

Navier-Stokes方程稳定性研究(Ⅲ)*

施 惟 慧

(上海大学, 1994年1月20日收到)

摘 要

本文给出Navier-Stokes方程某些初值问题存在 C^2 解的必要条件, 并给出其在 $\{t=0\}$ 上的初值问题不适定的例证。

Navier-Stokes方程的初值问题是研究这个方程的基础问题之一。国内外很多学者在这方面的研究曾取得了不同程度的结果。法国的 J. Leray 教授就曾在某种意义上证明过 Navier-Stokes 方程某种初边值问题解的存在性^[3]。本文根据 J. Hadamard 的偏微分方程的基础理论^[1], 给出某些关键问题的严格定义, 叙述一个有关 Navier-Stokes 方程不稳定的基本定理。最后给出若干例证, 其证明可参见[4]。

关键词 Ehresmann空间 本方程 Cauchy问题

一、几个基本定义和基本定理

设 Σ, Y, V, Z 都是实 C^∞ 流形, 并假定 V 的维数 $n \geq 2$, Σ 的维数为 $n-1$ 。我们以 $PL(\Sigma, Y)$ 代表所有从 Σ 到 Y 的 C^∞ 嵌入构成的空间 (具有 C^∞ 拓扑), D 是一个 k_0 阶偏微分方程组, $D \subseteq J^{k_0}(V, Z)$ ($J^{k_0}(V, Z)$ 为 k_0 阶 Ehresmann 空间), 并设 (σ, γ) 是乘积空间 $PL(\Sigma, V) \times PL(\Sigma, J^{k_0-1}(V, Z))$ 的一个元素, 其中 $\sigma \in PL(\Sigma, V), \gamma \in PL(\Sigma, J^{k_0-1}(V, Z))$ 。

我们给出以下几个定义:

定义1 设 $(\sigma, \gamma) \in PL(\Sigma, V) \times PL(\Sigma, J^{k_0-1}(V, Z))$, 并满足如下条件:

$$(1) \quad \alpha_{-1}^{k_0-1} \circ \gamma = \sigma$$

$$(2) \quad \gamma^* \omega = 0 \quad (\forall \omega \in I_{k_0-1}(V, Z))$$

I_k 局部由 $J^k(V, Z) = \mathbf{R}^N$ 的 Pfaff 形式生成:

$$\begin{cases} \omega^i = du_i - (\sum_j \beta_j^i dx_j) \\ \omega_{i,\lambda}^i = d\beta_{i,\lambda}^i - (\beta_{i,\lambda_1}^i dx_1 + \dots + \beta_{i,\lambda_n}^i dx_n), \quad |\lambda| \leq k-1 \end{cases}$$

$$(3) \quad \text{Im} \gamma \subseteq D_{k_0-1}$$

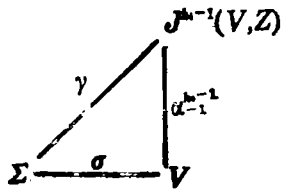
上述条件中的 $\alpha_{-1}^{k_0-1}$ 是 $J^{k_0-1}(V, Z)$ 到 V 的典则对应, $I_{k_0-1}(V, Z)$ 是 (k_0-1) 阶 Cartan-

* 钱伟长推荐。

Ehresmann理想子代数; D_{k_0-1} 是 D 的 (k_0-1) 阶本方程. ((k_0-1) -imèm graduè associè $\bar{a} D$).

我们说, 这样的 (σ, γ) 为方程组 D 的 Cauchy 问题定义了一组初始条件.

将所有满足以上条件的 (σ, γ) 记为 $I(\Sigma, D)$, 这是一个具有 C^∞ 诱导拓扑的乘积空间 $PL(\Sigma, V) \times PL(\Sigma, J^{k_0-1}(V, Z))$ 的子空间.



设 $(\sigma, \gamma) \in I(\Sigma, D)$, v 是 $\text{Im}\sigma(\Sigma)$ 的一个管状邻域.

