

不用 Kirchhoff-Love 假定的三维弹性板 近似理论及其边界条件*

钱 伟 长

(上海大学, 上海市应用数学和力学研究所, 上海 200072)

摘 要

经典弹性板理论采用了著名的克希霍夫(Kirchhoff)^[1]-拉甫(Love)^[2]的经典基本假定, 在卡氏张量坐标 $x_i (i=0, 1, 2)$ 中, 这些基本假定是: (1) 略去横向即 x_0 轴向正应变, 即假定 $e_{00}=0$; (2) 略去横向剪应变, 即假定 $e_{0\alpha}=0$, 其中 $\alpha=1, 2$; (3) 略去横向正应力, 即假定 $\sigma_{00}=0$. 人们利用这些假定, 建立了应变位移关系和应力位移关系, 再利用应力平衡的三维方程, 通过跨厚度的积分, 找到弹性板中面上的各待定量所应满足的经典理论方程. 前文^[3,4,5]曾在不用克希霍夫-拉甫经典假定的弹性板三维理论中建立了一种近似理论, 但并未证明这种近似理论的唯一性, 也没有研究相应的近似边界条件. 本文将用三维弹性体的广义变分原理^[6]研究相同的问题. 本文通过变分驻值条件, 求得唯一的近似方程和相应的近似边界条件. 本文详细研究了一级近似的平衡方程和近似边界条件.

关键词 三维弹性板 克希霍夫-拉甫假定 卡氏张量坐标

一、三维的弹性板理论及其边界条件

设 $x_i (i=0, 1, 2)$ 为弹性板中各点的卡氏坐标, 其中 $x_\alpha (\alpha=1, 2)$ 为弹性板中面上的一对正交坐标轴 Ox_α 的坐标, x_0 为垂直于中面的坐标轴 Ox_0 的坐标(图1). 在下文中我们用小写英文字母角标 i, j, k, l, \dots 等代表 $(0, 1, 2)$ 三个三维角标, 而用小写希腊字母角标 $\alpha, \beta, \gamma, \omega, \dots$ 等代表

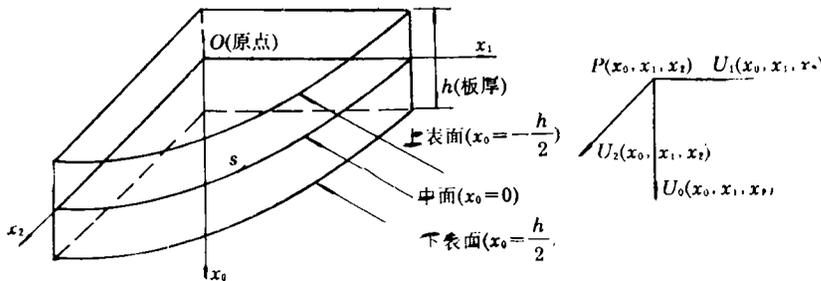


图1 弹性板的中面卡氏坐标 (x_i) , 以及板内任意点 $P(x_0, x_1, x_2)$ 的变形位移矢量 U_i

* 1994年5月15日收到.

(1,2)两个平面角标。用 σ_{ij} 代表应力张量,用 e_{ij} 代表应变张量,它们都是对称张量。用 U_i 代表变形的位移矢量,它们都是 x_i 的场函数,并在板内各任意 x_i 上满足下列关系:

1. 应变位移关系 (限于小应变或小位移)

$$e_{ij} = \frac{1}{2}(U_{i,j} + U_{j,i}) \quad (i, j = 0, 1, 2) \quad (1.1)$$

其中 $(\dots)_{,i}$ 代表 (\dots) 对 x_i 的导数,即

$$(\dots)_{,i} = \frac{\partial(\dots)}{\partial x_i} \quad (i = 0, 1, 2) \quad (1.2)$$

在下文,我们对任一式的自由角标 i 而言,将不再重复 $(i = 0, 1, 2)$ 的说明,只要某式有自由角标,即表示该式在该自由角标取值0,1,2时分别代表三个相似的表达式。

2. 应力应变关系

$$E e_{ij} = (1 + \nu) \sigma_{ij} - \nu \sigma_{kk} \delta_{ij} \quad (i, j = 0, 1, 2) \quad (1.3)$$

其中 i, j 都是自由角标, σ_{kk} 中的 k 是哑标, σ_{kk} 代表 k 逐一取值0,1,2时所得三项 $\sigma_{00}, \sigma_{11}, \sigma_{22}$ 的代数和,在下文,凡张量项的角标中有两个相同时,都代表该张量项逐一取值0,1,2时所得三项的代数和,这一对角标不论用 kk 表示,或用 ii 表示都是三项相加,和 k 或 i 表达无关,所以称为哑标,于是,我们有

$$e_{kk} = e_{ii} = e_{00} + e_{11} + e_{22}, \quad \sigma_{kk} = \sigma_{ii} = \sigma_{00} + \sigma_{11} + \sigma_{22} \quad (1.4)$$

$$U_{k,k} = U_{i,i} = \frac{\partial U_0}{\partial x_0} + \frac{\partial U_1}{\partial x_1} + \frac{\partial U_2}{\partial x_2}$$

另外, δ_{ij} 为克氏 δ 符号

$$\delta_{ij} = \begin{cases} 1 & (i = j) \\ 0 & (i \neq j) \end{cases} \quad (1.5)$$

(1.3)式中 E 为杨氏模量, ν 为泊桑比。

(1.3)式也可以写成应变应力关系

$$\sigma_{ij} = \frac{E_1}{1 - \nu_1^2} \{ (1 - \nu_1) e_{ij} + \nu_1 e_{kk} \delta_{ij} \} \quad (1.6)$$

其中 E_1 和 ν_1 分别为平面应变问题中的折合杨氏模量和折合泊松比,它们分别是

$$E_1 = \frac{E}{1 - \nu^2}, \quad \nu_1 = \frac{\nu}{1 - \nu} \quad (1.7)$$

而且还有关系

$$\frac{E}{1 + \nu} = \frac{E_1}{1 + \nu_1} \quad (1.8)$$

3. 应力平衡方程

$$\sigma_{ij,j} = -\rho \bar{f}_i \quad (1.9)$$

其中 ρ 为弹性材料的重量密度, \bar{f}_i 为单位重量上所受的体积力矢量。

4. 板上下表面($x_0 = \pm h/2$)上的表面受力状态

$$\sigma_{00} = \bar{p}_+ \quad (\text{在 } x_0 = h/2 \text{ 上, } \bar{p}_+ > 0 \text{ 为拉力, } \bar{p}_+ < 0 \text{ 为压力}) \quad (1.10a)$$

$$\sigma_{00} = \bar{p}_- \quad (\text{在 } x_0 = -h/2 \text{ 上, } \bar{p}_- > 0 \text{ 为拉力, } \bar{p}_- < 0 \text{ 为压力}) \quad (1.10b)$$

$$\sigma_{0\alpha} = 0 \quad (\text{在 } x_0 = \pm h/2 \text{ 上, } \alpha=1 \text{ 或 } 2) \quad (1.10c)$$

上式的自由角标 α 代表1, 2两值, \bar{p}_+ , \bar{p}_- 为表面所受外向拉力, 而外加剪力在表面上都等于零, 这对大多数受力状态而言, 都是满足的。当然, 本文推导也很易推广到表面上外加剪力不等于零的情况。

5. 板的边界面上的边界条件

我们将假定板的边界面一般都垂直于板的中面, 在边界面上, 称边界位移已给的区域为 Ω_u , 称边界外力已给的区域为 Ω_σ , 于是有边界条件:

$$U_i = \bar{U}_i \quad (\text{在 } \Omega_u \text{ 上}) \quad (1.11a)$$

$$\sigma_{i\alpha} n_\alpha = \bar{\sigma}_{ni} \quad (\text{在 } \Omega_\sigma \text{ 上}) \quad (1.11b)$$

其中 $\Omega_u + \Omega_\sigma$ 等于边界面的总面积 Ω , 即

$$\Omega_u + \Omega_\sigma = \Omega \quad (1.12)$$

n_α 为边界面外向法线在二维平面内的方向余弦。 Ω_u 和 Ω_σ 可以有各种分布情况, 有时可以很复杂, 图2给出了一些简单情况。

在以中面边界上的单元弧段 ds 为基础的边界面单元 hds 上, 一般是由位移已给的几个层段和外力已给的几个层段相间组成, 我们将称位移已给的层段为

$$h^{(2j-1)} < x_0 < h_u^{(2j)} \quad (j=1, 2, \dots, J)$$

$$(1.13)$$

而称外力已给的层段为

$$h_\sigma^{(2k-1)} < x_0 < h_\sigma^{(2k)} \quad (k=1, 2, \dots, K) \quad (1.14)$$

我们在下文将采用下列各简化积分符号

$$\int_h (\dots) dx_0 = \int_{-h/2}^{h/2} (\dots) dx_0 \quad (1.15a)$$

$$\int_{h_u} (\dots) dx_0 = \left\{ \int_{h_u^{(1)}}^{h_u^{(2)}} + \int_{h_u^{(3)}}^{h_u^{(4)}} + \dots + \int_{h_u^{(2j-1)}}^{h_u^{(2j)}} \right\} (\dots) dx_0 \quad (1.15b)$$

$$\int_{h_\sigma} (\dots) dx_0 = \left\{ \int_{h_\sigma^{(1)}}^{h_\sigma^{(2)}} + \int_{h_\sigma^{(3)}}^{h_\sigma^{(4)}} + \dots + \int_{h_\sigma^{(2k-1)}}^{h_\sigma^{(2k)}} \right\} (\dots) dx_0 \quad (1.15c)$$

