{dt} \frac{\partial f_{\beta}}{\partial \dot{q}_s} \quad (3.1)$$

可见, 在(3.1)成立的情况下, 条件(1.3)必成立. 因此, (3.1)式与条件(1.3)是吻合的.

若将约束方程(2.1)变换为约束方程(2.3), 则(3.1)变换为

$$\frac{\partial \varphi_{\beta}}{\partial q_s} = \frac{d}{dt} \frac{\partial \varphi_{\beta}}{\partial \dot{q}_s} \quad \left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial \varphi_{\beta}}{\partial q_{\sigma}} = \frac{d}{dt} \frac{\partial \varphi_{\beta}}{\partial \dot{q}_{\sigma}} \quad (s = \sigma = 1, 2, \dots, \varepsilon) \\ \frac{\partial \varphi_{\beta}}{\partial q_{s+\beta}} = 0 \quad (s = \varepsilon + \beta = \varepsilon + 1, \varepsilon + 2, \dots, n) \end{array} \right. \quad (3.2a)$$

$$\left. \frac{\partial \varphi_{\beta}}{\partial q_s} = \frac{d}{dt} \frac{\partial \varphi_{\beta}}{\partial \dot{q}_s} \right\} \quad (3.2b)$$

考虑到在条件(1.4)中^[10]

$$A_{\sigma}^{\varepsilon+\beta} = \frac{d}{dt} \frac{\partial \varphi_{\beta}}{\partial \dot{q}_{\sigma}} - \frac{\partial \varphi_{\beta}}{\partial q_{\sigma}} - \sum_{\nu=1}^g \frac{\partial \varphi_{\beta}}{\partial q_{\varepsilon+\nu}} \frac{\partial \varphi_{\beta}}{\partial \dot{q}_{\nu}} \quad (3.3)$$

因此, 在(3.2)成立的情况下, 条件(1.4)必成立. 可见, (3.2)式与条件(1.4)是吻合的.

指这里出, (3.1)和(3.2)的成立是应用 Appell-Chetaev 条件的结果. 因此, 对于 Appell-Chetaev 型的非完整约束, 在推导动力学方程时, (3.1)和(3.2)成立, 条件(1.3)和(1.4)也成立.

3.2 关于泛函(1.1)和(1.2)

多年来, 有一个问题使学术界困惑, 对于泛函

$$\int_{t_0}^{t_1} \left[\delta L + \sum_{\beta=1}^g \lambda_{\beta} \sum_{s=1}^n \frac{\partial f_{\beta}}{\partial \dot{q}_s} \delta q_s \right] dt = 0 \quad (3.4)$$

能否将变分号提到积分号之外. 其实, 这个问题并不难解决. 研究表明, 对非完整约束方程 f_{β} 应用 Appell-Chetaev 条件, 能使之变为可积. 假设使 f_{β} 变换为 (按照传统的做法, 虽然此时 f_{β} 已由不可积变为可积, 但仍用 f_{β} 来表示)

$$f_{\beta} = -\frac{d}{dt} F_{\beta} = \dot{F}_{\beta} \quad (3.5)$$

则(3.4)变换为

$$\int_{t_0}^{t_1} \left[\delta L - \sum_{\beta=1}^g \lambda_{\beta} \sum_{s=1}^n \frac{\partial \dot{F}_{\beta}}{\partial \dot{q}_s} \delta q_s \right] dt = 0 \quad (3.6)$$

考虑到

$$\dot{F}_{\beta} = \sum_{s=1}^n \frac{\partial F_{\beta}}{\partial q_s} \dot{q}_s + \frac{\partial F_{\beta}}{\partial t} \quad (3.7)$$

可得

$$\frac{\partial \dot{F}_{\beta}}{\partial \dot{q}_s} = \frac{\partial F_{\beta}}{\partial q_s} \quad (3.8)$$

将(3.8)代入(3.6), 则有

$$\int_{t_0}^{t_1} \left[\delta L + \sum_{\beta=1}^g \lambda_{\beta} \sum_{s=1}^n \frac{\partial F_{\beta}}{\partial q_s} \delta q_s \right] dt = \delta \int_{t_0}^{t_1} \left[L + \sum_{\beta=1}^g \lambda_{\beta} F_{\beta} \right] dt = 0 \quad (3.9)$$

因此, 对于非完整系统, 和完整系统一样, 也可以写出

$$\int_{t_0}^{t_1} \delta L dt = \delta \int_{t_0}^{t_1} L dt \quad (3.10)$$

上式表明, 泛函(1.1)和(1.2)都定义了变分学中的求定积分形式的泛函

$$\int_{t_0}^{t_1} L dt \quad (3.11)$$

的驻值的问题.