定义2 设对应 $f: V \rightarrow Z, f \in C^\infty$. 如果在 Σ 上它满足以下的条件, 我们就说 f 是方程组 D 对应于初始条件 (σ, γ) 的一个 C^∞ 解.

$$\begin{aligned} \text{Im} j^{k_0} f \subseteq D, \quad j^{k_0-1} f \circ \sigma = \gamma \\ (j^k f: V \rightarrow J^k(V, Z), f \text{ 的 } k \text{ 阶截口}) \end{aligned}$$

定义3 我们说初始条件 $(\sigma_0, \gamma_0) \in I(\Sigma, D)$ 对方程组 D 的 Cauchy 问题是适定的, 如果它满足以下条件:

- (1) 这个问题具有唯一的 C^∞ 解;
- (2) 在空间 $I(\Sigma, D)$ 中, 存在着 (σ_0, γ_0) 的一个邻域 O_0 , 使得任何 $(\sigma, \gamma) \in O_0$, 对应于初始条件 (σ, γ) , D 都存在着唯一的 C^∞ 解.

注1 如果方程的重数 ≥ 2 [5], 在上述适定性定义中取消唯一性这一条件.
 注2 流形 Σ 的维数 q 可以小于 $(n-1)$, 另外, 对于 $\gamma, \gamma: \Sigma \rightarrow J^q(V, Z)$, q 可以不等于 (k_0-1) .

现在固定 V 上一个点 $P_0, P_0 \in V$, 将 Σ 以 q 维单形 Δ_q 取代, 于是可得局部 Cauchy 问题的初始条件及其适定性的定义.

根据以上的定义, 可以知道“不适定”的情况有以下几种可能:

- (1) 对于初始条件 (σ_0, γ_0) , 方程组不存在 C^k 解 ($k \geq k_0$);
- (2) 对应于同一组 (σ_0, γ_0) , D 的 $C^k (k \geq k_0)$ 解不唯一;
- (3) 不存在 (σ_0, γ_0) 的邻域 $O_0 \subseteq I(\Sigma, D)$, 具有定义 3 中的性质.

定义4 设 $x_0 \in V, u^0$ 是 D 的一个 $C^k (k \geq k_0)$ 解. 如果对任何 C^k 超曲面 X 在 x_0 点的芽 $\sigma, \sigma: X \rightarrow V$, 初始条件 $(\sigma, \gamma) \in I(X, D) (\gamma = j^{k_0-1} u^0 \circ \sigma)$ 都是不适定的, 我们就说 D 的解 u^0 在点 x_0 是不稳定的.

如果对 V 上所有的点, u^0 都是不稳定的, 我们就说 u^0 是 D 的一个不稳定解.

如果 D 的所有 $C^k (k \geq k_0)$ 解都是不稳定的, 我们称方程组 D 是不稳定的.

以下我们讨论 Navier-Stokes 方程, 根据 L. Landau-E. Lifchitz 的理论, 对于一种有粘性、不可压 (无热交换) 流体, 其运动状态用以下方程组来描述 [2]

$$D: \begin{cases} \frac{\partial \mathbf{v}}{\partial t} + (\mathbf{v} \cdot \nabla) \mathbf{v} = -\frac{1}{\rho} \text{grad } p + \nu \Delta \mathbf{v} + \mathbf{F}(\mathbf{x}, t) \\ \text{div } \mathbf{v} = 0 \end{cases}$$

其中, $(\mathbf{x}, t) = (x_1, x_2, x_3, t) \in \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}$ 是点的坐标,

$$\mathbf{v}(\mathbf{x}, t) = (v_1(\mathbf{x}, t), v_2(\mathbf{x}, t), v_3(\mathbf{x}, t))$$

是速度矢量, $p(\mathbf{x}, t)$ 是压力, $\rho > 0, \nu > 0$ 分别代表密度及动粘性系数 (coefficient de viscosité cinématique), 方程的未知函数组是 $U(v_1, v_2, v_3, p)$, 而 ρ 与 ν 被假定为已知常数.

由于 D 是一个二阶拟线性方程组, 因而在研究过程中限定所求的解均属于 $C^k, k \geq 2$.

下面我们叙述有关的定理:

基本定理 Navier-Stokes方程 D 是不稳定的.

证明过程可参看[4].

现在考虑Navier-Stokes方程 D 的如下两类初值问题.

$$(1) \quad \begin{cases} \frac{\partial \mathbf{v}}{\partial t} + (\mathbf{v} \cdot \nabla) \mathbf{v} = -\frac{1}{\rho} \text{grad } p + \nu \Delta \mathbf{v} + \mathbf{F}(\mathbf{x}, t) \\ \text{div } \mathbf{v} = 0 \\ \mathbf{v}|_{t=f, \mathbf{x}} = \Phi(\mathbf{x}) \end{cases}$$