由于边界面单元 hds 是位移已给的层段和外力已给的层段相间组成的, 所以我们有

$$\int_h (\dots) dx_0 = \int_{h_u} (\dots) dx_0 + \int_{h_\sigma} (\dots) dx_0 \quad (1.16)$$

我们在下文将称中面边界线的整个弧线域为 s , 称凡有外力已给层段的边界弧线域为 s_σ , 而称凡有位移已给层段的边界弧线域为 s_u , 于是, 明显地可以看到

$$s \leq s_u + s_\sigma \leq 2s \quad (1.17)$$

当中面全部边界线上的所有边界面单元 hds 中既有外力已给的层段又有位移已给的层段时, s_u , s_σ 之和为 $2s$; 当中面边界线上有外力已给的弧段和有位移已给的弧段完全分开时, s_u , s_σ 之和为 s 。

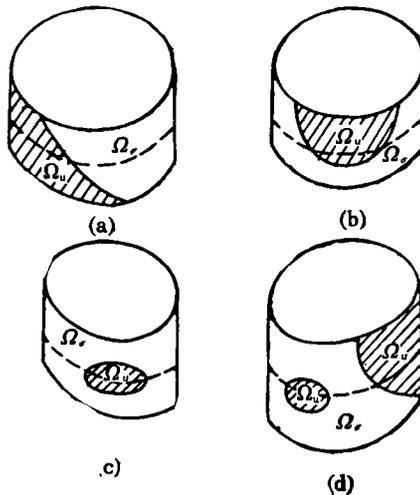


图2 边界面上各种 Ω_u 和 Ω_σ 的分布情况举例

二、弹性板在边界变形条件和边界力作用下 平衡时的广义变分原理

三维弹性体在边界变形和边界外力作用下平衡问题的广义变分原理, 业已由作者用拉格朗日乘子法研究过^[6].

三维弹性体的应变能密度 ε 为

$$\varepsilon = \frac{E_1}{2(1-\nu_1^2)} \{ (1-\nu_1) e_{kl} e_{kl} + \nu_1 e_{kk} e_{ll} \} \quad (2.1)$$

弹性板在上下表面力(1.10a, b, c), 体积力 \bar{f}_i , 和边界面变形位移已给(1.11a)和边界面外力已给(1.11b)的约束条件下的广义变分原理可以写成

$$\delta\Pi = 0 \quad (2.2)$$

其中 Π 为广义变分原理的泛函:

$$\begin{aligned} \Pi = & \iiint_{\tau} \varepsilon dx_0 dx_1 dx_2 - \iiint_{\tau} \bar{f}_i \rho U_i dx_0 dx_1 dx_2 - \iint_{\Omega_0} (\bar{p}_+ U_0^+ - \bar{p}_- U_0^-) dx_1 dx_2 \\ & - \iint_{\Omega_u} (U_i - \bar{U}_i) (\sigma_{i\alpha} n_\alpha) ds dx_0 - \iint_{\Omega_\sigma} \bar{\sigma}_{ni} U_i ds dx_0 \end{aligned} \quad (2.3)$$

其中 τ 为整个弹性体的体积, Ω_0 弹性板上下表面的总面积, 也是板的中面总面积, Ω_u 和 Ω_σ 分别代表边界面位移已给和外力已给的边界面积, s 为弹性板中面的边界弧长, n_α 为边界面外向法线在二维平面内的方向余弦, U_0^+, U_0^- 为上下表面的垂直位移, $\bar{f}_i, \bar{p}_+, \bar{p}_-, \bar{U}_i, \bar{\sigma}_{ni}$ 都是在变分中保持不变的已给不变量. 变分时, e_{ij}, U_i, σ_{ij} 服从应变位移关系(1.1)和应力应变关系(1.6).

通过变分, 我们有

$$\begin{aligned} \delta\Pi = & \iiint_{\tau} \delta\varepsilon dx_0 dx_1 dx_2 - \iiint_{\tau} \bar{f}_i \rho \delta U_i dx_0 dx_1 dx_2 - \iint_{\Omega_0} (\bar{p}_+ \delta U_0^+ - \bar{p}_- \delta U_0^-) dx_1 dx_2 \\ & - \iint_{\Omega_u} (U_i - \bar{U}_i) n_\alpha \delta \sigma_{i\alpha} dx_0 ds - \iint_{\Omega_\sigma} \delta U_i n_\alpha \bar{\sigma}_{\alpha i} dx_0 ds - \iint_{\Omega_\sigma} \bar{\sigma}_{ni} \delta U_i ds dx_0 \end{aligned} \quad (2.4)$$

其中, 在利用了(1.6)式后, 得

$$\iiint_{\tau} \delta\varepsilon dx_0 dx_1 dx_2 = \iiint_{\tau} \frac{\partial \varepsilon}{\partial e_{ij}} \delta e_{ij} dx_0 dx_1 dx_2 = \iiint_{\tau} \sigma_{ij} \delta e_{ij} dx_0 dx_1 dx_2$$

在进一步利用了(1.1)式后, 上式可以写成

$$\iiint_{\tau} \delta\varepsilon dx_0 dx_1 dx_2 = \iiint_{\tau} \frac{\partial \varepsilon}{\partial e_{ij}} \frac{1}{2} \left(\frac{\partial \delta U_i}{\partial x_j} + \frac{\partial \delta U_j}{\partial x_i} \right) dx_0 dx_1 dx_2 \quad (2.6a)$$

由于 $\sigma_{ij} = \sigma_{ji}$, 上式进一步简化

$$\begin{aligned} \iiint_{\tau} \delta\varepsilon dx_0 dx_1 dx_2 = & \iiint_{\tau} \sigma_{ij} \frac{\partial \delta U_i}{\partial x_j} dx_0 dx_1 dx_2 \\ = & \iiint_{\tau} \left\{ \sigma_{\alpha\beta} \frac{\partial \delta U_\alpha}{\partial x_\beta} + \sigma_{\alpha 0} \frac{\partial \delta U_\alpha}{\partial x_0} + \sigma_{0\alpha} \frac{\partial \delta U_0}{\partial x_\alpha} + \sigma_{00} \frac{\partial \delta U_0}{\partial x_0} \right\} dx_0 dx_1 dx_2 \end{aligned} \quad (2.6b)$$

用分部积分, 我们证明

$$\iiint_{\tau} \sigma_{i0} \frac{\partial \delta U_i}{\partial x_0} dx_0 dx_1 dx_2 = \iint_{\Omega_0} [\sigma_{i0}^+ \delta U_i^+ - \sigma_{i0}^- \delta U_i^-] dx_1 dx_2$$

$$-\iiint \sigma_{i_0,0} \delta U_0 dx_0 dx_1 dx_2 \quad (2.7a)$$

在利用了格林公式后, 我们还可以证明

$$\iiint_{\tau} \sigma_{i\beta} \frac{\partial \delta U_1}{\partial x_{\beta}} dx_0 dx_1 dx_2 = \iint_{\Omega} (\sigma_{i\beta} n_{\beta}) \delta U_i dx_0 ds - \iiint_{\tau} \sigma_{i\beta, \beta} \delta U_i dx_0 dx_1 dx_2 \quad (2.7b)$$

于是(2.6b)式可以简化为

$$\begin{aligned} \iiint_{\tau} \delta \varepsilon dx_0 dx_1 dx_2 &= -\iiint_{\tau} \sigma_{i,j,j} \delta U_i dx_0 dx_1 dx_2 + \iint_{\Omega_0} \{\sigma_{i_0}^+ \delta U_{i_0}^+ - \sigma_{i_0}^- \delta U_{i_0}^-\} dx_1 dx_2 \\ &+ \iint_{\Omega} \sigma_{i\alpha} n_{\alpha} \delta U_i dx_0 ds \end{aligned} \quad (2.8)$$

代入(2.4)式, 整理后得

$$\begin{aligned} \delta \Pi &= -\iiint_{\tau} (\sigma_{i,j,j} + f_i \rho) \delta U_i dx_0 dx_1 dx_2 + \iint_{\Omega_0} \{(\sigma_{i_0}^+ - \bar{p}_+) \delta U_{i_0}^+ - (\sigma_{i_0}^- - \bar{p}_-) \delta U_{i_0}^-\} dx_1 dx_2 \\ &+ \iint_{\Omega_0} (\sigma_{i_0}^+ \delta U_{i_0}^+ - \sigma_{i_0}^- \delta U_{i_0}^-) dx_1 dx_2 - \iint_{\Omega} \{(U_i - \bar{U}_i) n_{\alpha} \delta \sigma_{i\alpha}\} dx_0 ds \\ &- \iint_{\Omega_{\sigma}} [\bar{\sigma}_{i\alpha} - \sigma_{i\alpha} n_{\alpha}] \delta U_i dx_0 ds \end{aligned} \quad (2.9)$$

因为 Π 为驻值时, δU_i 在 τ 中, 以及 δU_i , $\delta \sigma_{i,j}$ 等在上下表面 Ω_0 上和边界面 $\Omega_u, \Omega_{\sigma}$ 上的变分都是独立的. 所以, 从(2.9)式驻值条件中给出应力平衡方程(1.9)式, 上下表面受力条件(1.10 a, b, c), 边界面的边界位移已给条件(在 Ω_u 上) (1.11a)和边界外力已给条件(1.11b) (在 Ω_{σ} 上). 在证明中, 我们利用了应变位移关系(1.1)和应力应变关系(1.6). 这就证明了(2.3)确为本问题的泛函.