如上所述, 通过应用 Appell-Chetaev 条件, 使约束方程变为可积, 那么, 这是否意味着非完整约束将变为完整约束呢? 答案是否定的.

应用 Appell-Chetaev 条件, 可以导出封闭的微分方程组

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial L}{\partial q_s} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_s} + \underbrace{\sum_{\beta=1}^g \lambda_{\beta} \frac{\partial f_{\beta}}{\partial \dot{q}_s}}_{\text{广义约束力}} = 0 \end{array} \right. \quad (3.12a)$$

$$f_{\beta}(q, \dot{q}, t) = 0 \quad (3.12b)$$

不应用 Appell-Chetaev 条件, 可以导出封闭的微分方程组

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial L}{\partial q_s} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_s} + \sum_{\beta=1}^g \mu_{\beta} \left(\frac{\partial f_{\beta}}{\partial q_s} - \frac{d}{dt} \frac{\partial f_{\beta}}{\partial \dot{q}_s} \right) - \sum_{\beta=1}^g \dot{\mu}_{\beta} \frac{\partial f_{\beta}}{\partial \dot{q}_s} = 0 \end{array} \right. \quad (3.13a)$$

$$f_{\beta}(q, \dot{q}, t) = 0 \quad (3.13b)$$

比较(3.12)和(3.13), 它们都具有不可积分的微分约束, 即约束方程(3.12b)和(3.13b)是相同的非完整约束方程。但是, 在动力学方程中, 它们具有不同的广义约束力。文献[18]指出, (3.12a)中的广义约束力是理想约束力, 而(3.13a)中的广义约束力是非理想约束力。因此, 通过应用 Appell-Chetaev 条件, 只能使非理想约束变为理想约束, 而不能使非完整约束变为完整约束。

参 考 文 献

- [1] H. Hertz, *Die Prinzipien der Mechanik in Neuem Zusammenhange Dargestellt*, Leipzig (1893).
- [2] O. Hölder, *Nachrichten. Kön. der Wissenschaften zu Göttingen, Math.-Phys.*, (2) (1896), 122--157.
- [3] Г. К. Суслов, Об одном видоизменении начала Даламбера, *Матем. Сб.*, 22(4) (1901), 681--697.
- [4] П. В. Воронен, Об уравнениях движения для неголономных систем, *Матем. Сб.*, 22(4) (1901), 659--680.
- [5] R. S. Capon, Hamilton principle on relation to nonholonomic mechanical systems, *Quart. J. Mech. Appl. Math.*, 5(4) (1952), 472--480.
- [6] H. Jeffreys, What is Hamilton principle, *Quart. J. Mech. Appl. Math.*, 7(3) (1954), 335--337.
- [7] L. A. Pars, Variation principles in dynamics, *Quart. J. Mech. Appl. Math.*, 7(3) (1954), 338--351.
- [8] M. Kerner, Le principe de Hamilton et l'holonomisme, *Prace Mat-Fiz. (Warszawa)*, 38 (1931), 1--21.
- [9] Ю. И. Неймарк и Н. А. Фужасев, *Динамика Неголономных Систем*, М., «Наука» (1967).
- [10] В. В. Зумянцев, О принципе Гамильтона для неголономных систем, *ПММ*, 42(3) (1978), 387--399.
- [11] В. В. Зумянцев, Об интегральных принципах для неголономных систем, *ПММ*, 46(1) (1982), 1--12.
- [12] С. Lagrange, *Lessons Principles of Mechanics*, University of Toronto Press

- (1962).
- [13] 钱伟长, 《变分法及有限元》, 科学出版社 (1980).
- [14] 胡海昌, 《弹性力学变分原理及其应用》, 科学出版社 (1981).
- [15] K. Washizu, *Variational Methods in Elasticity and Plasticity*, Pergamon Press (1982).
- [16] J. T. Oden, *Variational Methods in Theoretical Mechanics*, Springer-Verlag, Berlin, Heidelberg, New-York (1983).
- [17] 梅凤翔, 《非完整系统力学基础》, 北京工学院出版社 (1985).
- [18] 梁立孚、石志飞, 非完整系统分析动力学中的几个重要问题, 应用数学和力学, 14(12) (1993), 1057—1067.

The Stationary Value Property of Hamilton's Principle in Non-Holonomic Systems

Liang Lifu

(Harbin Engineering University, Harbin 150001, P. R. China)

Liang Zhonghong Shi Zhifei

(Harbin Institute of Technology, Harbin 150001, P. R. China)

Abstract

This paper proves that Hamilton's principle of both using the Appell-Chetaev condition and not using the Appell-Chetaev condition is the variational principle of stationary action. The relevant problems are discussed.

Key words variational principle, non-holonomic system, stationary action, analytical dynamics