和

$$(2) \quad \begin{cases} \frac{\partial \mathbf{v}}{\partial t} + (\mathbf{v} \cdot \nabla) \mathbf{v} = -\frac{1}{\rho} \text{grad } p + \nu \Delta \mathbf{v} + \mathbf{F}(\mathbf{x}, t) \\ \text{div } \mathbf{v} = 0 \\ \mathbf{v}|_{\mathbf{x}=g(x_2, x_3, t)} = \Psi(x_2, x_3, t) \end{cases}$$

其中

$$\Phi(\mathbf{x}) = (\phi_1(\mathbf{x}), \phi_2(\mathbf{x}), \phi_3(\mathbf{x}))$$

$$\Psi(x_2, x_3, t) = (\psi_1(x_2, x_3, t), \psi_2(x_2, x_3, t), \psi_3(x_2, x_3, t))$$

而 $(S_f): t=f(\mathbf{x})=f(x_1, x_2, x_3)$

$$(S_g): x_1=g(x_2, x_3, t)$$

都是其变量的 $C^k(k \geq 2)$ 函数, 即 \mathbf{R}^4 中的两个 C^k 超曲面. 为方便, 以下将 t 改记为 x_4 , p 记为 v_4 , 即: $x_4=t, v_4=p$, 并引进如下记号:

$$\lambda_i = \frac{\partial f}{\partial x_i} \quad (i=1, 2, 3); \quad \delta_j = \frac{\partial g}{\partial x_j} \quad (j=2, 3, 4)$$

注意 在上述问题(1)中, 我们仅仅给出了在 $t=0$ 的初始值.

那末, 为使问题(1)存在 C^2 解的必要条件是

$$\left. \begin{aligned} \lambda_1^2 + \lambda_2^2 + \lambda_3^2 &\neq 0 \\ \lambda_1 \delta_1 + \lambda_2 \delta_2 + \lambda_3 \delta_3 - \nu[\lambda_1^2 + \lambda_2^2 + \lambda_3^2] \delta_4 &= 0 \end{aligned} \right\} \quad (1.1)$$

或

$$\left. \begin{aligned} \lambda_1^2 + \lambda_2^2 + \lambda_3^2 &= 0 \\ \phi_1(1) + \phi_2(2) + \phi_3(3) &= 0 \\ \sum_{i=1}^3 (\delta_i)^2 &= 0 \end{aligned} \right\} \quad (1.2)$$

式中

$$\delta_1 = [p_4^1 + \phi_1 p_1^1 + \phi_2 p_2^1 + \phi_3 p_3^1 - \bar{F}_1] + p_4^1 / \rho + \nu[\lambda_1 p_4^1(1) + \lambda_2 p_4^1(2) + \lambda_3 p_4^1(3) - p_1^1(1) - p_2^1(2) - p_3^1(3)]$$

$$\delta_2 = [p_4^2 + \phi_1 p_1^2 + \phi_2 p_2^2 + \phi_3 p_3^2 - \bar{F}_2] + p_4^2 / \rho + \nu[\lambda_1 p_4^2(1) + \lambda_2 p_4^2(2) + \lambda_3 p_4^2(3) - p_1^2(1) - p_2^2(2) - p_3^2(3)]$$

$$\delta_3 = [p_4^3 + \phi_1 p_1^3 + \phi_2 p_2^3 + \phi_3 p_3^3 - \bar{F}_3] + p_4^3 / \rho + \nu[\lambda_1 p_4^3(1)$$

$$\begin{aligned}
& + \lambda_2 p_4^3(2) + \lambda_3 p_4^3(3) - p_1^3(1) - p_2^3(2) - p_3^3(3)] \\
\hat{\alpha}_4 &= p_4^1(1) + p_4^2(2) + p_4^3(3) \\
\hat{\alpha}_6 &= -[(p_1^1)^2 + (p_2^1)^2 + (p_3^1)^2 + 2p_2^1 p_1^1 + 2p_3^1 p_1^1 + 2p_3^2 p_2^1] \\
& + \left[\frac{\partial F_1}{\partial x_1} + \frac{\partial F_2}{\partial x_2} + \frac{\partial F_3}{\partial x_3} \right] + \frac{1}{\rho} [\lambda_1 p_4^1(1) + \lambda_2 p_4^1(2) + \lambda_3 p_4^1(3) \\
& - p_1^1(1) - p_2^1(2) - p_3^1(3)] \\
p_i^j &= \frac{\partial v_i}{\partial x_j} \Big|_{S_i}, \quad p_i^j(k) = \frac{\partial p_i^j}{\partial x_k}, \quad \phi_k = \frac{\partial \phi_k}{\partial x_k} \quad (i, j=1, 2, 3, 4; k=1, 2, 3)
\end{aligned}$$