不三、最一般的不用克希霍夫-拉甫假定的弹性板理论 ($e_{00}, \sigma_{00}, e_{0\alpha} \neq 0$) 和一级近似理论

我们在前文[3, 4, 5]中业已指出, 在不用克希霍夫-拉甫假定的条件下, $e_{00}, e_{0\alpha}$ 既然不等于零, 则可以用 x_0 的幂级数来表示, 一般可以设

$$e_{00} = \sum_{k=0}^{\infty} A_{(k)} x_0^k \quad (3.1a)$$

$$e_{\alpha 0} = \sum_{k=1}^{\infty} (S_{(2k\alpha)} + x_0 S_{(2k+1\alpha)}) \left(\frac{1}{4} h^2 - x_0^2 \right) x_0^{2k-2} \quad (3.1b)$$

其中 $A_k, S_{(2k\alpha)}, S_{(2k+1\alpha)}$ 等都是 (x_1, x_2) 的待定场函数, 通过(1.1)式的 e_{00} 表达式对 x_0 积分, 得 U_0 的幂级数表达式, 把它代入(1.1)式的 $e_{0\alpha}$ 的表达式, 再对 x_0 积分, 得 U_{α} 的幂级数表达式, 其结果为

$$U_0(x_0, x_1, x_2) = u_0(x_1, x_2) + \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{k+1} A_{(k)} x_0^{k+1} \quad (3.2a)$$

$$\begin{aligned}
 U_{\alpha}(x_0, x_1, x_2) = & u_{\alpha}(x_1, x_2) - u_{0, \alpha} x_0 - \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{(k+1)(k+2)} A_{(k), \alpha} x_0^{k+2} \\
 & + 2 \sum_{k=1}^{\infty} \left\{ \frac{1}{2k-1} \left[\frac{1}{4} h^2 - \frac{2k-1}{2k+1} x_0^2 \right] x_0^{2k-1} S_{(2k), \alpha} \right. \\
 & \left. + \frac{1}{2k} \left[\frac{1}{4} h^2 - \frac{2k}{2k+2} x_0^2 \right] x_0^{2k} S_{(2k+1), \alpha} \right\} \quad (3.2b)
 \end{aligned}$$

把它们代入(1.1)就可以计算 $e_{\alpha\beta}$ 各分量的表达式, 再用(1.6)就可以计算各应力分量的表达式, 其中 $u_i(x_1, x_2)$ 实际上是中面各点的变形位移分量; 它们和 $A_{(k)}$, $S_{(2k), \alpha}$, $S_{(2k+1), \alpha}$ 都是 x_1 , x_2 的待定函数, 它们所应满足的微分方程和边界条件, 都可以通过泛函 Π 的变分驻值条件来决定。

为了求得合理的近似理论, 我们可以近似地从幂级(1.1a, b)中取少数项来进行近似运算。本文将从 e_{0i} 中的幂级数(3.1a, b)中各取一项的近似理论称为一级近似理论, 称各取两项的近似理论为二级近似理论。一级近似理论有 u_i , $A_{(0)}$, $S_{(2), \alpha}$ 等6个待定量, 而二级近似理论则有 u_i , $A_{(0)}$, $A_{(1)}$, $S_{(2), \alpha}$, $S_{(3), \alpha}$ 等9个待定量, 依此类推。

在一级近似理论中, 我们将取 e_{0i} 的近似表达式如下:

$$e_{00} = A_{(0)}, \quad e_{0\alpha} = \left(\frac{1}{4} h^2 - x_0^2 \right) S_{(2), \alpha} \quad (3.3)$$

而有关的 U_i 的一级近似表达式可以写成

$$U_0 = u_0 + A_{(0)} x_0 \quad (3.4a)$$

$$U_{\alpha} = u_{\alpha} - u_{0, \alpha} x_0 - \frac{1}{2} A_{(0), \alpha} x_0^2 + 2 \left(\frac{1}{4} h^2 - \frac{1}{3} x_0^2 \right) x_0 S_{(2), \alpha} \quad (3.4b)$$

应变分量除(3.3)外, 其它分量可以写成

$$\begin{aligned}
 e_{\alpha\beta} = & \frac{1}{2} (u_{\alpha, \beta} + u_{\beta, \alpha}) - u_{0, \alpha\beta} x_0 - \frac{1}{2} A_{(0), \alpha\beta} x_0^2 \\
 & + \left(\frac{1}{4} h^2 - \frac{1}{3} x_0^2 \right) x_0 (S_{2\alpha, \beta} + S_{2\beta, \alpha}) \quad (3.5)
 \end{aligned}$$

于是, 应力分量(1.6)式可以写成:

$$\begin{aligned}
 \sigma_{\alpha\beta} = & \frac{E_1}{1-\nu_1^2} \left\{ \frac{1}{2} (1-\nu_1) (u_{\alpha, \beta} + u_{\beta, \alpha}) + \nu_1 u_{\gamma, \gamma} \delta_{\alpha\beta} - [(1-\nu_1) u_{0, \alpha\beta} \right. \\
 & \left. + \nu_1 u_{0, \gamma\gamma} \delta_{\alpha\beta}] x_0 + \nu_1 A_{(0)} \delta_{\alpha\beta} - \left\{ \frac{1}{2} (1-\nu_1) A_{(1), \alpha\beta} + \nu_1 A_{(0), \gamma\gamma} \delta_{\alpha\beta} \right\} x_0^2 \right. \\
 & \left. + \left(\frac{1}{4} h^2 - \frac{1}{3} x_0^2 \right) x_0 [(1-\nu_1) (S_{(2), \alpha, \beta} + S_{(2), \beta, \alpha}) + 2\nu_1 S_{2\gamma, \gamma} \delta_{\alpha\beta}] \right\} \quad (3.6a)
 \end{aligned}$$

$$\sigma_{0\alpha} = \frac{E_1}{1+\nu_1} \left(\frac{1}{4} h^2 - x_0^2 \right) S_{2\alpha} \quad (3.6b)$$

$$\begin{aligned}
 \sigma_{00} = & \frac{E_1}{1-\nu_1^2} \left\{ \nu_1 u_{\alpha, \alpha} - \nu_1 \nabla^2 u_0 x_0 + A_{(0)} - \frac{1}{2} \nu_1 \nabla^2 A_{(0)} x_0^2 \right. \\
 & \left. + 2\nu_1 \left(\frac{1}{4} h^2 - \frac{1}{3} x_0^2 \right) x_0 S_{2\alpha, \alpha} \right\} \quad (3.6c)
 \end{aligned}$$

把(3.4a, b)中的 U_i 和(3.6a, b, c)中的应力分量 σ_{ij} 代入(2.9)式 δU_i , $\delta \sigma_{ij}$ 中, 并对 x_0 进行积分。在 Ω_0 中, 我们可以利用格林公式进行简化, 如以 $P_{\alpha}(x_1, x_2)$ 为例, 有

$$\iint_{\Omega_0} P_{\alpha, \alpha} dx_1 dx_2 = \int_{s_{\alpha}} P_{\alpha} n_{\alpha} ds \quad (3.7)$$

(2.9)式可以化为用 δu_i , δA_{i0} , $\delta S_{2i\alpha}$ 等变分所表示的变分式, δII 的驻值条件可以分开为 $\delta \Pi u_{\alpha}$, $\delta \Pi u_0$, $\delta \Pi A_{i0}$, $\delta \Pi S_{2i\alpha}$ 四部份分别为驻值的条件。

现在以 δu_{α} 的有关各项之和为例(即 $\delta \Pi u_{\alpha}$)从(2.9)式我们有

$$\begin{aligned} \Pi u_{\alpha} = & - \iiint_{\tau} (\sigma_{\alpha i, i} + \bar{f}_{\alpha} \rho) \delta u_{\alpha} dx_0 dx_1 dx_2 + \iint_{\Omega_0} (\sigma_{\alpha 0}^+ - \sigma_{\alpha 0}^-) \delta u_{\alpha} dx_1 dx_2 \\ & - \frac{E_1}{1-\nu_1^2} \iint_{\Omega_u} (U_{\beta} - \bar{U}_{\beta}) n_{\alpha} \left\{ \frac{1}{2} (1-\nu_1) (\delta u_{\alpha, \beta} + \delta u_{\beta, \alpha}) + \nu_1 \delta_{\alpha \beta} \delta u_{\gamma, \gamma} \right\} dx_0 ds \\ & - \iint_{\Omega_{\sigma}} [\bar{\sigma}_{n\beta} - \sigma_{\beta \alpha} n_{\alpha}] \delta u_{\beta} dx_0 ds \end{aligned} \quad (3.8)$$

对 x_0 积分时, 注意到

$$\int_{\bar{h}} \sigma_{\alpha 0, 0} \delta u_{\alpha} dx_0 = \int_{\bar{h}} (\sigma_{\alpha 0} \delta u_{\alpha})_{, 0} dx_0 = (\sigma_{\alpha 0}^+ - \sigma_{\alpha 0}^-) \delta u_{\alpha} \quad (3.9)$$

同时, 引进薄膜张力分量 $N_{\alpha\beta}$

$$N_{\alpha\beta} = \int_{\bar{h}} \sigma_{\alpha\beta} dx_0, \quad N_{(h_{\sigma})\alpha\beta} = \int_{\bar{h}} \sigma_{\alpha\beta} dx_0 \quad (3.10)$$

于是(3.8)式可以简化为

$$\begin{aligned} \delta \Pi u_{\alpha} = & - \iint_{\Omega_0} \left(N_{\alpha\beta, \beta} + \int_{\bar{h}} \bar{f}_{\alpha} \rho dx_0 \right) \delta u_{\alpha} dx_1 dx_2 \\ & - \frac{E_1}{1-\nu_1^2} \int_{S_u} \left[\int_{\bar{h}_u} (U_{\beta} - \bar{U}_{\beta}) dx_0 n_{\alpha} \right] \left\{ \frac{1}{2} (1-\nu_1) (\delta u_{\alpha, \beta} + \delta u_{\beta, \alpha}) \right. \\ & \left. + \nu_1 \delta_{\alpha\beta} \delta u_{\gamma, \gamma} \right\} ds - \int_{S_{\sigma}} \left\{ \int_{\bar{h}_{\sigma}} n_{\alpha} dx_0 - N_{(h_{\sigma})\alpha\beta} n_{\beta} \right\} \delta u_{\alpha} ds \end{aligned} \quad (3.11)$$

其中, 有关 x_0 的各种积分号是(1.15), (1.16), s_u , s_{σ} 的定义见(1.17)式及其说明, 式(3.11)中的 δu_{α} 在 Ω_0 中和在 s_{σ} 上, 和 $\delta u_{\alpha, \beta}$ 在边界 s_u 上都是独立变分。因此, $\delta \Pi u_{\alpha}$ 的变分驻值条件给出:

$$N_{\alpha\beta, \beta} + \int_{\bar{h}} \bar{f}_{\alpha} \rho dx_0 = 0 \quad (\text{在}\Omega_0\text{上}) \quad (3.12)$$

$$\int_{\bar{h}_u} (U_{\alpha} - \bar{U}_{\alpha}) dx_0 = 0 \quad (\text{在}s_u\text{上}) \quad (3.13)$$

$$\int_{\bar{h}_{\sigma}} \bar{\sigma}_{n\alpha} dx_0 - N_{(h_{\sigma})\alpha\beta} = 0 \quad (\text{在}s_{\sigma}\text{上}) \quad (3.14)$$

再研究有 δu_0 各项的泛函变分, 称 $\delta \Pi$ 中涉及 δu_0 的部份为 $\delta \Pi u_0$, 从(2.9)式, 我们有

$$\begin{aligned} \delta \Pi u_0 = & \iiint_{\tau} \{ (\sigma_{\alpha j, j} + \bar{f}_{\alpha} \rho) x_0 \delta u_{0, \alpha} - (\sigma_{0j, j} + \bar{f}_0 \rho) \delta u_0 \} dx_0 dx_1 dx_2 \\ & + \iint_{\Omega_0} \{ (\sigma_{\alpha 0}^+ - \sigma_{\alpha 0}^-) - (\bar{p}_+ - \bar{p}_-) \} \delta u_0 dx_1 dx_2 - \iint_{\Omega_0} \{ (\sigma_{\alpha 0}^+ + \sigma_{\alpha 0}^-) \delta u_{0, \alpha} \frac{h}{2} \} dx_1 dx_2 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& + \frac{E_1}{1-\nu_1^2} \iint_{\Omega_h} (U_a - U_a) \left[\frac{1}{2} (1-\nu_1) \delta u_{0,\alpha\beta} + \nu_1 \delta_{\alpha\beta} \delta_{0,\gamma\gamma} \right] n_\beta ds dx_0 \\
& + \iint_{\Omega_a} \{ (\bar{\sigma}_{n\alpha} - \sigma_{\alpha\beta} n_\beta) x_0 \delta u_{0,\alpha} - (\bar{\sigma}_{n0} - \sigma_{0\alpha} n_\alpha) \delta u_0 \} ds dx_0 \quad (3.15)
\end{aligned}$$

对 x_0 积分, 上式化为

$$\begin{aligned}
\delta \Pi u_0 = & \iint_{\Omega_0} \left\{ [M_{\alpha\beta,\beta} - Q_\alpha + \int_h \bar{f}_\alpha \rho x_0 dx_0] \delta u_{0,\alpha} - [Q_{\alpha,\alpha} + (\bar{p}_+ - \bar{p}_-) \right. \\
& + \left. \int_h \bar{f}_0 \rho dx_0] \delta u_0 \right\} dx_1 dx_2 + \frac{E_1}{1-\nu_1^2} \int_{s_u} \left\{ \int_{h_u} U_a x_0 dx_0 \right. \\
& - \left. \int_{h_u} U_a x_0 dx_0 \right\} \{ (1-\nu_1) \delta u_{0,\alpha\beta} \\
& + \nu_1 \delta_{\alpha\beta} \delta u_{0,\gamma\gamma} \} n_\beta ds + \int_{s_\sigma} \left\{ \left[\int_{h_\sigma} \bar{\sigma}_{n\alpha} x_0 dx_0 - M_{(h_\sigma)\alpha\beta} n_\beta \right] \delta u_{0,\beta} \right. \\
& - \left. \left[\int_{h_\sigma} \bar{\sigma}_{n0} dx_0 - Q_{(h_\sigma)\alpha} n_\alpha \right] \delta u_0 \right\} ds \quad (3.16)
\end{aligned}$$

其中 Q_α 为横剪, $M_{\alpha\beta}$ 为弯矩, 它们分别是

$$Q_\alpha = \int_h \sigma_{0\alpha} dx_0, \quad M_{\alpha\beta} = \int_h \sigma_{\alpha\beta} x_0 dx_0 \quad (3.17)$$

同时还引进

$$Q_{(h_\sigma)\alpha} = \int_{h_\sigma} \sigma_{0\alpha} dx_0, \quad M_{(h_\sigma)\alpha\beta} = \int_{h_\sigma} \sigma_{\alpha\beta} x_0 dx_0 \quad (3.17a)$$

$$Q_{(h_u)\alpha} = \int_{h_u} \sigma_{0\alpha} dx_0, \quad M_{(h_u)\alpha\beta} = \int_{h_u} \sigma_{\alpha\beta} x_0 dx_0 \quad (3.17b)$$

(3.16) 式在利用了格林公式后, 还能进一步简化. 其结果为

$$\begin{aligned}
\delta \Pi u_0 = & - \iint_{\Omega_0} \left\{ M_{\alpha\beta,\alpha\beta} + \bar{p}_+ - \bar{p}_- + \int_h \bar{f}_0 \rho dx_0 + \int_h \bar{f}_{\alpha,\alpha} \rho x_0 dx_0 \right\} \delta u_0 dx_1 dx_2 \\
& + \int_{s_u} \left\{ M_{(h_u)\alpha\beta,\beta} - Q_{(h_u)\alpha} + \int_{h_u} \bar{f}_\alpha \rho x_0 dx_0 \right\} n_\alpha \delta u_0 ds \\
& + \int_{s_u} \frac{E_1}{1-\nu_1^2} \left[\int_{h_u} (U_a - U_a) x_0 dx_0 \right] \{ (1-\nu_1) \delta u_{0,\alpha\beta} + \nu_1 \delta_{\alpha\beta} \delta u_{0,\gamma\gamma} \} n_\beta ds \\
& + \int_{s_\sigma} \left\{ \left[\int_{h_\sigma} \bar{\sigma}_{n\alpha} x_0 dx_0 - M_{(h_\sigma)\alpha\beta} n_\beta \right] \delta u_{0,\beta} + \left[\int_{h_\sigma} \bar{\sigma}_{n0} dx_0 \right. \right. \\
& - \left. \left. M_{(h_\sigma)\alpha\beta,\beta} + \int_{h_\sigma} \bar{f}_\alpha \rho x_0 dx_0 n_\alpha \right] \delta u_0 \right\} ds \quad (3.18)
\end{aligned}$$