而 p_i^j ($j=1, 2, 3, 4$) 由以下关系确定:

$$\left. \begin{aligned}
\lambda_1 p_4^1 + \lambda_2 p_4^2 + \lambda_3 p_4^3 - \left[\frac{\partial \phi_1}{\partial x_1} + \frac{\partial \phi_2}{\partial x_2} + \frac{\partial \phi_3}{\partial x_3} \right] &= 0 \\
p_1^1 &= \partial \phi_1 / \partial x_1 - \lambda_1 p_4^1 \\
p_2^1 &= \partial \phi_1 / \partial x_2 - \lambda_2 p_4^1 \\
p_3^1 &= \partial \phi_1 / \partial x_3 - \lambda_3 p_4^1
\end{aligned} \right\} \quad (1.3)$$

为使问题(2)存在 C^2 解的必要条件是:

$$\hat{\beta}_1 + (-\delta_2) \hat{\beta}_2 + (-\delta_3) \nu \theta \hat{\beta}_3 + (-\nu \theta) \hat{\beta}_4 = 0 \quad (1.4)$$

式中

$$\left. \begin{aligned}
\theta &= 1 + \delta_2^2 + \delta_3^2 \\
\hat{\beta}_1 &= [q_4^1 + \psi_1 q_1^1 + \psi_2 q_2^1 + \psi_3 q_3^1 - \bar{F}_1 + q_4^1 / \rho \\
& + \nu [\delta_2 q_1^1(2) + \delta_3 q_1^1(3) - q_2^1(2) - q_3^1(3)] \\
\hat{\beta}_2 &= [q_4^2 + \psi_1 q_1^2 + \psi_2 q_2^2 + \psi_3 q_3^2 - \bar{F}_2 + q_4^2 / \rho \\
& + \nu [\delta_2 q_1^2(2) + \delta_3 q_1^2(3) - q_2^2(2) - q_3^2(3)] \\
\hat{\beta}_3 &= [q_4^3 + \psi_1 q_1^3 + \psi_2 q_2^3 + \psi_3 q_3^3 - \bar{F}_3 + q_4^3 / \rho \\
& + \nu [\delta_2 q_1^3(2) + \delta_3 q_1^3(3) - q_2^3(2) - q_3^3(3)] \\
\hat{\beta}_4 &= -q_2^1(2) - q_3^1(3) \\
q_i^j &= \frac{\partial v_i}{\partial x_j} \Big|_{S_j}, \quad q_i^j(k) = \frac{\partial q_i^j}{\partial x_k}, \quad \bar{F}_k = F_k \Big|_{S_j} \\
& (i, j=1, 2, 3, 4; k=2, 3, 4)
\end{aligned} \right\} \quad (1.5)$$

而 q_i^j 由以下关系式确定:

$$\left. \begin{aligned}
q_1^1 + (-\delta_2) q_1^2 + (-\delta_3) q_1^3 + \left[\frac{\partial \psi_2}{\partial x_2} + \frac{\partial \psi_3}{\partial x_3} \right] &= 0 \\
q_2^1 &= \partial \psi_1 / \partial x_2 - \delta_2 q_1^1 \\
q_3^1 &= \partial \psi_1 / \partial x_3 - \delta_3 q_1^1 \quad (i=1, 2, 3, 4) \\
q_4^1 &= \partial \psi_1 / \partial x_4 - \delta_4 q_1^1
\end{aligned} \right\} \quad (1.6)$$

在问题(2)中已给定

$$q_i^1 = \frac{\partial v_i}{\partial x_1} \Big|_{S_j} = \omega_i \quad (i=1, 2, 3)$$

由以上分析可知, 无论问题(1)或问题(2), 在预先给定初始条件之后, 并不一定能保证其 C^2 解的存在性。其次, 如果解存在, 也不一定唯一, 但它永远不稳定。因而我们说, Navier-Stokes 方程是不稳定的。

二、几个例证

例1 考虑如下的初值问题

$$(3) \quad \begin{cases} \frac{\partial \mathbf{v}}{\partial t} + (\mathbf{v} \cdot \nabla) \mathbf{v} = -\frac{1}{\rho} \text{grad } p + \nu \Delta \mathbf{v} + \mathbf{F}(x, t) \\ \text{div } \mathbf{v} = 0, \mathbf{v}|_{t=0} = 0 \end{cases}$$