$\delta u_0, \delta u_{0,\alpha}, \delta u_{0,\alpha\beta}$ 在有关各点上都是独立变分, 所以, 当 $\delta \Pi u_0$ 是驻值时, (3.18) 式给出

$$M_{\alpha\beta,\alpha\beta} + \bar{p}_+ - \bar{p}_- + \int_h \bar{f}_0 \rho dx_0 + \int_h \bar{f}_{\alpha,\alpha} \rho x_0 dx_0 = 0 \quad (\text{在 } \Omega_0 \text{ 上}) \quad (3.19)$$

$$\left[M_{(h_u)\alpha\beta,\beta} - Q_{(h_u)\alpha} + \int_{h_u} \bar{f}_\alpha \rho x_0 dx_0 \right] = 0 \quad (\text{在 } s_u \text{ 上}) \quad (3.20a)$$

$$\int_{h_u} (U_\alpha - \bar{U}_\alpha) x_0 dx_0 = 0 \quad (\text{在 } s_u \text{ 上}) \quad (3.20b)$$

$$\int_{h_\sigma} \bar{\sigma}_{n\alpha} x_0 dx_0 - M_{(h_\sigma)\alpha\beta} n_\beta = 0 \quad (\text{在 } s_\sigma \text{ 上}) \quad (3.21a)$$

$$\int_h \bar{\sigma}_{n0} dx_0 - \left(M_{(h_\sigma)\alpha\beta, \beta} + \int_{h_\sigma} \bar{f}_\alpha \rho x_0 dx_0 \right) n_\alpha = 0 \quad (\text{在 } s_\sigma \text{ 上}) \quad (3.21b)$$

现在让我们研究涉及 $\delta A_{(0)}$ 的各项的变分泛函

$\delta \Pi A_{(0)}$, 把 $\delta U_i, \delta \sigma_{ij}$ 中有关 $\delta A_{(0)}$ 的各项代入 (2.9), 得

$$\begin{aligned} \delta \Pi A_{(0)} = & \iiint_{\Omega_0} \left\{ (\sigma_{\alpha\beta, \beta} + \sigma_{\alpha 0, 0} + \bar{f}_\alpha \rho) \frac{1}{2} x_0^2 \delta A_{(0), \alpha} \right. \\ & - [\sigma_{0\alpha, \alpha} + \sigma_{00, 0} + \bar{f}_0 \rho] x_0 \delta A_{(0)} \left. \right\} dx_0 dx_1 dx_2 \\ & + \iint_{\Omega_0} \left\{ [\sigma_{00}^+ + \sigma_{00}^- - \bar{p}_+ - \bar{p}_-] \frac{1}{2} h \delta A_{(0)} \right. \\ & - \frac{1}{8} (\sigma_{\alpha 0}^+ - \sigma_{\alpha 0}^-) h^2 \delta A_{(0), \alpha} \left. \right\} dx_1 dx_2 \\ & - \frac{1}{2} \frac{E_1}{1-\nu_1^2} \int_{s_u} \int_{h_u} (U_\alpha - \bar{U}_\alpha) x_0^2 [(1-\nu_1) \delta A_{(0), \alpha\beta} \\ & + \nu_1 \delta_{\alpha\beta} \delta A_{(0), \gamma\gamma}] n_\beta ds dx_0 + \int_{s_\sigma} \int_{h_\sigma} \{ (\bar{\sigma}_{n\alpha} \\ & - \sigma_{\alpha\beta} n_\beta) \frac{1}{2} \delta A_{(0), \alpha} x_0^2 - (\bar{\sigma}_{n0} - \sigma_{0\alpha} n_\alpha) \delta A_{(0), 0} x_0 \} dx_0 ds \end{aligned} \quad (3.22)$$

对 x_0 积分, 并引进

$$\begin{aligned} M_{\alpha\beta}^{(2)} &= \int_h \sigma_{\alpha\beta} x_0^2 dx_0, \quad Q_\alpha^{(1)} = \int_h \sigma_{0\alpha} x_0 dx_0, \quad H^{(0)} = \int_h \sigma_{00} dx_0 \\ M_{(h_u)\alpha\beta}^{(2)} &= \int_{h_u} \sigma_{\alpha\beta} x_0^2 dx_0, \quad Q_{(h_u)\alpha}^{(1)} = \int_{h_u} \sigma_{0\alpha} x_0 dx_0 \\ M_{(h_\sigma)\alpha\beta}^{(2)} &= \int_{h_\sigma} \sigma_{\alpha\beta} x_0^2 dx_0, \quad Q_{(h_\sigma)\alpha}^{(1)} = \int_{h_\sigma} \sigma_{0\alpha} x_0 dx_0 \end{aligned} \quad (3.23)$$

(3.22) 式可以化为

$$\begin{aligned} \delta \Pi A_{(0)} = & \iint_{\Omega_0} \left\{ \left(M_{\alpha\beta, \beta}^{(2)} - 2Q_\alpha^{(1)} + \int_h \bar{f}_\alpha \rho x_0^2 dx \right) \frac{1}{2} \delta A_{(0), \alpha} \right. \\ & - \frac{1}{2} (\bar{p}_+ + \bar{p}_-) h \delta A_{(0)} - \left[Q_{\alpha, \alpha}^{(1)} - H^{(0)} \right. \\ & \left. + \int_h \bar{f}_0 \rho x_0 dx \right] \delta A_{(0)} \left. \right\} dx_1 dx_2 \\ & - \frac{1}{2} \frac{E_1}{1-\nu_1^2} \int_{s_u} \left[\int_{h_u} (U_\alpha - \bar{U}_\alpha) x_0^2 dx \right] [(1-\nu_1) \delta A_{(0), \alpha\beta} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& + \nu_1 \delta_{\alpha\beta} \delta A_{(0),\gamma\gamma} n_\beta ds + \int_{s_\sigma} \left\{ \left[\int_{h_\sigma} \bar{\sigma}_{n\alpha} x_0^2 dx_0 \right. \right. \\
& - M_{(h_\sigma)\alpha\beta}^{(2)} n_\beta \left. \right] \frac{1}{2} \delta A_{(0),\alpha} - \left[\int_{h_\sigma} \bar{\sigma}_{n0} x_0 dx_0 \right. \\
& \left. \left. - Q_{(h_\sigma)}^{(1)} n_\alpha \right] \delta A_{(0)} \right\} ds \quad (3.24)
\end{aligned}$$

用格林公式, 最后简化得

$$\begin{aligned}
\delta \Pi A_{(0)} = & - \iint_{\Omega_0} \frac{1}{2} \left\{ M_{\alpha\beta,\alpha\beta}^{(2)} - 2H^{(0)} + (\bar{p}_+ + \bar{p}_-)h + 2 \int_{h_\sigma} \bar{f}_0 \rho x_0 dx_0 \right. \\
& + \int_{h_\sigma} \bar{f}_{\alpha,\alpha} \rho x_0^2 \left. \right\} \delta A_{(0)} dx_1 dx_2 + \int_{s_u} \frac{1}{2} \left[M_{(h_u)\alpha\beta,\beta}^{(2)} - 2Q_{(h_u)}^{(1)} \right. \\
& \left. + \int_{h_u} \bar{f}_\alpha \rho x_0^2 dx_0 \right] n_\alpha \delta A_{(0)} ds \\
& - \frac{1}{2} \frac{E_1}{1-\nu_1^2} \int_{s_u} \left\{ \left[\int_{h_u} (U_\alpha - \bar{U}_\alpha) x_0^2 dx_0 \right] (1-\nu_1) \delta A_{(0),\alpha\beta} \right. \\
& + \nu_1 \delta_{\alpha\beta} \delta A_{(0),\gamma\gamma} n_\beta ds + \frac{1}{2} \int_{s_\sigma} \left\{ \left[\int_{h_\sigma} \bar{\sigma}_{n\alpha} x_0^2 dx_0 \right. \right. \\
& - M_{(h_\sigma)\alpha\beta}^{(2)} n_\beta \left. \right] \delta A_{(0),\alpha} - \left[2 \int_{h_\sigma} \bar{\sigma}_{n0} x_0 dx_0 \right. \\
& \left. \left. - \left(M_{(h_\sigma)\alpha\beta,\beta}^{(2)} + \int_{h_\sigma} \bar{f}_\alpha \rho x_0^2 dx_0 \right) n_\alpha \right] \delta A_{(0)} \right\} ds \quad (3.25)
\end{aligned}$$

$\delta \Pi A_{(0)}$ 的驻值条件给出

$$M_{\alpha\beta,\alpha\beta}^{(2)} - 2H^{(0)} + (\bar{p}_+ + \bar{p}_-)h + 2 \int_{h_\sigma} \bar{f}_0 \rho x_0 dx_0 + \int_{h_\sigma} \bar{f}_{\alpha,\alpha} \rho x_0^2 dx_0 = 0 \quad (3.26)$$

$$n_\alpha \left[M_{(h_u)\alpha\beta,\beta}^{(2)} - 2Q_{(h_u)}^{(1)} + \int_{h_u} \bar{f}_\alpha \rho x_0^2 dx_0 \right] = 0 \quad (\text{在 } s_u \text{ 上}) \quad (3.27a)$$

$$\int_{h_u} (U_\alpha - \bar{U}_\alpha) x_0^2 dx_0 = 0 \quad (\text{在 } s_u \text{ 上}) \quad (3.27b)$$

$$\int_{h_\sigma} \bar{\sigma}_{n\alpha} x_0^2 dx_0 - M_{(h_\sigma)\alpha\beta}^{(2)} n_\beta = 0 \quad (\text{在 } s_\sigma \text{ 上}) \quad (3.28a)$$

$$2 \int_{h_\sigma} \bar{\sigma}_{n0} x_0 dx_0 - \left(M_{(h_\sigma)\alpha\beta,\beta}^{(2)} + \int_{h_\sigma} \bar{f}_\alpha \rho x_0^2 dx_0 \right) n_\alpha = 0 \quad (\text{在 } s_\sigma \text{ 上}) \quad (3.28b)$$

最后, 涉及的泛函变分为

$$\delta \Pi S_{(2)\alpha} = - \iiint_V (\sigma_{\alpha\beta,\beta} + \sigma_{\alpha 0,0} + \bar{f}_\alpha \rho) \delta S_{2,\alpha} 2 \left(\frac{1}{4} h^2 - \frac{1}{3} x_0^2 \right) x_0 dx_0 dx_1 dx_2$$

$$\begin{aligned}
& + \iint_{\Omega_0} (\sigma_{\alpha_0}^* + \sigma_{\alpha_0}^-) \delta S_{(2),\alpha} \frac{1}{6} h^3 dx_1 dx_2 \\
& - \frac{E_1}{1-\nu_1^2} \iint \left\{ (U_\alpha - \bar{U}_\alpha) [(1-\nu_1) (\delta S_{(2),\alpha,\beta} + \delta S_{(2),\beta,\alpha}) \right. \\
& + 2\nu_1 \delta S_{(2),\gamma,\gamma} \delta_{\alpha\beta}] n_\beta \left(\frac{1}{4} h^2 - \frac{1}{3} x_0^2 \right) x_\alpha \\
& + (U_0 - \bar{U}_0) n_\alpha \delta S_{(2),\alpha} (1-\nu_1) \left(\frac{1}{4} h^2 - x_0^2 \right) \left. \right\} dx_0 ds \\
& - \iint_{\Omega_0} \left\{ (\bar{\sigma}_{\alpha\alpha} - \sigma_{\alpha\beta} n_\beta) \delta S_{(2),\alpha} \right\} 2 \left(\frac{1}{4} h^2 - \frac{1}{3} x_0^2 \right) x_0 dx_0 ds \quad (3.29)
\end{aligned}$$

对 x_0 积分, 并引进内力素

$$\Sigma_{\alpha\beta}^{(3)} = \int_h \sigma_{\alpha\beta} 2 \left(\frac{1}{4} h^2 - \frac{1}{3} x_0^2 \right) x_0 dx_0 \quad (3.30a)$$

$$\chi^{(2)} = \int \sigma_{0\alpha} 2 \left(\frac{1}{4} h^2 - x_0^2 \right) dx_0 \quad (3.30b)$$

$$\Sigma_{(h_0)\alpha\beta}^{(3)} = \int_h \sigma_{\alpha\beta} 2 \left(\frac{1}{4} h^2 - \frac{1}{3} x_0^2 \right) x_0 dx_0 \quad (3.30c)$$

(3.29)式可以写成

$$\begin{aligned}
\delta \Pi S_{(2),\alpha} & = - \iint_{\Omega_0} \left\{ \Sigma_{\alpha\beta,\beta}^{(3)} - \chi_\alpha^{(2)} + \int_h 2 \left(\frac{1}{4} h^2 \right. \right. \\
& \quad \left. \left. - \frac{1}{3} x_0^2 \right) x_0 \bar{f}_\alpha \rho dx_0 \right\} \delta S_{(2),\alpha} dx_1 dx_2 \\
& - \frac{E_1}{1-\nu_1^2} \int_{s_u} \left\{ \int_{h_u} (U_\alpha - \bar{U}_\alpha) \left(\frac{1}{4} h^2 - \frac{1}{3} x_0^2 \right) x_0 dx_0 \right\} \\
& \cdot \left\{ \frac{1}{2} (1-\nu_1) (S_{(2),\alpha,\beta} + S_{(2),\beta,\alpha}) + \nu_1 \delta_{\alpha\beta} \delta S_{(2),\gamma,\gamma} \right\} n_\beta ds \\
& - \frac{E_1}{1-\nu_1^2} \int_{s_u} \left\{ \int_{h_u} (U_0 - \bar{U}_0) \left(\frac{1}{4} h^2 - x_0^2 \right) dx_0 \right\} \\
& \cdot \left\{ (1-\nu_1) n_\alpha S_{(2),\alpha} \right\} ds - \int_{s_0} \left\{ 2 \int_{h_u} \bar{f}_\alpha n_\alpha \left(\frac{1}{4} h^2 - \frac{1}{3} x_0^2 \right) x_0 dx_0 \right. \\
& \quad \left. - \Sigma_{(h_0)\alpha\beta}^{(3)} n_\beta \right\} \delta S_{(2),\alpha} ds \quad (3.31)
\end{aligned}$$

于是得到 $\delta \Pi S_{(2),\alpha}$ 的驻值条件

$$\Sigma_{\alpha\beta,\beta}^{(3)} - \chi_\alpha^{(2)} + \int_h 2 \left(\frac{1}{4} h^2 - \frac{1}{3} x_0^2 \right) x_0 \bar{f}_\alpha \rho dx_0 = 0 \quad (\text{在 } \Omega_0 \text{ 上}) \quad (3.32)$$

$$\int_{h_u} (U_\alpha - \bar{U}_\alpha) \left(\frac{1}{4} h^2 - \frac{1}{3} x_0^2 \right) x_0 dx_0 = 0 \quad (\text{在 } s_u \text{ 上}) \quad (3.33a)$$

$$\int_{h_0} (U_0 - \bar{U}_0) \left(\frac{1}{4} h^2 - x_0^2 \right) dx_0 = 0 \quad (\text{在 } s_{\sigma} \text{ 上}) \quad (3.33b)$$

$$2 \int_{h_0} \bar{\sigma}_{na} \left(\frac{1}{4} h^2 - \frac{1}{3} x_0^2 \right) x_0 dx_0 - \Sigma_{(h_0) \alpha \beta}^{(3)} n_{\beta} = 0 \quad (\text{在 } s_{\sigma} \text{ 上}) \quad (3.33c)$$

从上面的讨论中, 我们导出求 $u_0, u_1, u_2, A_{(0)}, S_{(2)1}, S_{(2)2}$ 等 6 个待定函数的 6 个微分方程: (3.12), (3.19), (3.26), (3.32), 其中 (3.12), (3.32) 当 α 取值 1 和 2 时, 各为两个方程, 其余的方程都是边界条件; 计算在 s_{σ} 上所必需满足的位移已知边界条件 11 个, 它们是 (3.13), (3.20a, b), (3.27a, b), (3.33a, b), 其中 (3.13), (3.20b), (3.27a, b), (3.33a) 当 α 取值 1, 2 时都是 2 个条件。还有在 s_{σ} 上所必须满足的外力已知的边界条件 10 个, 它们是 (3.14), (3.21a, b), (3.28c, d), (3.34), 当 α 取值 1, 2 时, 都代表 2 个条件, 一共有 21 个边界条件。

四、用 6 个待定函数 $u_0, u_1, u_2, A_{(0)}, S_{(2)1}, S_{(2)2}$ 表达的一级近似理论的微分方程和边界条件

把 (3.6a, b, c) 代入 (3.10), (3.17), (3.23), (3.30) 式, 就可以求待定函数 $u_0, u_{\alpha}, A_{(0)}, S_{(2)\alpha} (\alpha=1, 2)$ 表达的各种内力素, 它们是

$$N_{\alpha\beta} = B_1 \left\{ \frac{1}{2} (1-\nu_1) (u_{\alpha,\beta} + u_{\beta,\alpha}) + \nu_1 u_{\gamma,\gamma} \delta_{\alpha\beta} - \frac{1}{24} h^2 [(1-\nu_1) A_{(0),\alpha\beta} + \nu_1 A_{(0),\gamma\gamma} \delta_{\alpha\beta}] + \nu_1 A_{(0),\delta\delta} \right\} \quad (4.1)$$

$$M_{\alpha\beta} = D_1 \left\{ -[(1-\nu_1) u_{0,\alpha\beta} + \nu_1 u_{0,\gamma\gamma} \delta_{\alpha\beta}] + \frac{2}{5} h^2 \left[\frac{1}{2} (1-\nu_1) (S_{(2)\alpha,\beta} + S_{(2)\beta,\alpha}) + \nu_1 S_{(2)\gamma,\gamma} \delta_{\alpha\beta} \right] \right\} \quad (4.2)$$

$$Q_{\alpha} = 2D_1 (1-\nu_1) S_{(2)\alpha} \quad (4.3)$$

$$M_{\alpha\beta}^{(2)} = D_1 \left\{ \frac{1}{2} [(1-\nu_1) (u_{\alpha,\beta} + u_{\beta,\alpha}) + \nu_1 u_{\gamma,\gamma} \delta_{\alpha\beta} + \nu_1 A_{(0),\delta\delta}] - \frac{3}{40} h^2 [(1-\nu_1) A_{(0),\alpha\beta} + \nu_1 A_{(0),\gamma\gamma} \delta_{\alpha\beta}] \right\} \quad (4.4)$$

$$Q_{\alpha}^{(1)} = 0 \quad (4.5)$$

$$H^{(0)} = B_1 \left\{ \nu_1 u_{\alpha,\alpha} + A_{(0)} - \frac{1}{24} \nu_1 h^2 \nabla^2 A_{(0)} \right\} \quad (4.6)$$

$$\Sigma_{\alpha\beta}^{(3)} = D_1^{(3)} \left\{ -\frac{3}{8} [(1-\nu_1) u_{0,\alpha\beta} + \nu_1 u_{0,\gamma\gamma} \delta_{\alpha\beta}] + \frac{68}{63} h^2 \left[\frac{1}{2} (1-\nu_1) (S_{(2)\alpha,\beta} + S_{(2)\beta,\alpha}) + \nu_1 S_{(2)\gamma,\gamma} \delta_{\alpha\beta} \right] \right\} \quad (4.7)$$

$$\chi_{\alpha}^{(2)} = \frac{16}{8} D_1^{(3)} (1-\nu_1) S_{(2)\alpha} \quad (4.8)$$