$(x, t) \in \mathbf{R}^3 \times \mathbf{R}$, $\mathbf{v}(x, t) = (v_1, v_2, v_3)$, $p(x, t)$ 是未知函数组, $\mathbf{F} = (t^2, 0, x_1, x_2)$. 那末下列的函数组 $U^{(1)}$ 和 $U^{(2)}$ 都是(3)的非平凡解:

$$U^{(1)}: \begin{cases} v_1^{(1)} = t^3/3, v_2^{(1)} = 0 \\ v_3^{(1)} = x_1 x_2 t - x_2 t^5/15 \\ p^{(1)} = p_0 + t + t^2/2 + t^3/6 \end{cases} \quad (2.1)$$

$$U^{(2)}: \begin{cases} v_1^{(2)} = t^3/3, v_2^{(2)} = -\nu^2 t^3/6\rho \\ v_3^{(2)} = x_1 x_2 t - \frac{\nu^2}{6\rho} t^3 + \frac{t^5}{120} \left(\frac{4\nu^2}{\rho} x_1 - 8x_2 \right) - \frac{\nu^2}{405\rho} t^9 \\ p^{(2)} = p_0 + t + \frac{\nu^2}{2} t^2 (x_2 + x_3) \end{cases} \quad (2.1)'$$

$p_0 \in \mathbf{R}$ 是常数. 显然 $U^{(1)} - U^{(2)} \equiv 0$, 因而问题(3)不具有唯一解.

注意, 此时还有

$$\frac{\partial v_i^{(1)}}{\partial t} \Big|_{t=0} = \frac{\partial v_i^{(2)}}{\partial t} \Big|_{t=0} = 0 \quad (i=1, 2)$$

$$\frac{\partial v_3^{(1)}}{\partial t} \Big|_{t=0} = \frac{\partial v_3^{(2)}}{\partial t} \Big|_{t=0} = x_1 x_2$$

可验证, 此时上节中(1.2)被满足.

现在, 问题(3)的初始条件中, $\mathbf{v}|_{t=0} = 0$ 不变, 并取

$$\frac{\partial v_1}{\partial t} \Big|_{t=0} = p_1^t = -2\varepsilon^2 x_1, \quad \frac{\partial v_2}{\partial t} \Big|_{t=0} = p_2^t = -2\varepsilon^2 x_2$$

$$\frac{\partial v_3}{\partial t} \Big|_{t=0} = p_3^t = x_1 x_2, \quad \frac{\partial p}{\partial t} \Big|_{t=0} = p_4^t = 1 \quad (\varepsilon \in \mathbf{R})$$

这时的问题(3)记为(3)'.

根据上节(1.2)式, 如果 $\varepsilon \neq 0$, (3)' 不存在 C^2 解; 如果 $\varepsilon = 0$, 我们又回到问题(3), 它具有(至少)两组解析解(在 \mathbf{R}^4 中解析).

因而, 根据 J. Hadamard 理论^[1], 问题(3)的解是不稳定的.

例2 考虑如下的初值问题:

$$(4) \quad \begin{cases} \frac{\partial \mathbf{v}}{\partial t} + (\mathbf{v} \cdot \nabla) \mathbf{v} = -\frac{1}{\rho} \text{grad } p + \nu \Delta \mathbf{v} + \mathbf{F}(x, t) \\ \text{div } \mathbf{v} = 0, \mathbf{v}|_{t=0} = 0 \end{cases}$$

$(x, t) = (x_1, x_2, t) \in \mathbf{R}^2 \times \mathbf{R}$, $\mathbf{F}(x, t) = (t^2, x_1^2)$, 其中 $\mathbf{v}(x, t) = (v_1, v_2)$, 和 $p(x, t)$ 是未知函数组. 我们可以求得以下两组(至少!)解:

$$U^1 : \begin{cases} v_1^{(1)} = t^3/3 \\ v_2^{(1)} = \nu t^2 + t x_1^2 - \frac{2}{15} x_1 t^5 + \frac{2}{405} t^9 \\ p^{(1)} = p_0 \end{cases} \quad (2.2)$$

$$U^2 : \begin{cases} v_1^{(2)} = \frac{t^3}{6} \left(2 - \frac{a}{\rho} \right) - \frac{1}{24\rho} t^4 \\ v_2^{(2)} = \nu t^2 + t x_1^2 - \frac{1}{24\rho} t^4 + \frac{1}{15} \left(\frac{a}{\rho} - 2 \right) x_1 t^5 \\ \quad + \frac{1}{728} x_1 t^8 + \frac{1}{810} \left(\frac{a}{\rho} - 2 \right)^2 t^9 + \frac{11}{21600} \frac{1}{\rho} \left(\frac{a}{\rho} - 2 \right) t^{10} \\ \quad + \frac{1}{19008} \frac{1}{\rho^2} t^{11} \\ p^{(2)} = p_0 + x_1 t^2/2 + (x_1 + x_2) t^3/6 \end{cases} \quad (2.2)'$$