其中 $B_1, D_1, D_1^{(3)}$ 分别为板的平面应变问题的抗拉刚度, 抗弯刚度, 和高阶抗弯刚度

$$B_1 = \frac{E_1 h}{1-\nu_1^2}, \quad D_1 = \frac{E_1 h^3}{12(1-\nu_1^2)}, \quad D_1^{(3)} = \frac{E_1 h^5}{80(1-\nu_1^2)}, \quad (4.9)$$

把(4.1)~(4.8)代入(3.12), (3.19), (3.26), (3.23)式等用内力素表达的6个微分方程, 即得用 $u_0, u_1, u_2, A_{(0)}, S_{2,1}, S_{2,2}$ 等6个场函数所表示的6个微分方程. 这里应该指出, 所有这些场函数, 都是 x_1, x_2 的函数, 所以, 这些微分方程也都是 (x_1, x_2) 平面内的偏微分方程, 这些微分方程可以分成两组, 一组只包含 $u_1, u_2, A_{(0)}$, 另一组只包含 $u_0, S_{(2),1}, S_{(2),2}$, 它们可以分别写成:

$$\frac{1}{2}(1-\nu_1)u_{\alpha,\beta\beta} + \frac{1}{2}(1+\nu_1)u_{\beta,\alpha\beta} + \nu_1 A_{(0),\alpha} - \frac{1}{24}h^2 \nabla^2 A_{(0),\alpha} + \frac{1}{B_1} \int_{\mathcal{A}} \bar{f}_\alpha \rho dx_0 = 0 \quad (4.10)$$

$$\nu_1 u_{\alpha,\alpha} - \frac{h^2}{24} \nabla^2 (u_{\alpha,\alpha}) + A_{(0)} - \frac{1}{12} \nu_1 h^2 \nabla^2 A_{(0)} + \frac{1}{320} h^4 \nabla^4 A_{(0)} - \frac{1}{2B_1} \left\{ (\bar{p}_+ + \bar{p}_-)h + 2 \int_{\mathcal{A}} \bar{f}_0 \rho x_0 dx_0 + \int_{\mathcal{A}} \bar{f}_{\alpha,\alpha} \rho x_0^2 dx_0 \right\} \quad (4.11)$$

以上两式是从(3.12)和(3.26)中导出的, 还有

$$-\nabla^4 u_0 + \frac{2}{5} h^2 \nabla^2 S_{(2),\alpha,\alpha} + \frac{1}{D_1} \left\{ -(\bar{p}_+ - \bar{p}_-) + \int_{\mathcal{A}} \bar{f}_0 \rho dx + \int_{\mathcal{A}} \bar{f}_{\alpha,\alpha} \rho x_0 dx_0 \right\} \quad (4.12)$$

$$-\nabla^2 u_{0,\alpha} - 2(1-\nu_1)S_{(2),\alpha} + \frac{17}{84} h^2 [(1-\nu_1)S_{(2),\alpha,\beta\beta} + (1+\nu_1)S_{(2),\beta,\alpha\beta}] + \frac{3}{4D_1^{(3)}} \int_{\mathcal{A}} \left(\frac{1}{4} h^2 - x_0^2 \right) x_0 \bar{f}_\alpha \rho dx = 0 \quad (4.13)$$

以上两式是从(3.19)和(3.32)导出的.

我们可以一般地将边界条件分成两类, 一类是位移已给的边界段 s_u 上的条件, 另一类是外力已给的边界假 s_σ 上的条件, 但我们必须指出, s_u 段和 s_σ 段在整个弧长 s 上有时是分开的, 有时是重叠的, 而且在重叠的条件下, 每个边界条件中的 $u_0, S_{2,1}, S_{2,2}$ 和 u_1, u_2, A_0 这两组边界值一般都同时出现. 这样, (4.10), (4.11)和(4.12), (4.13)这两组微分方程虽然分别处理两组待定量, 但边界值条件却分不开, 在求解中将引起较大困难. 只有当边界面上位移已给和外力已给的两类区域 Ω_u, Ω_σ 的交接线垂直于中面时(见图3), $(u_0, S_{2,\alpha})$ 和 $(A_{(0)}, u_\alpha)$ 在边界中才能完全分开, 这时 $h_u = h_\sigma = h$.

在下面, 我们只限于讨论 s_u, s_σ 不重叠的情况下的边界条件. 在这种情况下, 我们有

$$s_u + s_\sigma = s \quad (\text{整个中面的周长}) \quad (4.14a)$$

$$h_u = h_\sigma = h \quad (\text{板厚, 并设板等厚}) \quad (4.14b)$$

把(3.4a, b), (3.6a, b, c), (4.1)~

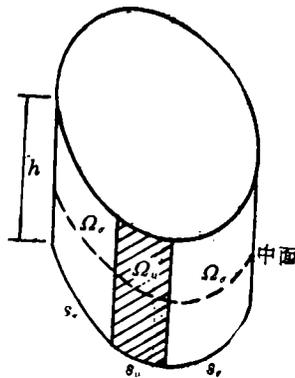


图3 位移已给和外力已给边界区域的交线垂直于中面, s_u, s_σ 不重叠而且相接, 同时 $h_u = h_\sigma = h$

(4.8) 诸式代入(3.13), (3.20a, b), (3.27a, b), (3.33a, b), 得 s_u 边界上应该满足的位移已给边界条件:

$$u_\alpha - \frac{1}{24} h^2 A_{(0),\alpha} \frac{1}{h} \int_h U_\alpha dx_0 = 0$$

[从(3.13)导出] (4.15a)

$$n_\alpha \left\{ \frac{1}{2} (1-\nu_1) \nabla^2 u_\alpha + \frac{1}{2} (1+\nu_1) u_{\beta,\alpha\beta} + \nu_1 A_{(0),\alpha} - \frac{3}{40} h^2 \nabla^2 A_{(0),\alpha} \right\} \\ + \frac{1}{D} n_\alpha \int_n \bar{f}_\alpha \rho x_0^2 dx_0 = 0$$

[从(3.27a)导出] (4.15b)

$$u_\alpha - \frac{2}{5} h^2 A_{(0),\alpha} - \frac{12}{h^3} \int_h U_\alpha x_0^2 dx_0 = 0$$

[从(3.27b)导出] (4.15c)

以上是有关 u_α , $A_{(0)}$ 在 s_u 上的5个边界条件, 还有

$$n_\alpha \left\{ -\nabla^2 u_{0,\alpha} + \frac{1}{5} h^2 [(1-\nu_1) \nabla^2 S_{(2)\alpha} + (1+\nu_1) S_{(2)\beta,\alpha\beta}] \right. \\ \left. - 2(1-\nu_1) S_{(2)\alpha} + \frac{1}{D_1} \int_h \bar{f}_\alpha \rho x_0 dx_0 \right\} = 0$$

[从(3.20a)导出] (4.16a)

$$-u_{0,\alpha} + \frac{2}{5} h^2 S_{(2)\alpha} - \frac{12}{h^3} \int_h U_\alpha x_0 dx_0 = 0$$

[从(3.20b)导出] (4.16b)

$$-u_{0,\alpha} + \frac{17}{42} h^2 S_{(2)\alpha} - \frac{60}{h^3} \int_h U_\alpha \left(\frac{1}{4} h^2 - \frac{1}{3} x_0^2 \right) x_0 dx_0 = 0$$

[从(3.33a)导出] (4.16c)

$$u_0 - \frac{6}{h^3} \int_h U_0 \left(\frac{1}{4} h^2 - x_0^2 \right) dx_0 = 0$$

[从(3.33b)导出] (4.16d)

以上是有关 u_0 , $S_{(2)\alpha}$ 在 s_u 上的6个边界条件.