$(a, p_0) \in \mathbf{R} \times \mathbf{R}$, 常数. 显然 $U^1 - U^{(2)} \neq 0$, 因而在 $\mathbf{R}^2 \times \mathbf{R}$ 中 Navier-Stokes 方程的初值问题(4)也是不适定的.

例3 考虑如下的初值问题:

$$(5) \quad \begin{cases} \frac{\partial \mathbf{v}}{\partial t} = -\frac{1}{\rho} \text{grad } p + \nu \Delta \mathbf{v} + \mathbf{F}(x, t) \\ \text{div } \mathbf{v} = 0, \quad \mathbf{v}|_{t=0} = 0 \end{cases}$$

即由 Navier-Stokes 方程的线性部分构成的简化方程组, 未知函数组仍为 $\mathbf{v}(x, t) = (v_1, v_2, v_3)$ 和 $p(x, t)$, $(x, t) \in \mathbf{R}^3 \times \mathbf{R}$. 问题(5)中的 $\mathbf{F} = (t^2, 0, x_1 x_2)$, 由简单的计算可知以下两组函数 U^1, U^2 都是(5)的非平凡解.

$$U^1 : \begin{cases} v_1^{(1)} = t^3/3, \quad v_2^{(1)} = 0, \quad v_3^{(1)} = x_1 x_2 t \\ p^{(1)} = p_0 + p_1 t + t^2/2 + t^3/6 \end{cases} \quad (2.3)$$

$$U^2 : \begin{cases} v_1^{(2)} = t^3/3, \quad v_2^{(2)} = -\nu^2 t^3/6\rho \\ v_3^{(2)} = x_1 x_2 t - \nu^2 t^3/6\rho, \quad p^{(2)} = p_2 + p_1 t + \frac{\nu^2}{2} (x_2 + x_3) t^3 \end{cases} \quad (2.3)$$

显然 $U^{(1)} - U^{(2)} \neq 0$, 因而这一类初值问题也是不适定的.

参 考 文 献

- [1] Hadamard, J., *Le Problème de Cauchy et les Équations aux Dérivées Partielles Linéaires Hyperboliques*, Hermann, Paris (1939). *La Théorie des Équations aux Dérivées Partielles*, Editions Scientifiques, Pekin (1964).
- [2] Landau, L. and E. Lifschitz, *Physique Théorique*, Tome 6, Edition Mir Moscou (1971).
- [3] Leray, J., Essai sur le mouvement plan d'un liquide visqueux que limitent des parois, *Journal Mathématique* (1934).
- [4] Shih, W. H., *Solutions Analytiques de Quelques Equations aux Dérivées Partielles en Mécanique des Fluides*, Hermann, Paris (1992).

- [5] Shih, W. S., Une méthode élémentaire pour l'étude des équations aux dérivées partielles, *Diagrammes* 16, Paris (1986), *C. R. Acad. Sc. Paris*, 303, Série I, (1986), 439—441, 304 Série I (1987), 103—106, 187—190, 535—538.

A Stability Study of Navier-Stokes Equations (Ⅲ)

Shi Wei-hui

(*Shanghai University, Shanghai*)

Abstract

In this paper, the necessary conditions of the existence of C^2 solutions in some initial problems of Navier-Stokes equations are given, and examples of instability of initial value (at $t=0$) problems are also given. The initial value problem of Navier-Stokes equation is one of the most fundamental problem for this equation and various authors studies this problem and contributed a number of results. J. Leray, a French professor, proved the existence of Navier-Stokes equation under certain defined initial and boundary value conditions. In this paper, with certain rigorously defined key concepts, based upon the basic theory of J. Hadamard partial differential equations^[1], gives a fundamental theory of instability of Navier-Stokes equations. Finally, many examples are given, proofs referring to reference[4].

Key words Ehresmann space, basic equation, Cauchy problem