把(3.4a, b), (3.6a, b, c), (4.1)~(4.8)诸式代入(3.14), (3.21a, b), (3.28), (3.34), 求得在 S_σ 上应该满足的边界条件:

$$n_\beta \left\{ [(1-\nu_1) u_{0,\alpha\beta} + \nu_1 u_{0,\gamma\gamma} \delta_{\alpha\beta}] - \frac{2}{5} h^2 \left[\frac{1}{2} (1-\nu_1) (S_{(2)\alpha,\beta} + S_{(2)\beta,\alpha}) \right. \right. \\ \left. \left. + \nu_1 S_{(2)\gamma,\gamma} \delta_{\alpha\beta} \right] \right\} - \frac{1}{D_1} \int_h \bar{\sigma}_{n\alpha} x_0 dx_0 = 0$$

[从(3.21a)导出] (4.17a)

$$n_\alpha \left\{ \nabla^2 u_{0,\alpha} - \frac{2}{5} h^2 \left[\frac{1}{2} (1-\nu_1) \nabla^2 S_{(2)\alpha} + \frac{1}{2} (1+\nu_1) S_{(2)\beta,\alpha\beta} \right] \right\} \\ + \frac{1}{D_1} \left\{ \int_h \bar{\sigma}_{n0} dx_0 - n_\alpha \int_h \bar{f}_\alpha \rho x_0 dx_0 \right\} = 0$$

[从(3.21b)导出] (4.17b)

$$n_\beta \left\{ \frac{8}{3} [(1-\nu_1)u_{0,\alpha\beta} + \nu_1 u_{0,\gamma\gamma} \delta_{\alpha\beta}] - \frac{68}{63} h^2 \left[\frac{1}{2} (1-\nu_1) (S_{2\alpha,\beta} + S_{2\beta,\alpha}) + \nu_1 S_{2,\gamma,\gamma} \delta_{\alpha\beta} \right] \right\} + \frac{2}{D_1} \int_{\mathbf{h}} \bar{\sigma}_{n\alpha} \left(\frac{1}{4} h^2 - \frac{1}{3} x_0^2 \right) x_0 dx_0 = 0$$

[从(3.34)导出] (4.17c)

以上是在 s_σ 上 u_σ , $S_{(2,\sigma)}$ 所应该满足的5个边界条件。还有

$$n_\beta \left\{ \frac{1}{2} (1-\nu_1) (u_{\alpha,\beta} + u_{\beta,\alpha}) + \nu_1 u_{\gamma,\gamma} \delta_{\alpha\beta} - \frac{1}{24} h^2 [(1-\nu_1) A_{(0),\alpha\beta} + \nu_1 A_{0,\gamma\gamma} \delta_{\alpha\beta}] + \nu_1 A_{0,\delta\alpha\beta} \right\} - \frac{1}{B_1} \int_{\mathbf{h}} \bar{\sigma}_{n\alpha} dx_0 = 0$$

[从(3.14)导出] (4.18a)

$$n_\beta \left\{ \frac{1}{2} (1-\nu_1) (u_{\alpha,\beta} + u_{\beta,\alpha}) + \nu_1 u_{\gamma,\gamma} \delta_{\alpha\beta} + \nu_1 A_{0,\delta\alpha\beta} - \frac{3}{40} h^2 [(1-\nu_1) A_{(0),\alpha\beta} + \nu_1 A_{0,\gamma\gamma} \delta_{\alpha\beta}] \right\} - \frac{1}{D_1} \int_{\mathbf{h}} \bar{\sigma}_{n\alpha} x_0^2 dx_0 = 0$$

[从(3.28)导出] (4.18b)

$$n_\alpha \left\{ \frac{1}{2} (1-\nu_1) u_{\alpha,\beta\beta} + \frac{1}{2} (1+\nu_1) u_{\beta,\alpha\beta} + \nu_1 A_{0,\alpha,\sigma} - \frac{3}{40} h^2 A_{(0),\alpha\beta\beta} \right\} - \frac{2}{D_1} \int_{\mathbf{h}} \bar{\sigma}_{n\alpha} x_0 dx_0 + \frac{n_\alpha}{D_1} \int_{\mathbf{h}} f_\alpha \rho x_0^2 dx_0 = 0$$

[从(3.28d)导出] (4.18c)

以上是有关 u_σ , $A_{(0)}$ 在 s_σ 上应该满足的5个边界条件。

五、在特定的常规边界条件下简化 (4.15) ~ (4.18)

现在我们将在固定边界、自由边界、铰支边界等三种情况下, 研究简化边界条件(4.15) ~ (4.18)式。

1. 固定边界中的边界条件

当边界各点固定时, 在 Ω_u 上

$$U_1 = 0 \quad \left(-\frac{1}{2} h \leq x \leq \frac{1}{2} h \right) \quad (5.1)$$

在同一区域内, 外力未知, 所以, 只有和 s_u 有关的边界条件, 才是有效的。于是在(4.15) ~ (4.18)中, 只剩下边界条件(4.15a, b, c)和(4.16a, b, c, d)各式, 共11个条件, 其中根据(5.1), 很易从(4.15a, c), (4.16b, c, d)诸式中证明

$$u_0 = u_\alpha = u_{0,\alpha} = S_{(2),\alpha} = A_{0,\alpha} = 0 \quad (5.2)$$

其余两式, 即(4.15b)和(4.16a)可以写成

$$n_\alpha \left\{ \frac{1}{2} (1-\nu_1) \nabla^2 u_\alpha + \frac{1}{2} (1+\nu_1) u_{\beta,\alpha\beta} - \frac{3}{40} h^2 \nabla^2 A_{0,\alpha} \right\} + \frac{1}{D_1} n_\alpha \int_{\mathbf{h}} f_\alpha \rho x_0^2 dx_0 = 0 \quad (5.3a)$$

$$n_\beta \left\{ \frac{8}{3} [(1-\nu_1)u_{0,\alpha\beta} + \nu_1 u_{0,\gamma\gamma} \delta_{\alpha\beta}] - \frac{68}{63} h^2 \left[\frac{1}{2} (1-\nu_1) (S_{2\alpha,\beta} + S_{2\beta,\alpha}) + \nu_1 S_{2,\gamma,\gamma} \delta_{\alpha\beta} \right] \right\} + \frac{2}{D_1} \int_{\mathbf{h}} \bar{\sigma}_{n\alpha} \left(\frac{1}{4} h^2 - \frac{1}{3} x_0^2 \right) x_0 dx_0 = 0$$

[从(3.34)导出] (4.17c)

以上是在 s_σ 上 u_σ , $S_{(2,\sigma)}$ 所应该满足的5个边界条件。还有

$$n_\beta \left\{ \frac{1}{2} (1-\nu_1) (u_{\alpha,\beta} + u_{\beta,\alpha}) + \nu_1 u_{\gamma,\gamma} \delta_{\alpha\beta} - \frac{1}{24} h^2 [(1-\nu_1) A_{(0),\alpha\beta} + \nu_1 A_{0,\gamma\gamma} \delta_{\alpha\beta}] + \nu_1 A_{0,\delta\alpha\beta} \right\} - \frac{1}{B_1} \int_{\mathbf{h}} \bar{\sigma}_{n\alpha} dx_0 = 0$$

[从(3.14)导出] (4.18a)

$$n_\beta \left\{ \frac{1}{2} (1-\nu_1) (u_{\alpha,\beta} + u_{\beta,\alpha}) + \nu_1 u_{\gamma,\gamma} \delta_{\alpha\beta} + \nu_1 A_{0,\delta\alpha\beta} - \frac{3}{40} h^2 [(1-\nu_1) A_{(0),\alpha\beta} + \nu_1 A_{0,\gamma\gamma} \delta_{\alpha\beta}] \right\} - \frac{1}{D_1} \int_{\mathbf{h}} \bar{\sigma}_{n\alpha} x_0^2 dx_0 = 0$$

[从(3.28)导出] (4.18b)

$$n_\alpha \left\{ \frac{1}{2} (1-\nu_1) u_{\alpha,\beta\beta} + \frac{1}{2} (1+\nu_1) u_{\beta,\alpha\beta} + \nu_1 A_{0,\alpha,\sigma} - \frac{3}{40} h^2 A_{(0),\alpha\beta\beta} \right\} - \frac{2}{D_1} \int_{\mathbf{h}} \bar{\sigma}_{n\alpha} x_0 dx_0 + \frac{n_\alpha}{D_1} \int_{\mathbf{h}} f_\alpha \rho x_0^2 dx_0 = 0$$

[从(3.28d)导出] (4.18c)

以上是有关 u_α , $A_{(0)}$ 在 s_σ 上应该满足的5个边界条件。

五、在特定的常规边界条件下简化 (4.15) ~ (4.18)

现在我们将在固定边界、自由边界、铰支边界等三种情况下, 研究简化边界条件(4.15) ~ (4.18)式。

1. 固定边界中的边界条件

当边界各点固定时, 在 Ω_u 上

$$U_1 = 0 \quad \left(-\frac{1}{2} h \leq x \leq \frac{1}{2} h \right) \quad (5.1)$$

在同一区域内, 外力未知, 所以, 只有和 s_u 有关的边界条件, 才是有效的。于是在(4.15) ~ (4.18)中, 只剩下边界条件(4.15a, b, c)和(4.16a, b, c, d)各式, 共11个条件, 其中根据(5.1), 很易从(4.15a, c), (4.16b, c, d)诸式中证明

$$u_0 = u_\alpha = u_{0,\alpha} = S_{(2),\alpha} = A_{0,\alpha,\sigma} = 0 \quad (5.2)$$

其余两式, 即(4.15b)和(4.16a)可以写成

$$n_\alpha \left\{ \frac{1}{2} (1-\nu_1) \nabla^2 u_\alpha + \frac{1}{2} (1+\nu_1) u_{\beta,\alpha\beta} - \frac{3}{40} h^2 \nabla^2 A_{0,\alpha,\sigma} \right\} + \frac{1}{D_1} n_\alpha \int_{\mathbf{h}} f_\alpha \rho x_0^2 dx_0 = 0 \quad (5.3a)$$